

Épreuve de Mathématiques 5

Correction

Exercice 1 (TPC 2008, partiel)

Partie 1 (Décomposition de Dunford : généralités)

1) Soient $A_1 = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ et $A_2 = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$.

a) $A_1 = \Delta + N$. De plus Δ est diagonale donc diagonalisable, et $N^2 = 0$, donc N est nilpotente. On remarque que $\Delta = 3I_2$, donc Δ commute avec N . Ainsi,

(Δ, N) est une décomposition de Dunford de A_1 .

b) $\Delta N = \begin{pmatrix} 0 & 3 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ et $N\Delta = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$. Donc $\Delta N \neq N\Delta$, et

(Δ, N) n'est pas une décomposition de Dunford de A_2 .

2) Montrons que $(A_3, 0)$ est une décomposition de Dunford de A_3 .

$A_3 = A_3 + 0$, A_3 est diagonalisable par définition, 0 est nilpotente, et $A_3 0 = 0 A_3 = 0$. Conclusion :

$(A_3, 0)$ est une décomposition de Dunford de A_3 .

3) Montrons que $(0, A_4)$ est une décomposition de Dunford de A_4 .

$A_4 = 0 + A_4$, 0 est diagonalisable, A_4 est nilpotente par définition, et $A_3 0 = 0 A_3 = 0$. Conclusion :

$(0, A_4)$ est une décomposition de Dunford de A_4 .

4) Soit (Δ, N) est une décomposition de Dunford de A . Comme Δ et N commutent,

$$A\Delta = (\Delta + N)\Delta = \Delta^2 + N\Delta = \Delta^2 + \Delta N = \Delta(\Delta + N) = \Delta A$$

De même, $AN = \Delta N + N^2 = N\Delta + N^2 = NA$. Ainsi, Δ et N commutent avec A .

Partie 2 (Étude d'un exemple)

1) Étude de Δ

a) $\chi_\Delta(\lambda) = \det(\Delta - \lambda I_3) = \begin{vmatrix} 2 - \lambda & 0 & 0 \\ -1 & 3 - \lambda & 1 \\ -1 & 1 & 3 - \lambda \end{vmatrix} = (2 - \lambda)((3 - \lambda)^2 - 1^2) = (2 - \lambda)(2 - \lambda)(4 - \lambda)$

Donc Le spectre de Δ est $\{2, 4\}$, 2 étant de multiplicité 2 et 4 de multiplicité 1.

On pensera à vérifier que $\text{Tr } \Delta = 8 = 2 + 2 + 4$.

Si on note f l'endomorphisme de \mathbb{R}^3 de matrice Δ , comme 0 n'est pas valeur propre, $\text{Ker } f = \{0\}$, et f est injectif, donc bijectif (endomorphisme en dimension finie). Donc Δ est inversible.

On peut aussi passer par le déterminant : $\det \Delta = 2 \times 2 \times 4 = 16 \neq 0$.

b) La question n'était pas très claire : demande-t-on de calculer P ?

- $\underline{\lambda = 2}$: Soit $E_2 = \text{Ker}(\Delta - 2I_2)$.

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_2 \iff \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0 \iff -x + y + z = 0$$

$$\text{Donc } E_2 = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

De plus, la valeur propre 4 est de multiplicité 1, donc le sous-espace propre associé est de dimension $\dim E_4 = 1$.

Ainsi, $\dim E_2 + \dim E_4 = 2 + 1 = 3 = \dim \mathbb{R}^3$, donc Δ est diagonalisable.

La question n'est pas très claire : faut-il calculer P ? L'énoncé n'attend sans doute pas un calcul de P^{-1} .

- $\underline{\lambda = 4}$: Soit $E_4 = \text{Ker}(\Delta - 4I_2)$.

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_4 \iff \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0 \iff \begin{cases} -2x = 0 \\ -x - y + z = 0 \\ -x + y - z = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} x = 0 \\ y = z \end{cases}$$

$$\text{Donc } E_4 = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

$$\text{Donc avec } D = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} \text{ on pose } P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Comme $\Delta = PDP^{-1}$, on a aussi $P^{-1}\Delta P = D$.

c) La matrice D est inversible, et $D^{-1} = \begin{pmatrix} 1/2 & 0 & 0 \\ 0 & 1/2 & 0 \\ 0 & 0 & 1/4 \end{pmatrix} = D_1$ est diagonale. Donc

$$\Delta^{-1} = (P^{-1})^{-1}D^{-1}P^{-1} = PD^{-1}P^{-1}$$

Ainsi, Δ^{-1} est diagonalisable.

2) Décomposition de A

$$\begin{aligned} \text{a) } \chi_A(\lambda) &= \begin{vmatrix} 3-\lambda & -1 & 1 \\ 0 & 2-\lambda & 2 \\ -1 & 1 & 3-\lambda \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2-\lambda & -1 & 1 \\ 2-\lambda & 2-\lambda & 2 \\ 0 & 1 & 3-\lambda \end{vmatrix} = (2-\lambda) \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 4-\lambda & 2 \\ 0 & 4-\lambda & 3-\lambda \end{vmatrix} \\ &= (2-\lambda)(4-\lambda) \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2-\lambda \end{vmatrix} = (2-\lambda)^2(4-\lambda) \end{aligned}$$

(Les opérations effectuées : $C_1 \leftarrow C_1 + C_2$ puis $C_2 \leftarrow C_2 + C_3$ et $C_3 \leftarrow C_3 - C_1 - C_2$)

Déterminons la dimension de $E_2 = \text{Ker}(A - 2I_2)$:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_2 \iff \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0 \iff \begin{cases} x - y + z = 0 \\ 2z = 0 \\ -x + y + z = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} x = y \\ z = 0 \end{cases}$$

Donc $E_2 = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$, et $\dim E_2 = 1 < 2$, où 2 est la multiplicité de la valeur propre 2 dans

le polynôme caractéristique χ_A . Par conséquent, A n'est pas diagonalisable.

b) $N^2 = 0$ donc N est nilpotente.

c) $N\Delta = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 2 \\ 2 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 2N\Delta N.$

d) i) $\Delta + N = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 0 & 2 & 2 \\ -1 & 1 & 3 \end{pmatrix} = A,$

ii) D'après 2.1.b, Δ est diagonalisable,

iii) D'après 2.2.b, N est nilpotente,

iv) D'après 2.2.c, Δ et N commutent.

Par conséquent, (Δ, N) est une décomposition de Dunford de A .

3) Décomposition de Dunford de A^{-1}

a) D'après 2.2.c, $\Delta N = N\Delta$ et Δ inversible d'après 2.1.a, donc $N = \Delta^{-1}N\Delta$ puis $N\Delta^{-1} = \Delta^{-1}N$

b) Comme Δ^{-1} et N commutent,

$$N_1^2 = (\Delta^{-1}N)^2 = (\Delta^{-1})^2 N^2 = (\Delta^{-1})^2 0 = 0$$

Donc N_1 est nilpotente.

c) $(I_3 + N_1)(I_3 - N_1) = (I_3 - N_1)(I_3 + N_1) = I_3 - N_1^2 = I_3.$

Donc $I_3 + N_1$ est inversible et par unicité de l'inverse $(I_3 + N_1)^{-1} = I_3 - N_1$

d) 0 n'est pas valeur propre de A donc, de même qu'en 2.1.a, A est inversible

e) $A = \Delta + N$ et Δ inversible (2.1.a), donc $A = \Delta(I_3 + \Delta^{-1}N) = \Delta(I_3 + N_1).$

Or Δ et $I_3 + N_1$ (2.3.c) sont inversibles, par conséquent $A^{-1} = (I_3 + N_1)^{-1}\Delta^{-1}$

En remplaçant à l'aide de 2.3.c, $A^{-1} = (I_3 - N_1)\Delta^{-1} = \Delta^{-1} - \Delta^{-1}N\Delta^{-1}.$

Comme Δ^{-1} et N commutent (2.3.a), on pose $N_2 = -\Delta^{-2}N.$

i) $A^{-1} = \Delta^{-1} + N_2$ d'après ci-dessus,

ii) D'après 2.1.c, Δ^{-1} est diagonalisable,

iii) De même qu'en 2.3.b, $N_2^2 = \Delta^{-4}N^2 = 0$ et N_2 est nilpotente,

iv) Comme Δ^{-1} et N commutent (2.3.a), Δ^{-1} et N_2 aussi.

Ainsi $(\Delta^{-1}, -\Delta^{-2}N)$ est une décomposition de Dunford de A^{-1}

4) Décomposition de Dunford des puissances de A

a) Comme D est N commutent, la formule du binôme s'applique (la décomposition de Dunford, c'est un peu « fait pour » la formule du binôme)

$$A^p = (\Delta + N)^p = \sum_{k=0}^p \binom{p}{k} \Delta^{p-k} N^k = \sum_{k=0}^1 \binom{p}{k} \Delta^{p-k} N^k = \Delta^p + p\Delta^{p-1}N$$

Or d'après 2.2.c, $\Delta N = 2N$. Par récurrence, $\Delta^{p-1}N = 2^{p-1}N$. En conclusion,

$$A^p = \Delta^p + p2^{p-1}N$$

b) i) D'après 2.4.a, $A^p = \Delta^p + p2^{p-1}N,$

ii) Comme Δ est diagonalisable, $\Delta^p = P D^p P^{-1}$ est aussi diagonalisable,

iii) D'après 2.2.b, N est nilpotente,

iv) De même qu'en 2.2.c, Δ et N commutent, donc Δ^p et N aussi,

Ainsi $(\Delta^p, p2^{p-1}N)$ est une décomposition de Dunford de A^p

c) $\Delta^p = PD^pP^{-1}$. Or, d'après respectivement 2.1.b, un calcul direct et un pivot,

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad D^p = \begin{pmatrix} 2^p & 0 & 0 \\ 0 & 2^p & 0 \\ 0 & 0 & 4^p \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad P^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Donc $\Delta^p = 2^{p-1} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1-2^p & 1+2^p & -1+2^p \\ 1-2^p & -1+2^p & 1+2^p \end{pmatrix}$, puis

$$A^p = \Delta^p + p2^{p-1}N = 2^{p-1} \begin{pmatrix} 2+p & -p & p \\ 1+p-2^p & 1-p+2^p & p-1+2^p \\ 1-2^p & -1+2^p & 1+2^p \end{pmatrix}$$

5) Décomposition de Dunford de R vérifiant $R^2 = A$.

a) $U = \begin{pmatrix} \varepsilon_1\sqrt{2} & 0 & 0 \\ 0 & \varepsilon_2\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & \varepsilon_32 \end{pmatrix}$ avec $(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3) \in \{-1, 1\}^3$.

b) Pour avoir des valeurs propres positives, on doit choisir $U = \begin{pmatrix} \sqrt{2} & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$, et on pose

$$S = PUP^{-1} = \begin{pmatrix} \sqrt{2} & 0 & 0 \\ 1/2\sqrt{2}-1 & 1/2\sqrt{2}+1 & -1/2\sqrt{2}+1 \\ 1/2\sqrt{2}-1 & -1/2\sqrt{2}+1 & 1/2\sqrt{2}+1 \end{pmatrix}$$

Ainsi, $S^2 = PU^2P^{-1} = PDP^{-1} = \Delta$.

c) Sous forme diagonalisée, l'égalité s'écrit $U = aD + bI_3$, c'est-à-dire

$$\begin{pmatrix} \sqrt{2} & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2a+b & 0 & 0 \\ 0 & 2a+b & 0 \\ 0 & 0 & 4a+b \end{pmatrix}$$

c'est-à-dire $2a+b = \sqrt{2}$ et $4a+b = 2$. Ainsi les solutions sont $a = -\frac{1}{2}\sqrt{2}+1$ et $b = 2\sqrt{2}-2$

Comme Δ et N commutent, Δ et N_1 commutent. De plus I_3 commute avec toutes les matrices.

Donc S et N_1 commutent.

d) Comme I_3 et N_1 commutent, le binôme s'écrit $M^2 = (I_3 + \frac{1}{2}N_1)^2 = I_3 + N_1 + \frac{1}{4}N_1^2 = I_3 + N_1$.

e) On a $A = \Delta(I_3 + \Delta^{-1}N) = \Delta(I_3 + N_1)$.

À la question 2.5.b, on a déterminé une matrice S telle que $S^2 = \Delta$.

À la question 2.5.d, on a déterminé une matrice $M = I_3 + \frac{1}{2}N_1$ telle que $M^2 = I_3 + N_1$. Le résultat de 2.5.c entraîne que S et M commutent.

Posons $R = SM$. Comme S et M commutent, $(SM)^2 = S^2M^2 = \Delta(I_3 + N_1) = A$. Donc R convient.

Il y en a beaucoup d'autres qui conviennent, et pas uniquement en changeant U : il y a plus de libertés.

f) $R = S + \frac{1}{2}SN_1$, S est diagonalisable (2.5.b), S et $\frac{1}{2}SN_1$ commutent (conséquence de 2.5.c), $(\frac{1}{2}SN_1)^2 = 0$; par conséquent

$$\left(S, \frac{1}{2}SN_1\right) \text{ est une décomposition de Dunford de } R.$$

On peut prouver que la décomposition de Dunford $A = D + N$ est unique, et que D et N sont des polynômes en A .

Exercice 2 (PT A 2010, partiel— corrigé UPS)

Partie 1 (Questions préliminaires)

1) Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

Pour tous $(M, N) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^2$ et $\lambda \in \mathbb{R}$, on a :

$$\begin{aligned} \varphi_A(\lambda.M + N) &= A(\lambda.M + N) \\ &= \lambda.AM + AN \quad (\text{distributivité dans } \mathcal{M}_n(\mathbb{R})) \\ &= \lambda.\varphi_A(M) + \varphi_A(N) \\ \tau_A(\lambda.M + N) &= \text{Tr}(A(\lambda.M + N)) \\ &= \text{Tr}(\lambda.AM + AN) \quad (\text{distributivité dans } \mathcal{M}_n(\mathbb{R})) \\ &= \lambda.\text{Tr}(AM) + \text{Tr}(AN) \quad (\text{linéarité de l'application trace}) \\ &= \lambda.\tau_A(M) + \tau_A(N) \\ \gamma_A(\lambda.M + N) &= A(\lambda.M + N) - (\lambda.M + N)A \\ &= \lambda.AM + AN - (\lambda.MA + NA) \quad (\text{distributivité à gauche et à droite dans } \mathcal{M}_n(\mathbb{R})) \\ &= \lambda.(AM - MA) + (AN - NA) \\ &= \lambda.\gamma_A(M) + \gamma_A(N). \end{aligned}$$

Donc les applications φ_A , τ_A et γ_A sont linéaires.

2) Le \mathbb{R} -espace vectoriel $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est de dimension n^2 .

Si E et F sont deux espaces vectoriels, sur un même corps K , de dimensions finies alors $\mathcal{L}(E, F)$ est de dimension $\dim E \times \dim F$. En particulier, on en déduit que $\mathcal{L}(E, K)$ est de dimension $\dim E$ donc :

$$\dim \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^* = n^2.$$

3) Si E est un espace vectoriel de dimension finie n et si (e_1, \dots, e_k) est une famille libre de E alors il existe des vecteurs e_{k+1}, \dots, e_n de E tels que $(e_1, \dots, e_k, e_{k+1}, \dots, e_n)$ soit une base de E .

Partie 2 (Un exemple)

1) La matrice A est triangulaire supérieure donc ses valeurs propres sont ses éléments diagonaux : 1 et 2.

Puisque $A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ admet deux valeurs propres distinctes, A est diagonalisable.

2) Le polynôme caractéristique de la matrice B est $(X - 1)^2(X - 2)^2$.

On en déduit que les valeurs propres sont 1 et 2 et les sous-espaces propres correspondants sont de dimension au plus 2.

Tout d'abord, on remarque :

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

donc $(1, 0, 0, 0)$ et $(0, 1, 0, 0)$ sont deux vecteurs du sous-espace propre E_1 associé à la valeur propre 1. De plus ces deux vecteurs ne sont pas proportionnels donc forment une famille libre et on a vu que E_1 est de dimension au plus 2 donc :

$$E_1 = \text{Vect}((1, 0, 0, 0), (0, 1, 0, 0)).$$

D'autre part, soit $(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4$, on note E_2 le sous-espace propre associé à la valeur propre 2 alors :

$$\begin{aligned}
 (x, y, z, t) \in E_2 &\iff \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} t \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} \\
 &\iff \begin{cases} x + 3z = 2x \\ y + 3t = 2y \\ 2z = 2z \\ 2t = 2t \end{cases} \\
 &\iff x = 3z \text{ et } y = 3t \\
 &\iff (x, y, z, t) = (3z, 3t, z, t) \\
 &\iff (x, y, z, t) = z \cdot (3, 0, 1, 0) + t \cdot (0, 3, 0, 1) \\
 &\iff (x, y, z, t) \in \text{Vect} \left((3, 0, 1, 0), (0, 3, 0, 1) \right).
 \end{aligned}$$

De plus, les vecteurs $(3, 0, 1, 0)$ et $(0, 3, 0, 1)$ ne sont pas proportionnels donc forment une famille libre donc ils forment une base de :

$$E_2 = \text{Vect} \left((3, 0, 1, 0), (0, 3, 0, 1) \right).$$

Les calculs précédents montrent que E_1 et E_2 sont tous deux de dimension 2 ce qui correspond à la multiplicité de la valeur propre correspondante donc $\boxed{B \text{ est diagonalisable}}$ est une base de vecteurs propres est constituée par les vecteurs :

$$\boxed{(1, 0, 0, 0), (0, 1, 0, 0), (3, 0, 1, 0) \text{ et } (0, 3, 0, 1)}.$$

3) a) On a :

$$\begin{aligned}
 M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) &\iff \exists (a, b, c, d) \in \mathbb{R}^4 / M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \\
 &\iff \exists (a, b, c, d) \in \mathbb{R}^4 / M = a \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + b \cdot \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + c \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + d \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \\
 &\iff \exists (a, b, c, d) \in \mathbb{R}^4 / M = a \cdot E_{11} + b \cdot E_{12} + c \cdot E_{21} + d \cdot E_{22} \\
 &\iff M \in \text{Vect} (E_{11}, E_{12}, E_{21}, E_{22})
 \end{aligned}$$

ce qui signifie que $\mathcal{E} = (E_{11}, E_{12}, E_{21}, E_{22})$ est une famille génératrice de $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ or cette famille contient 4 éléments et $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ est de dimension 4 donc cette famille génératrice est également libre donc c'est $\boxed{\text{une base de } \mathcal{M}_2(\mathbb{R})}$.

b) On a :

- $\begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ donc $\boxed{\varphi_A(E_{11}) = E_{11}}$.
- $\begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ donc $\boxed{\varphi_A(E_{12}) = E_{12}}$.
- $\begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$ donc $\boxed{\varphi_A(E_{21}) = 3E_{11} + 2E_{21}}$.
- $\begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 3 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$ donc $\boxed{\varphi_A(E_{22}) = 3E_{12} + 2E_{22}}$.

c) Les relations précédentes montrent que $\boxed{B \text{ est la matrice de } \varphi_A \text{ dans la base } \mathcal{E}}$.

d) D'après les questions I.2 et I.3.c, $\boxed{\varphi_A \text{ est diagonalisable}}$.

Une base de vecteurs propres de B est constituée par les vecteurs :

$$(1, 0, 0, 0), (0, 1, 0, 0), (3, 0, 1, 0) \text{ et } (0, 3, 0, 1)$$

donc une base de vecteurs propres de φ_A est constituée par les matrices :

$$E_{11}, E_{12}, 3E_{11} + E_{12} \text{ et } 3E_{12} + E_{22}.$$

Partie 3 (Réduction de l'endomorphisme φ_A)

- 1) Soit $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ non nulle telle que $\varphi_A(M) = \lambda M$ ce qui signifie $AM = \lambda M$ puis $(A - \lambda I_n)M = 0_n$.
Si la matrice $A - \lambda I_n$ était inversible alors on en déduirait :

$$(A - \lambda I_n)^{-1}(A - \lambda I_n)M = 0_n \text{ donc } M = 0_n$$

ce qui contredit l'hypothèse M non nulle.

Donc la matrice $A - \lambda I_n$ n'est pas inversible.

- 2) Si λ est une valeur propre de φ_A alors il existe $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ non nulle telle que $\varphi_A(M) = \lambda M$.
D'après la question précédente, on en déduit que la matrice $A - \lambda I_n$ n'est pas inversible donc que λ est une valeur propre de A .

- 3) Supposons que M soit la matrice dont la k^{e} colonne est X et toutes les autres sont nulles, on note C_1, \dots, C_n lesdites colonnes alors les colonnes de la matrice AM sont AC_1, \dots, AC_n .

Si $i \neq k$ alors le produit AC_i est la colonne nulle.

Sinon, on a $AC_k = AX$ donc $AC_k = \mu X$.

Donc AM est la matrice dont la k^{e} colonne est μX et toutes les autres sont nulles donc $AM = \mu M$.

On a $\varphi_A(M) = \mu M$ et M est non nulle (puisque X est non nulle) donc M est un vecteur propre de φ_A .

- 4) D'après la question II.2, une valeur propre de φ_A est une valeur propre de A .

D'après la question II.3, une valeur propre de A est une valeur propre de φ_A .

On en déduit que les valeurs propres de φ_A sont celles de A .

- 5) On suppose A diagonalisable alors A admet une base de vecteurs propres correspondant à des vecteurs colonnes X_1, \dots, X_n .

Pour tous $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ et $j \in \llbracket 1, n \rrbracket$, on note $M_{i,j}$ la matrice dont la j^{e} colonne est X_i et dont toutes autres colonnes sont nulles.

D'après la question II.3, les matrices $M_{i,j}$ sont des vecteurs propres de φ_A .

De plus, considérons une combinaison linéaire nulle des matrices précédentes :

$$\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \lambda_{i,j} M_{i,j} = 0_n.$$

En considérant la j^{e} colonne, on peut écrire :

$$\sum_{i=1}^n \lambda_{i,j} X_i = 0_{n,1}$$

or (X_1, \dots, X_n) est une base de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ donc $\lambda_{1,j}, \dots, \lambda_{n,j}$ sont tous nuls.

Puisque j est quelconque entre 1 et n , on en déduit que tous les $\lambda_{i,j}$ sont nuls *i.e.* la famille des matrices $M_{i,j}$ est libre or elle contient n^2 vecteurs ce qui correspond à la dimension de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ donc c'est une base de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

Ainsi, φ_A admet une base de vecteurs propres donc φ_A est diagonalisable.

Partie 4 (Une caractérisation des matrices nilpotentes)

- 1) Soit λ une valeur propre de A et X un vecteur propre colonne associé.

Montrons par récurrence la propriété $\mathcal{P}(k)$: « $A^k X = \lambda^k X$ » dépendant de $k \in \mathbb{N}^*$.

- Par choix de X , on a $AX = \lambda X$ donc $\mathcal{P}(1)$ est vraie.
- Soit $k \in \mathbb{N}^*$ tel que $\mathcal{P}(k)$ soit vraie, montrons que $\mathcal{P}(k+1)$ est vraie.
Puisque $\mathcal{P}(k)$ est supposée vraie par hypothèse de récurrence, on a $A^k X = \lambda^k X$.
Alors :

$$\begin{aligned} A^{k+1}X &= A^k(AX) \\ &= A^k(\lambda X) \\ &= \lambda A^k X \\ &= \lambda \lambda^k X \\ &= \lambda^{k+1} X \end{aligned}$$

donc $\mathcal{P}(k+1)$ est vraie.

- On a $\mathcal{P}(1)$ vraie et : $\forall k \in \mathbb{N}^*$, $(\mathcal{P}(k) \Rightarrow \mathcal{P}(k+1))$.
D'après le théorème de récurrence, $\mathcal{P}(k)$ est donc vraie pour tout $k \in \mathbb{N}^*$.
En particulier, pour tout $k \in \mathbb{N}^*$, λ^k est une valeur propre de A^k .

- 2) a) Puisque A est nilpotente, il existe un entier $p \geq 1$ tel que A^p soit la matrice nulle.
Si λ est une valeur propre de A alors, d'après la question précédente, λ^p est une valeur propre de A^p qui est la matrice nulle donc $\lambda^p = 0$.
On en déduit que $\lambda = 0$ *i.e.* 0 est la seule valeur propre de A .

- b) Trigonalisons A dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$: puisque 0 est la seule valeur propre de A , il existe $P \in GL_n(\mathbb{C})$ telle que la matrice $P^{-1}AP$ soit de la forme $\begin{pmatrix} 0 & & \star \\ & \ddots & \\ 0 & & 0 \end{pmatrix}$.

En particulier on a $\text{Tr}(P^{-1}AP) = 0$ mais :

$$\text{Tr}(P^{-1}(AP)) = \text{Tr}((AP)P^{-1}) \text{ donc } \boxed{\text{Tr}(A) = 0}.$$

- 3) a) Puisque $AM = MA$, on a : $\forall k \in \mathbb{N}^*$, $(AM)^k = A^k M^k$.
Puisque A est nilpotente, il existe un entier $p \geq 1$ tel que A^p soit la matrice nulle, on a donc :

$$(AM)^p = 0_n \times M^p = 0_n$$

donc AM est nilpotente.

- b) Soit $M \in \text{Ker}(\gamma_A)$ *i.e.* $AM - MA$ est la matrice nulle.
D'après la question précédente, on en déduit que la matrice AM est nilpotente.
D'après la question IV.2.b, on en déduit que AM est de trace nulle *i.e.* $\tau_A(M) = 0$.
Ainsi, pour tout $M \in \text{Ker}(\gamma_A)$, on a $M \in \text{Ker}(\tau_A)$ *i.e.* $\text{Ker}(\gamma_A) \subset \text{Ker}(\tau_A)$.

- c) i) $UE_{ij} = \begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 & u_{1i} & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & u_{ni} & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}$ où la colonne non nulle est la j -ème.

Donc $\text{Tr} UE_{ij} = u_{ji}$.

- ii) Soit $(U, V) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^2$ et $\lambda \in \mathbb{R}$, on a :

$$\begin{aligned} \forall M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), f(\lambda.U + V)(M) &= \tau_{\lambda.U + V}(M) \\ &= \text{Tr}((\lambda.U + V)M) \\ &= \lambda \text{Tr}(UM) + \text{Tr}(VM) \\ &= \lambda \tau_U(M) + \tau_V(M) \\ &= \lambda f(U)(M) + f(V)(M) \end{aligned}$$

ce qui montre que $f(\lambda.U + V) = \lambda f(U) + f(V)$ i.e. f est linéaire.

Considérons $U \in \text{Ker}(f)$ alors :

$$\forall M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \tau_U(M) = 0 \text{ i.e. } \text{Tr}(UM) = 0.$$

En particulier pour $M = E_{ij}$, d'après i), $\text{Tr}(UM) = u_{ij} = 0$. Cette égalité étant valable pour tout i, j , la matrice U est nulle donc f est injectif.

Ainsi, f est une application linéaire injective entre deux espaces vectoriel de même dimension finie (partie 1) donc f est un isomorphisme ce qui donne :

$$\boxed{\forall \varphi \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^*, \exists ! U \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) / \varphi = \tau_U}$$

c'est-à-dire :

iii) D'après la question IV.3.b, il existe $\varphi \in \mathcal{L}(\mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \mathbb{R})$ telle que $\tau_A = \varphi \circ \gamma_A$.

Mais d'après la question précédente, il existe une (unique) matrice $B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ telle que $\varphi = \tau_B$.

Finalement, on a montré l'existence (et l'unicité) de $B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ avec $\boxed{\tau_A = \tau_B \circ \gamma_A}$.

d) La relation précédente donne :

$$\forall M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \text{Tr}(AM) = \text{Tr}(B(AM - MA))$$

d'où en utilisant les propriétés de l'application Tr :

$$\begin{aligned} \forall M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \text{Tr}(AM) &= \text{Tr}(BAM - BMA) \\ &= \text{Tr}(BAM) - \text{Tr}(BMA) \\ &= \text{Tr}(BAM) - \text{Tr}(ABM) \\ &= \text{Tr}((BA - AB)M) \end{aligned}$$

ce qui montre que les deux formes linéaires suivantes sont égales :

$$M \mapsto \text{Tr}(AM) \text{ et } M \mapsto \text{Tr}((BA - AB)M)$$

D'après l'unicité de la matrice U dans le résultat de la question IV.3.c.ii., on en déduit que :

$$\boxed{A = BA - AB}$$

4) a) Montrons par récurrence la propriété $\mathcal{Q}(k)$: « $BA^k - A^k B = kA^k$ » dépendant de $k \in \mathbb{N}^*$.

• Par hypothèse, on a $BA - AB = A$ donc $\mathcal{Q}(1)$ est vraie.

• Soit $k \in \mathbb{N}^*$ tel que $\mathcal{Q}(k)$ soit vraie, montrons que $\mathcal{Q}(k+1)$ est vraie.

Puisque $\mathcal{Q}(k)$ est supposée vraie par hypothèse de récurrence, on a $BA^k - A^k B = kA^k$.

Alors :

$$\begin{aligned} A^{k+1} &= AA^k \\ &= (BA - AB).A^k \\ &= BA^{k+1} - A(BA^k) \\ &= BA^{k+1} - A(kA^k + A^k B) \\ &= BA^{k+1} - kA^{k+1} - A^{k+1} B \end{aligned}$$

d'où $(k+1)A^{k+1} = BA^{k+1} - A^{k+1} B$ et $\mathcal{Q}(k+1)$ est vraie.

• On a $\mathcal{Q}(1)$ vraie et : $\forall k \in \mathbb{N}^*, (\mathcal{Q}(k) \Rightarrow \mathcal{Q}(k+1))$.

D'après le théorème de récurrence, $\mathcal{Q}(k)$ est donc vraie pour tout $k \in \mathbb{N}^*$.

On a donc : $\boxed{\forall k \in \mathbb{N}^*, BA^k - A^k B = kA^k}$.

b) Soit $k \in \mathbb{N}^*$, la relation précédente s'écrit : $\gamma_B(A^k) = kA^k$.

Ainsi : si A^k est non nulle alors A^k est un vecteur propre de γ_B associé à la valeur propre k .

c) Supposons A non nilpotente alors A^k est non nulle pour tout $k \in \mathbb{N}^*$.

D'après les deux questions précédentes, on en déduit que pour tout $k \in \mathbb{N}^*$, A^k est un vecteur propre de γ_B associé à la valeur propre k .

En particulier, γ_B admet une infinité de valeurs propres distinctes ce qui n'est pas possible pour un endomorphisme en dimension finie.

Donc A est nilpotente.

FIN DE L'ÉPREUVE