

## Épreuve de Mathématiques 5

Correction

### Exercice 1 (ATS 2016)

1) Par définition,

$$\begin{aligned}
 P(x, y) \in (BN) &\iff \overrightarrow{BP} \text{ et } \overrightarrow{BN} \text{ sont colinéaires} \\
 &\iff \det(\overrightarrow{BP}, \overrightarrow{BN}) = \begin{vmatrix} x+1 & t+1 \\ y+1 & -t+1 \end{vmatrix} = 0 \\
 &\iff (x+1)(-t+1) - (y+1)(t+1) = 0 \\
 &\iff (-t+1)x - t + 1 - (t+1)y - t - 1 = 0 \\
 &\iff (-t+1)x - (t+1)y = 2t
 \end{aligned}$$

Conclusion : Une équation cartésienne de la droite  $(BN)$  est  $(-t+1)x - (t+1)y = 2t$

2) Le vecteur  $\overrightarrow{AN} \begin{pmatrix} t-1 \\ -t-1 \end{pmatrix}$  est un vecteur normal et  $A \in \Delta$ , donc

$$\begin{aligned}
 P(x, y) \in \Delta &\iff \overrightarrow{AP} \text{ et } \overrightarrow{AN} \text{ sont orthogonaux} \\
 &\iff \overrightarrow{AP} \cdot \overrightarrow{AN} = \begin{pmatrix} x-1 \\ y-1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} t-1 \\ -t-1 \end{pmatrix} = 0 \\
 &\iff (x-1)(t-1) + (y-1)(-t-1) = 0 \\
 &\iff (t-1)x - t + 1 - (t+1)y + t + 1 = 0 \\
 &\iff (t-1)x - (t+1)y = -2
 \end{aligned}$$

Conclusion : Une équation cartésienne de la droite  $\Delta$  est  $(t-1)x - (t+1)y = -2$

3) Les droites  $(BN)$  et  $\Delta$  sont parallèles si et seulement si leurs vecteurs normaux<sup>1</sup> sont colinéaires.

$$(BN) \parallel \Delta \iff \begin{vmatrix} t-1 & -t+1 \\ -(t+1) & -(t+1) \end{vmatrix} = -(t+1) \begin{vmatrix} t-1 & -t+1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = -2(t+1)(t-1) = 0$$

Les droites  $(BN)$  et  $\Delta$  sont parallèles si et seulement si  $t = 1$  ou  $t = -1$

4) Soit  $t \in \mathbb{R} \setminus \{-1, 1\}$ . Les droites  $(BN)$  et  $\Delta$  ne sont pas parallèle d'après 3), donc elles sont sécantes.

$$\begin{aligned}
 M(x, y) \in (BN) \cap \Delta &\iff \begin{cases} (-t+1)x - (t+1)y = 2t \\ (t-1)x - (t+1)y = -2 \end{cases} \\
 &\iff \begin{cases} (-t+1)x - (t+1)y = 2t \\ -2(t+1)y = 2t - 2 \quad (L_2 \leftarrow L_2 + L_1) \end{cases} \\
 &\iff \begin{cases} x = \frac{t+1}{-t+1}y + \frac{2t}{-t+1} = 1 + \frac{2t}{-t+1} = \frac{t+1}{-t+1} & (\text{car } t \neq 1) \\ y = \frac{-t+1}{t+1} & (\text{car } t \neq -1) \end{cases}
 \end{aligned}$$

1. Ou les vecteurs directeurs, ce qui est plus naturel et équivalent, mais nécessite un passage de  $\begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$  vers  $\begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$ .

$$M \text{ a pour coordonnées } \left( \frac{t+1}{-t+1}, \frac{-t+1}{t+1} \right)$$

5) Étude de  $\Gamma$ .

a) La fonction  $x$  est définie sur  $\mathbb{R} - \{1\}$  et  $y$  sur  $\mathbb{R} - \{-1\}$ .

b) Pour tout  $t \in \mathbb{R} - \{-1, 1\}$ ,

$$x(t) = \frac{t-1+1+1}{-t+1} = -1 + 2(-t+1)^{-1} \quad \text{et} \quad y(t) = \frac{-t-1+1+1}{t+1} = -1 + 2(t+1)^{-1}$$

Donc

$$x'(t) = 2(-t+1)^{-2} > 0 \quad \text{et} \quad y'(t) = -2(t+1)^{-2} < 0$$

$t$	$-\infty$	$-1$	$1$	$+\infty$	
$x'(t)$	+		$\frac{1}{2}$	+	
$x$	-1		0		$+\infty$
$y'(t)$	-		$-\frac{1}{2}$	-	
$y$	-1		0		$+\infty$
		$-\infty$		$-\infty$	$-1$

c) Branches infinies en  $t = 1$  : Lorsque  $t \rightarrow 1^+$ ,  $\lim_{t \rightarrow 1^+} x(t) = -\infty$  et  $\lim_{t \rightarrow 1^+} y(t) = 0$ .

Donc  $\Gamma$  admet une asymptote horizontale d'équation  $y = 0$ .

De même pour  $t \rightarrow 1^-$  :  $\lim_{t \rightarrow 1^-} x(t) = +\infty$  et  $\lim_{t \rightarrow 1^-} y(t) = 0$ .

Ainsi,  $\Gamma$  admet une asymptote d'équation  $y = 0$  lorsque  $t \rightarrow 1^+$  et  $t \rightarrow 1^-$

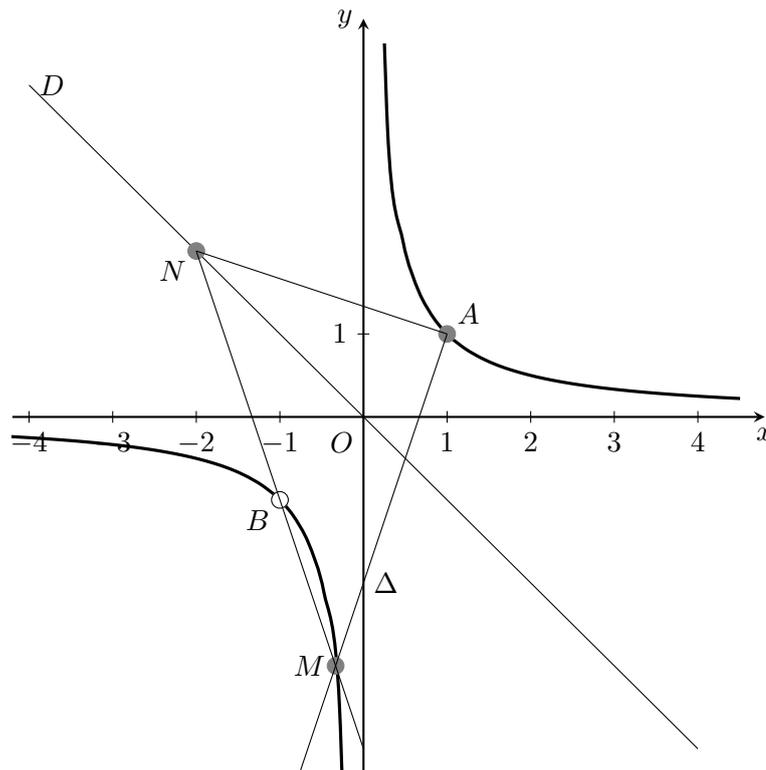
Branches infinies en  $t = -1$  : Lorsque  $t \rightarrow -1^+$ ,  $\lim_{t \rightarrow -1^+} y(t) = +\infty$  et  $\lim_{t \rightarrow -1^+} x(t) = 0$ .

Donc  $\Gamma$  admet une asymptote verticale d'équation  $x = 0$ .

De même pour  $t \rightarrow -1^-$  :  $\lim_{t \rightarrow -1^-} y(t) = -\infty$  et  $\lim_{t \rightarrow -1^-} x(t) = 0$ .

Ainsi,  $\Gamma$  admet une asymptote d'équation  $x = 0$  lorsque  $t \rightarrow -1^+$  et  $t \rightarrow -1^-$

d)



6) a) Le point  $A$  appartient à  $\Gamma$ , il a pour paramètre  $t = 0$

b) Le point  $B$  a pour coordonnées  $(-1, -1)$ , or  $x = -1$  n'est jamais atteint (c'est un point limite, lorsque  $t \rightarrow +\infty$  et  $t \rightarrow -\infty$ ). Donc

Le point  $B$  n'appartient pas à  $\Gamma$

7) a) Pour tout  $t \in \mathbb{R} - \{-1, 1\}$ ,

$$x(t)y(t) = \frac{t+1}{-t+1} \times \frac{-t+1}{t+1} = 1$$

Donc  $xy = 1$

b) Soit  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ . Si  $xy = 1$ , alors  $x \neq 0$ , donc  $y = \frac{1}{x}$ .

Ainsi, d'après 7)a), si  $M(x(t), y(t)) \in \Gamma$ , alors  $y(t) = \frac{1}{x(t)}$  donc  $M \in \mathcal{H}$  :

$$\Gamma \subset \mathcal{H}$$

La réciproque n'est pas vraie :  $B \in \mathcal{H}$  mais  $B \notin \Gamma$  d'après 6)b). Donc, en particulier,  $\Gamma \subset \mathcal{H} - \{B\}$ . Plus précisément, montrons que  $\Gamma = \mathcal{H} - \{B\}$ . Soit  $M(x, y) \in \mathcal{H} - \{B\}$ .

Comme  $x \neq -1$ , posons  $t = \frac{x-1}{x+1}$ . Alors  $x = \frac{t+1}{-t+1}$  et  $y = \frac{1}{x} = y(t)$ . Donc  $M \in \Gamma$ .

Conclusion :  $\Gamma = \mathcal{H} - \{B\}$

## Exercice 2 (PT 2008 B)

1) a) Pour tout  $t \in \mathbb{R}$ ,

$$x(-t) = 2 \operatorname{ch}(t) = x(t) \quad \text{et} \quad y(-t) = -3 \operatorname{sh}(t) = -y(t)$$

Conclusion : La courbe  $\Gamma$  est symétrique par rapport à  $(Ox)$

On donc étudiera les variations de  $x$  et  $y$  pour  $t \in \mathbb{R}_+$ .

Les fonctions  $x$  et  $y$  sont dérivables, et  $x'(t) = 2 \operatorname{sh}(t)$ ,  $y'(t) = 3 \operatorname{ch}(t)$ . Ainsi,

$t$	0	$+\infty$
$x'(t)$	0	+
$x$	2	$+\infty$
$y'(t)$		+
$y$	0	$+\infty$

b) Pour  $t \rightarrow +\infty$ ,  $\Gamma$  possède une branche infinie.

$$\frac{y(t)}{x(t)} = \frac{3e^t - e^{-t}}{2e^t + e^{-t}} \sim \frac{3e^t}{2e^t} = \frac{3}{2}$$

De plus  $y(t) - \frac{3}{2}x(t) = 3(\text{sh}(t) - \text{ch}(t)) = -3e^{-t} \xrightarrow[t \rightarrow +\infty]{} 0$ .

Donc  $\Gamma$  admet une asymptote d'équation  $y = \frac{3}{2}x$  lorsque  $x$  et  $y \rightarrow +\infty$

Par symétrie,  $\Gamma$  admet une asymptote d'équation  $y = \frac{3}{2}x$  lorsque  $x \rightarrow +\infty$  et  $y \rightarrow -\infty$

c)  $s'(t) = \sqrt{x'^2 + y'^2} = \sqrt{4 \text{sh}^2(t) + 9 \text{ch}^2(t)}$

La courbe est régulière :  $s'(t) \neq 0$  pour tout  $t \in \mathbb{R}$ .

Donc  $\vec{T}(t) = \frac{1}{\sqrt{4 \text{sh}^2(t) + 9 \text{ch}^2(t)}} \begin{pmatrix} 2 \text{sh}(t) \\ 3 \text{ch}(t) \end{pmatrix}$  puis  $\vec{N}(t) = \frac{1}{\sqrt{4 \text{sh}^2(t) + 9 \text{ch}^2(t)}} \begin{pmatrix} 3 \text{ch}(t) \\ 2 \text{sh}(t) \end{pmatrix}$

d) Formule de Frenet :  $\frac{d\vec{T}}{dt} = \frac{ds}{dt} \frac{d\vec{T}}{ds} = s'(t)\gamma(t)\vec{N} = \gamma(t) \begin{pmatrix} -3 \text{ch}(t) \\ 2 \text{sh}(t) \end{pmatrix}$  (1).

Nous allons avoir besoin de

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \left( \frac{1}{\sqrt{4 \text{sh}^2(t) + 9 \text{ch}^2(t)}} \right) &= \frac{d}{dt} \left( (\sqrt{4 \text{sh}^2(t) + 9 \text{ch}^2(t)})^{-1/2} \right) \\ &= -\frac{1}{2} (8 \text{sh}(t) \text{ch}(t) + 18 \text{sh}(t) \text{ch}(t)) [s'(t)]^{-3} \\ &= -\frac{13 \text{sh}(t) \text{ch}(t)}{[s'(t)]^3} \end{aligned}$$

Le calcul la coordonnée selon  $x$  de  $\frac{d\vec{T}}{dt}$  s'écrit

$$\begin{aligned} \frac{d\vec{T}}{dt} \cdot \vec{i} &= \frac{d}{dt} \left( \frac{1}{\sqrt{4 \text{sh}^2(t) + 9 \text{ch}^2(t)}} \times 2 \text{sh}(t) \right) \\ &= \frac{2 \text{ch}(t) (4 \text{sh}^2(t) + 9 \text{ch}^2(t)) - 2 \text{sh}(t) (13 \text{sh}(t) \text{ch}(t))}{[s'(t)]^3} \end{aligned}$$

Or  $\text{ch}^2 - \text{sh}^2 = 1$  donc  $\text{ch}^2 = 1 + \text{sh}^2$  puis  $4 \text{sh}^2 + 9 \text{ch}^2 = 9 + 13 \text{sh}^2$ .

$$\begin{aligned}
&= 2 \frac{9 \operatorname{ch}(t) + 13 \operatorname{ch}(t) \operatorname{sh}^2(t) - 13 \operatorname{sh}^2(t) \operatorname{ch}(t)}{[s'(t)]^3} \\
&= \frac{18 \operatorname{ch}(t)}{[s'(t)]^3}
\end{aligned}$$

Donc l'équation (1) selon la première coordonnée s'écrit  $\frac{18 \operatorname{ch}(t)}{[s'(t)]^3} = \gamma(t)(-3 \operatorname{ch}(t))$ .

D'où  $\gamma(t) = -\frac{6}{[s'(t)]^3}$ .

Puis, comme  $\gamma(t) \neq 0$  (donc la courbe est birégulière) et  $R = \frac{1}{\gamma}$ , il vient

$$R(t) = -\frac{1}{6}[s'(t)]^3 = -\frac{1}{6}\left(\sqrt{4 \operatorname{sh}^2(t) + 9 \operatorname{ch}^2(t)}\right)^{3/2}$$

- La recherche d'un  $\alpha$  est a priori sans espoir, vu qu'il n'y a ni cos ni sin à l'horizon.
- Dans ce genre de situation, il est plus que probable que la courbe des points  $C(t)$  que l'on étudie au 2) soit justement celle du centre de courbure ( $C(t)!$ ) qu'il faut trouver.
- Si les calculs s'enlisent, vu que cette question ne vous bloque pas pour la suite, contentez-vous de citer les formules (ça prend peu de temps) : formule de Frenet, et formule définissant le centre de courbure.

e) Par définition,  $\overrightarrow{OC} = \overrightarrow{OM} + R\overrightarrow{N} = \begin{pmatrix} 2 \operatorname{ch}(t) \\ 3 \operatorname{sh}(t) \end{pmatrix} - \frac{1}{6}[s'(t)]^2 \begin{pmatrix} -3 \operatorname{ch}(t) \\ 2 \operatorname{sh}(t) \end{pmatrix}$ .

Si on note  $(\tilde{x}, \tilde{y})$  les coordonnées de  $C$ , il vient

$$\begin{aligned}
\tilde{x}(t) &= 2 \operatorname{ch}(t) + \frac{1}{6}(4 \operatorname{sh}^2(t) + 9 \operatorname{ch}^2(t)) \times 3 \operatorname{ch}(t) \\
&= 2 \operatorname{ch}(t) + \frac{1}{2}(-4 + 13 \operatorname{ch}^2(t)) \operatorname{ch}(t) \\
&= \frac{13}{2} \operatorname{ch}^3(t)
\end{aligned}$$

Et

$$\begin{aligned}
\tilde{y}(t) &= 3 \operatorname{sh}(t) + \frac{1}{6}(4 \operatorname{sh}^2(t) + 9 \operatorname{ch}^2(t)) \times 2 \operatorname{sh}(t) \\
&= 2 \operatorname{sh}(t) + \frac{1}{3}(13 \operatorname{sh}^2(t) + 9) \operatorname{sh}(t) \\
&= -\frac{13}{3} \operatorname{sh}^3(t)
\end{aligned}$$

Conclusion :

$$\begin{cases} x(t) = \frac{13}{2} \operatorname{ch}^3(t) \\ y(t) = -\frac{13}{3} \operatorname{sh}^3(t) \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}$$

C'est une courbe de Lamé.

2) a) En utilisant la parité des fonctions hyperboliques, pour tout  $t \in \mathbb{R}$ ,

$$x(-t) = x(t) \quad \text{et} \quad y(-t) = -\frac{13}{3}(-\operatorname{sh}(t))^3 = -y(t)$$

Ainsi,  $\Gamma'$  est symétrique par rapport à  $(Oy)$

b) Dérivons  $x$  et  $y$  : pour tout  $t \in \mathbb{R}$ ,

$$x'(t) = \frac{13}{2}(3 \operatorname{sh}(t) \operatorname{ch}^2(t)) \quad \text{et} \quad y'(t) = -\frac{13}{3}(3 \operatorname{ch}(t) \operatorname{sh}^2(t))$$

Donc en  $t = 0$ ,  $x'(0) = y'(0) = 0$  : le point  $C(0)$  est un point singulier de  $\Gamma'$ . On effectue les développements limités de  $x$  et  $y$  à l'ordre 3 au voisinage de  $t = 0$

$$x(t) = \frac{13}{2} \left( 1 + \frac{t^2}{2} + o(t^3) \right)^3 = \frac{13}{2} + \frac{39}{4}t^2 + o(t^3)$$

$$y(t) \sim -\frac{13}{3}t^3$$

(pour  $y'$ , un équivalent nous donne un DL à l'ordre 3) Par identification, il vient :

$$\begin{pmatrix} x''(0) \\ y''(0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{39}{2} \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \begin{pmatrix} x'''(0) \\ y'''(0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -26 \end{pmatrix}$$

Ces deux vecteurs forment une famille libre :  $p = 2$  et  $q = 3$ .

Conclusion : La courbe  $\Gamma'$  possède un point de rebroussement de première espèce en  $t = 0$ .

c) Au voisinage de  $+\infty$  :  $\lim_{+\infty} x = +\infty$  et  $\lim_{+\infty} y = -\infty$ . De plus, au voisinage de  $+\infty$ ,

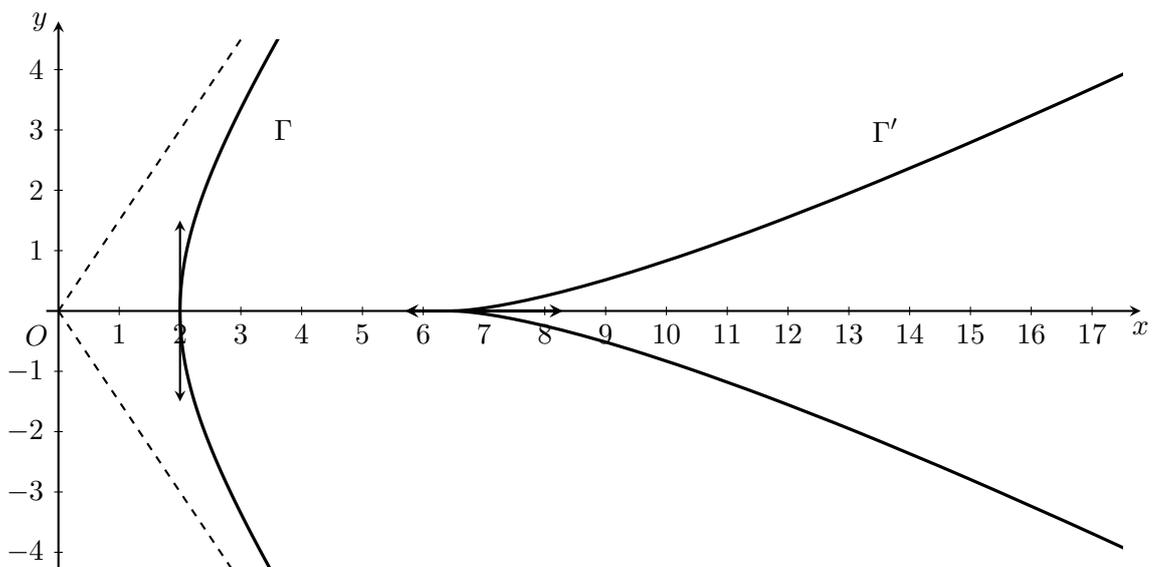
$$\frac{y(t)}{x(t)} = -\frac{2}{3} \left( \frac{\operatorname{sh}(t)}{\operatorname{ch}(t)} \right)^3 \sim -\frac{2}{3} \left( \frac{e^t}{e^t} \right)^3 = -\frac{2}{3}$$

$$y(t) + \frac{2}{3}x(t) = \frac{13}{3}(-\operatorname{sh}^3(t) + \operatorname{ch}^3(t)) = \frac{13}{3} \left( -\frac{e^{3t} - 3e^t + o(e^t)}{8} + \frac{e^{3t} + 3e^t + o(e^t)}{8} \right) \sim \frac{13}{8}e^t$$

Donc  $\lim_{t \rightarrow +\infty} y(t) + \frac{2}{3}x(t) = +\infty$  :  $\Gamma'$  possède une branche parabolique de direction  $y = -\frac{2}{3}x$ .

Par symétrie de  $\Gamma'$ , La courbe  $\Gamma'$  possède deux branches paraboliques de directions  $y = -\frac{2}{3}x$  (pour  $t \rightarrow +\infty$ ) et  $y = \frac{2}{3}x$  (pour  $t \rightarrow -\infty$ ), orthogonales aux directions des asymptotes de  $\Gamma$ .

d) Tracé (on ne voit pas bien les directions parabolique, pour des raisons d'échelle) :



e) Pour tout  $t \in \mathbb{R}$ ,  $\operatorname{ch}^2(t) + \operatorname{sh}^2(t) = \frac{1}{4} \left( (e^t + e^{-t})^2 + (e^t - e^{-t})^2 \right) = \frac{1}{4}(2e^{2t} + 2e^{-2t}) = \operatorname{ch}(2t)$

De plus  $\operatorname{ch}^2(t) - \operatorname{sh}^2(t) = (\operatorname{ch}(t) - \operatorname{sh}(t))(\operatorname{ch}(t) + \operatorname{sh}(t)) = e^{-t}e^t = 1$ , d'où l'on déduit les deux égalités suivantes. La dernière s'obtient en développant  $\operatorname{sh}(t) \operatorname{ch}(t)$ .

$$\begin{aligned} \operatorname{ch}(2t) &= \operatorname{ch}^2(t) + \operatorname{sh}^2(t) = 2\operatorname{ch}^2(t) - 1 = 2\operatorname{sh}^2(t) + 1 \\ \operatorname{sh}(2t) &= 2\operatorname{sh}(t)\operatorname{ch}(t) \end{aligned}$$

D'après 2b,  $\left\| \frac{d\vec{OC}}{dt} \right\|^2 = \frac{13^2}{4} (9\operatorname{sh}^2(t)\operatorname{ch}^4(t) + 4\operatorname{ch}^2(t)\operatorname{sh}^4(t)) = \frac{13^2}{4} \operatorname{sh}^2(t)\operatorname{ch}^2(t)(9\operatorname{ch}^2(t) + 4\operatorname{sh}^2(t))$ .  
Ainsi, pour tout  $t \in [0, 1]$  (donc  $\operatorname{sh}(t) \geq 0$ ), en exprimant  $\operatorname{sh}^2(t)$  et  $\operatorname{ch}^2(t)$  en fonction de  $\operatorname{ch}(2t)$ ,

$$\left\| \frac{d\vec{OC}}{dt} \right\| = \frac{13}{2} \operatorname{sh}(t)\operatorname{ch}(t) \sqrt{\frac{9}{2}(\operatorname{ch}(2t) + 1) + 2(\operatorname{ch}(2t) - 1)} = \frac{13}{4\sqrt{2}} \operatorname{sh}(2t) \sqrt{13\operatorname{ch}(2t) + 5}$$

$$\begin{aligned} \text{Puis : } \int_0^1 \left\| \frac{d\vec{OC}}{dt} \right\| dt &= \int_0^1 \frac{13}{4\sqrt{2}} \operatorname{sh}(2t) \sqrt{13\operatorname{ch}(2t) + 5} dt = \frac{1}{8\sqrt{2}} \int_0^1 13(2\operatorname{sh}(2t)) \sqrt{13\operatorname{ch}(2t) + 5} dt \\ &= \frac{1}{8\sqrt{2}} \int_{18}^{13\operatorname{ch}(2)+5} \sqrt{u} du \quad (\text{en posant } u = 13\operatorname{ch}(2t) + 5) \\ &= \frac{(13\operatorname{ch}(2) + 5)^{3/2} - 18^{3/2}}{12\sqrt{2}} \end{aligned}$$

### Exercice 3 (Cardioïde)

1) Un vecteur normal à la tangente en  $M_{\mathcal{C}}$  au cercle de centre  $O$  est le vecteur  $\vec{OM}_{\mathcal{C}} = \begin{pmatrix} 2\cos t \\ 2\sin t \end{pmatrix}$ .

$$\begin{aligned} P(x, y) \in \mathcal{T}_t &\iff \vec{M}_{\mathcal{C}}\vec{P} \text{ et } \vec{OM}_{\mathcal{C}} \text{ sont orthogonaux} \\ &\iff \vec{M}_{\mathcal{C}}\vec{P} \cdot \vec{OM}_{\mathcal{C}} = \begin{pmatrix} x - 2\cos t \\ y - 2\sin t \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2\cos t \\ 2\sin t \end{pmatrix} = 2(x\cos t - 2\cos^2 t + y\sin t - 2\sin^2 t) = 0 \\ &\iff x\cos t + y\sin t = 2 \end{aligned}$$

Ainsi, une équation de la tangente  $\mathcal{T}_t$  à  $\mathcal{C}$  en au point  $M_{\mathcal{C}}$  est  $x\cos t + y\sin t = 2$

2) Soit  $t \in ]0, 2\pi[$ . Le point  $M$  appartient à  $\mathcal{T}_y$  et à la droite  $\mathcal{D}_t$  passant par  $P$  orthogonale à  $\mathcal{T}_t$ .

Cette droite  $\mathcal{D}_t$  a donc pour vecteur directeur un vecteur normal de  $\mathcal{T}_t$ , par exemple  $\vec{n} = \begin{pmatrix} \cos t \\ \sin t \end{pmatrix}$ . Ainsi,

$$\begin{aligned} M(x, y) \in \mathcal{D}_t &\iff \vec{PM} \text{ et } \vec{n} \text{ sont colinéaires.} \\ &\iff \det(\vec{PM}, \vec{n}) = \begin{vmatrix} x-1 & \cos t \\ y & \sin t \end{vmatrix} = 0 \\ &\iff x\sin t - y\cos t = \sin t \end{aligned}$$

Par conséquent, lorsque  $\mathcal{T}_t$  et  $\mathcal{D}_t$  ne sont pas parallèles,  $\mathcal{D}_t \cap \mathcal{T}_t = \{M\}$ .

$$\begin{aligned} M(x, y) \in \mathcal{D}_t \cap \mathcal{T}_t &\iff \begin{cases} x\sin t - y\cos t = \sin t & L_1 \leftarrow \underbrace{(\sin t)}_{\neq 0} L_1 + (\cos t) L_2 \\ x\cos t + y\sin t = 2 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} x = \sin^2 t + 2\cos t \\ y\sin t = 2 - x\cos t = 2 - \cos t \sin^2 t - 2\cos^2 t = 2\sin^2 t - \cos t \sin^2 t \end{cases} \end{aligned}$$

Conclusion, comme  $\sin t \neq 0$  :

$$x = \sin^2 t + 2\cos t \quad \text{et} \quad y = 2\sin t - \cos t \sin t$$

*Il y a une petite coquille lourde de conséquence : il faut prendre  $P(2, 0)$  sur le cercle pour obtenir, logiquement, la cardioïde...*

*Nous avons construit la podaire du cercle  $\mathcal{C}$  par rapport au point  $P$ . Si  $P \in \mathcal{C}$ , cette podaire est une cardioïde.*

3) Étude de  $\Gamma$

- a) Les fonction  $x$  et  $y$  étant  $2\pi$ -périodiques, on les étudiera sur  $[-\pi, \pi]$ . De plus l'étude de la parité nous donne

$$\forall t \in [-\pi, \pi], \quad \begin{cases} x(-t) = 1 + 2 \cos(-t) - \cos(-2t) = x(t) \\ y(-t) = 2 \sin(-t) - \sin(-2t) = -y(t) \end{cases}$$

Donc  $\Gamma$  est symétrique par rapport à l'axe  $(Ox)$

On étudiera  $x$  et  $y$  sur  $[0, \pi]$ .

- b) Calcul et factorisation des dérivées. Pour tout  $t \in [0, \pi]$ ,

$$\begin{aligned} x'(t) &= -2 \sin(t) + 2 \sin(2t) \\ y'(t) &= 2 \cos t - 2 \cos(2t) \end{aligned}$$

Factorisation de  $x'$  (bien sûr, vous connaissez vos formules de trigo – ne pas se précipiter, surtout pour la dérivée!!) : comme il s'agit de mettre sous forme de produit, on utilise immédiatement les formules d'addition.

$$x'(t) = 2(\sin(-t) + \sin(2t)) = 4 \sin\left(\frac{-t+2t}{2}\right) \cos\left(\frac{-t-2t}{2}\right) = 4 \sin \frac{t}{2} \cos \frac{3t}{2}$$

Factorisation de  $y'$  :

$$y'(t) = 2(-\cos(2t) + \cos(t)) = 4 \sin\left(\frac{2t+t}{2}\right) \sin\left(\frac{2t-t}{2}\right) = 4 \sin \frac{3t}{2} \sin \frac{t}{2}$$

$t$	0	$\pi/3$	$2\pi/3$	$\pi$		
$\cos(3t/2)$		+	0	-	-	0
$x'(t)$	0	+	0	-	-	0
$x$	2	$\nearrow \frac{5}{2}$		$\searrow \frac{1}{2}$	-2	
$\sin(3t/2)$	0	+	+	0	-	
$y'(t)$	0	+	+	0	-	
$y$	0	$\nearrow \frac{\sqrt{3}}{2}$	$\nearrow \frac{3\sqrt{3}}{2}$	$\searrow$	0	

- c) Pour  $t = 0$ ,  $\begin{pmatrix} x'(0) \\ y'(0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ , donc  $P = M(0)$ , de coordonnées  $(2, 0)$ , est un point singulier. Effectuons un DL au voisinage de 0.

$$\begin{aligned} x(t) &= 1 + 2 \cos t - \cos(2t) \\ &= 1 + 2\left(1 - \frac{t^2}{2} + \frac{t^4}{4!}\right) - \left(1 - \frac{4t^2}{2} + \frac{16t^4}{4!}\right) + o(t^5) \\ &= 3 + t^2 + \frac{7}{12}t^4 + o(t^5) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} y(t) &= 2 \sin(t) - \sin(2t) \\ &= 2\left(t - \frac{t^3}{3!}\right) - \left(2t - \frac{8t^3}{3!}\right) + o(t^4) \\ &= t^3 + o(t^4) \end{aligned}$$

Donc, en posant  $f(t) = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}$ , au voisinage de 0 :

$$f(t) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} t + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} t^2 + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} t^3 + \begin{pmatrix} 7/12 \\ 0 \end{pmatrix} t^4 + o(t^4)$$

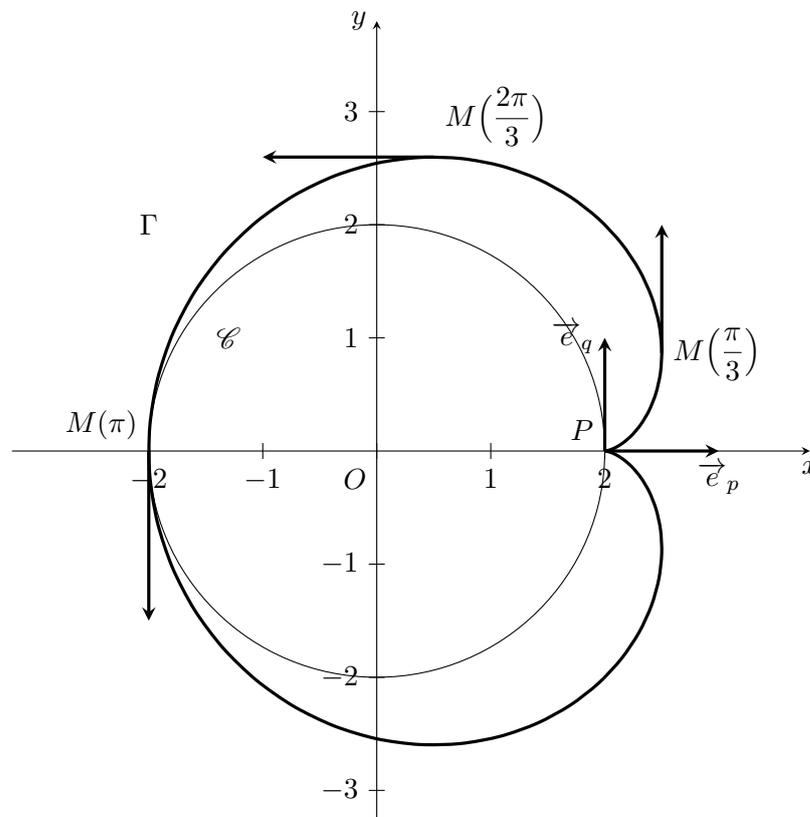
Donc, comme le vecteur devant  $t^2$  est non nul,  $p = 2$ . De plus, à un scalaire positif près,  $\vec{e}_p = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ , et  $\vec{e}_p$  est un vecteur tangent en  $P$  à  $\Gamma$ .

Et, comme le vecteur devant  $t^3$  n'est pas colinéaire à  $\vec{e}_p$ ,  $q = 3$ . De plus, toujours à un scalaire positif près,  $\vec{e}_q = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

Conclusion : Le point  $P$  est un point de rebroussement de première espèce, la tangente en ce point est  $(Ox)$  d'équation  $y = 0$ .

d) On place les vecteurs  $\vec{e}_p$  et  $\vec{e}_q$  au point singulier, les vecteurs tangents aux points qui apparaissent dans le tableau de variations :

- $M(\pi/3)$ , de coordonnées  $(\frac{5}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2})$  et de vecteur tangent  $f'(\pi/3) = \begin{pmatrix} 0 \\ \alpha \end{pmatrix}$  avec  $\alpha > 0$ .
- $M(2\pi/3)$ , de coordonnées  $(\frac{1}{2}, \frac{3\sqrt{3}}{2})$  et de vecteur tangent  $f'(2\pi/3) = \begin{pmatrix} -\beta \\ 0 \end{pmatrix}$  avec  $\beta > 0$ .
- $M(\pi)$ , de coordonnées  $(-2, 0)$  et de vecteur tangent  $f'(\pi) = \begin{pmatrix} 0 \\ -\gamma \end{pmatrix}$  avec  $\gamma > 0$ .



4) Développée.

a) Nous écartérons le point singulier (où la normale est la droite d'équation  $x = 2$ ). Soit  $t \in ]0, \pi[$ .

Comme  $f'(t) \neq 0$ , un vecteur tangent, et donc un vecteur normal à la normale, est donné, d'après

3)b), par

$$f'(t) = \begin{pmatrix} 4 \sin \frac{t}{2} \cos \frac{3t}{2} \\ 4 \sin \frac{t}{2} \sin \frac{3t}{2} \end{pmatrix} = 4 \sin \frac{t}{2} \begin{pmatrix} \cos \frac{3t}{2} \\ \sin \frac{3t}{2} \end{pmatrix}$$

Vu que  $\sin \frac{t}{2} \neq 0$ , choisissons donc  $\vec{n} = \begin{pmatrix} \cos \frac{3t}{2} \\ \sin \frac{3t}{2} \end{pmatrix}$  comme vecteur normal, et  $\vec{u} = \begin{pmatrix} -\sin \frac{3t}{2} \\ \cos \frac{3t}{2} \end{pmatrix}$

comme vecteur directeur associé.

Une équation paramétrique est alors  $\lambda \mapsto M(t) + \lambda \vec{u}$ , i.e.

$$\begin{cases} x = [1 + 2 \cos t - \cos(2t)] - \lambda \sin \frac{3t}{2} \\ y = [2 \sin t - \sin(2t)] + \lambda \cos \frac{3t}{2} \end{cases} \quad \lambda \in \mathbb{R}$$

b) *L'énoncé nous pousse à utiliser le résultat : la développée est l'enveloppe des normales.*

Un résultat du cours nous montre que la développée de  $\Gamma$  est l'enveloppe de ses normales. De plus, le théorème sur les enveloppe nous donne le paramétrage de cette enveloppe : si les droites sont paramétrées par  $\lambda \mapsto M(t) + \lambda \vec{u}(t)$ , et si  $\det(\vec{u}, \vec{u}') \neq 0$ , alors l'enveloppe des droite a pour paramétrage

$$t \mapsto M(t) + \lambda(t) \vec{u}(t) \quad \text{avec} \quad \lambda(t) = -\frac{\det(\vec{OM}', \vec{u})}{\det(\vec{u}', \vec{u})}$$

*Vous ne sortez pas vivant des calculs qui précèdent : soit. Mais si vous connaissez vos formules, énoncez au moins le théorème ! Vous aurez au moins une partie des points.*

Ici,  $\vec{u} = \begin{pmatrix} -\sin \frac{3t}{2} \\ \cos \frac{3t}{2} \end{pmatrix}$  donc  $\vec{u}' = \frac{3}{2} \begin{pmatrix} -\cos \frac{3t}{2} \\ -\sin \frac{3t}{2} \end{pmatrix}$  puis

$$\det(\vec{u}', \vec{u}) = \frac{3}{2} \begin{vmatrix} -\cos \frac{3t}{2} & -\sin \frac{3t}{2} \\ -\sin \frac{3t}{2} & \cos \frac{3t}{2} \end{vmatrix} = -\frac{3}{2} \neq 0$$

Et  $\vec{OM}' = f'(t) = 4 \sin \frac{t}{2} \begin{pmatrix} \cos \frac{3t}{2} \\ \sin \frac{3t}{2} \end{pmatrix}$  donc

$$\det(\vec{OM}', \vec{u}) = 4 \sin \frac{t}{2} \begin{vmatrix} \cos \frac{3t}{2} & -\sin \frac{3t}{2} \\ \sin \frac{3t}{2} & \cos \frac{3t}{2} \end{vmatrix} = 4 \sin \frac{t}{2}$$

Puis  $\lambda(t) = -\frac{\det(\vec{OM}', \vec{u})}{\det(\vec{u}', \vec{u})} = \frac{2}{3} 4 \sin \frac{t}{2} = \frac{8}{3} \sin \frac{t}{2}$

En conclusion, en remplaçant dans le théorème et en notant  $(x_C(t), y_C(t))$  les coordonnées obtenues (qui sont celles du centre de courbure),

$$\begin{aligned} x_C(t) &= 1 + 2 \cos t - \cos 2t - \frac{8}{3} \sin \frac{t}{2} \sin \frac{3t}{2} \\ &= 1 + 2 \cos t - \cos 2t - \frac{4}{3} (-\cos(2t) + \cos t) \\ &= 1 + (2 - \frac{4}{3}) \cos t + (-1 + \frac{4}{3}) \cos(2t) \\ &= 1 + \frac{2}{3} \cos t - \frac{1}{3} \cos(2t) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
y_C(t) &= 2 \sin t - \sin 2t + \frac{8}{3} \sin \frac{t}{2} \cos \frac{3t}{2} \\
&= 2 \sin t - \sin 2t + \frac{4}{3} (\sin(2t) - \sin t) \\
&= \left(2 - \frac{4}{3}\right) \sin t + \left(-1 + \frac{4}{3}\right) \sin(2t) \\
&= \frac{2}{3} \sin t - \frac{1}{3} \sin(2t)
\end{aligned}$$

Finalemment :

$$\begin{aligned}
x_C(t) &= 1 + \frac{2}{3} \cos t - \frac{1}{3} \cos(2t) \\
y_C(t) &= \frac{2}{3} \sin t - \frac{1}{3} \sin(2t)
\end{aligned}$$

c) Si on effectue l'homothétie de centre  $O$  et de rapport  $1/3$ ,  $\Gamma$  se transforme en

$$\begin{aligned}
\tilde{x} &= 1/3 + \frac{2}{3} \cos t - \frac{1}{3} \cos(2t) \\
\tilde{y} &= \frac{2}{3} \sin t - \frac{1}{3} \sin(2t)
\end{aligned}$$

Puis en effectuant une translation de rapport  $\frac{2}{3} \vec{i}$ , on trouve  $\Gamma'$ .

Autant le rapport de l'homothétie est fixé, autant il y a une liberté de choix du centre, compensée ensuite par le vecteur de la translation.

**FIN DE L'ÉPREUVE**