

Devoir de Mathématiques numéro 4

Correction

Exercice 1 (E3A PC 2014) 1) Montrons par récurrence que la propriété :

$$\mathcal{H}_k : A_\theta^k = A_{k\theta}$$

est vraie pour tout $k \geq 0$.

- \mathcal{H}_0 : est vraie par hypothèse.
- $\mathcal{H}_k \implies \mathcal{H}_{k+1}$: Supposons \mathcal{H}_k vraie. Ainsi,

$$\begin{aligned} A_\theta^{k+1} &= A_{k\theta} A_\theta = \begin{pmatrix} \cos k\theta & -\sin k\theta \\ \sin k\theta & \cos k\theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \cos k\theta \cos \theta - \sin k\theta \sin \theta & -\cos k\theta \sin \theta - \sin k\theta \cos \theta \\ \sin k\theta \cos \theta + \cos k\theta \sin \theta & -\sin k\theta \sin \theta + \cos k\theta \cos \theta \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \cos(k+1)\theta & -\sin(k+1)\theta \\ \sin(k+1)\theta & \cos(k+1)\theta \end{pmatrix} \end{aligned}$$

D'après les formules de trigonométrie. Donc \mathcal{H}_{k+1} est vraie.

- Conclusion : $\forall k \geq 0 \quad A_\theta^k = A_{k\theta}$

Géométriquement, A_θ est la matrice d'une rotation d'angle θ (et de centre O) dans \mathbb{R}^2 . Donc A_θ^k est la composée de k fois la rotation d'angle θ .

Ainsi, ce résultat signifie que Composer k fois la rotation d'angle θ donne la rotation d'angle $k\theta$

2) Montrons par récurrence que la propriété :

$$\mathcal{H}_k : ({}^t B)^k = {}^t(B^k)$$

est vraie pour tout $k \geq 0$.

- \mathcal{H}_0 : est vraie car $I_n = {}^t I_n$.
- $\mathcal{H}_k \implies \mathcal{H}_{k+1}$: Supposons \mathcal{H}_k vraie : $({}^t B)^k = {}^t(B^k)$. De plus ${}^t B {}^t A = {}^t(AB)$.
Par conséquent $({}^t B)^{k+1} = {}^t B ({}^t B)^k = {}^t B ({}^t(B^k)) = {}^t(B^{k+1})$. Donc \mathcal{H}_{k+1} est vraie.

- Conclusion : $\forall k \geq 0 \quad ({}^t B)^k = {}^t(B^k)$

3) $A_\theta \in \mathcal{O}_2(\mathbb{R})$ (${}^t A_\theta A_\theta = I_2$) donc $A_\theta^{-1} = {}^t A_\theta$. Ainsi, pour tout $k \in \mathbb{N}$, d'après la question précédente,

$$A_\theta^{-k} = (A_\theta^{-1})^k = ({}^t A_\theta)^k = {}^t(A_\theta)^k$$

Or d'après 1), $A_\theta^k = A_{k\theta}$, et comme cosinus est paire et sinus impaire ${}^t A_{k\theta} = A_{-k\theta}$. D'où $A_\theta^{-k} = A_{-k\theta}$.

Conclusion : $\forall k \in \mathbb{Z}, A_\theta^k = A_{k\theta}$

4) Cherchons $M = A_\theta$ telle que $M^p = A_{p\theta} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = A_{\pi/2}$.

Choisissons par exemple $\theta = \frac{\pi}{2p}$ et donc

$$M = \begin{pmatrix} \cos\left(\frac{\pi}{2p}\right) & -\sin\left(\frac{\pi}{2p}\right) \\ \sin\left(\frac{\pi}{2p}\right) & \cos\left(\frac{\pi}{2p}\right) \end{pmatrix}$$

D'après 1), $M^p = A_\theta^p = A_{p\theta} = A_{\pi/2}$ donc convient.

Exercice 2

Partie 1 (un exemple)

1) Comme $A^T = -A$, $\det(A^T) = \det(-A) = (-1)^3 \det(A) = -\det(A)$. (rappel : on sort -1 de chaque colonne, donc trois fois)

Or $\det(A^T) = \det(A)$. Donc $\det(A) = -\det(A)$ puis $\det(A) = 0$:

La matrice A n'est pas inversible

2) Polynôme caractéristique :

$$\begin{aligned} \chi_A(x) &= \det(xI_3 - A) \\ &= \begin{vmatrix} x & 1 & -1 \\ -1 & x & 1 \\ 1 & -1 & x \end{vmatrix} \quad C_1 \leftarrow C_1 + C_2 + C_3 \\ &= \begin{vmatrix} x & 1 & -1 \\ x & x & 1 \\ x & -1 & x \end{vmatrix} \quad \begin{array}{l} L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \end{array} \\ &= x \begin{vmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & x-1 & 2 \\ 0 & -2 & x+1 \end{vmatrix} \\ &= x \begin{vmatrix} x-1 & 2 \\ -2 & x+1 \end{vmatrix} \\ &= x((x-1)(x+1) + 4) \\ &= x(x^2 + 3) \end{aligned}$$

Conclusion :

La matrice A n'a qu'une valeur propre réelle, 0

On verra plus loin que c'est un résultat général pour les endomorphismes antiautoadjoints.

3) $\langle X, Y \rangle = X^T Y$

$$\begin{aligned} \langle u(X), X \rangle &= (AX)^T X \\ &= \begin{pmatrix} -x_2 + x_3 & x_1 - x_3 & -x_1 + x_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \\ &= -x_2 x_1 + x_3 x_1 + x_1 x_2 - x_3 x_2 - x_1 x_3 + x_2 x_3 \\ &= 0 \end{aligned}$$

Ainsi,

u est un endomorphisme antiautoadjoint

On pouvait aussi le montrer comme en 2.3.b, en utilisant uniquement $A^T = -A$: dans ce cas, il y a moins de calculs.

4) Noyau :

Comme 0 est une valeur propre de multiplicité $\alpha_0 = 1$, et que $1 \leq \dim E_0 \leq \alpha_0 = 1$, on a $\dim \text{Ker } u = 1$.

$$\begin{array}{l}
 X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \text{Ker } u \iff AX = 0 \\
 \iff \begin{cases} -y + z = 0 \\ x - z = 0 \\ -x + y = 0 \end{cases} \quad L_1 + L_2 + L_3 = 0 \\
 \iff x = y = z \\
 \iff X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ x \\ x \end{pmatrix} \\
 \iff X \in \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)
 \end{array}$$

Conclusion :

$$\boxed{\text{Ker } u = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)}$$

Rang : Le théorème du rang s'écrit

$$\boxed{\text{rg } u = \dim \mathbb{R}^3 - \dim \text{Ker } u = 2}$$

5) On remarque que

$$\left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle = 0 \quad \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle = 0 \quad \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle = 0$$

Or $\text{Im } u$ est engendrée par les vecteurs colonne de la matrice A , et $\text{Ker } u = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ d'après 3).

Donc $\text{Ker } u \perp \text{Im } u$. Ainsi, $\text{Ker } u \subset (\text{Im } u)^\perp$.

De plus $\dim E = 3$ finie, donc pour tout sous-espace vectoriel F , $F \oplus F^\perp = E$. Ainsi,

$$\begin{aligned} \dim(\text{Im } u)^\perp &= \dim E - \dim \text{Im } u \\ &= \dim \text{Ker } u \end{aligned} \quad \text{D'après le théorème du rang}$$

Donc il y a inclusion et égalité des dimension :

$$\boxed{\text{Ker } u = (\text{Im } u)^\perp}$$

6) $\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ est une famille libre (les vecteurs ne sont pas colinéaires) de vecteurs de $\text{Im } u$ (engendrée par les vecteurs colonnes de A).

Or d'après 4), $\dim \text{Im } u = 2$. Donc $(\varepsilon_1, \varepsilon_2) = \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ est une base de $\text{Im } u$.

Procédé d'orthonormalisation de Schmidt : soit $v = \varepsilon_2 - \lambda \varepsilon_1$, avec $\lambda \in \mathbb{R}$ tel que $v \perp \varepsilon_1$:

$$\langle v, \varepsilon_1 \rangle = 0 = \langle \varepsilon_2 - \lambda \varepsilon_1, \varepsilon_1 \rangle = \langle \varepsilon_2, \varepsilon_1 \rangle - \lambda \langle \varepsilon_1, \varepsilon_1 \rangle$$

$$\text{Donc } \lambda = \frac{\langle \varepsilon_2, \varepsilon_1 \rangle}{\langle \varepsilon_1, \varepsilon_1 \rangle} = -\frac{1}{2}, \text{ puis } v = \varepsilon_2 + \frac{1}{2} \varepsilon_1 = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Finalement, en normant,

Une base orthonormée de $\text{Im } u$ est $\left(\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$

On pouvait aussi immédiatement utiliser que $\text{Ker } u \perp \text{Im } u$, et dans ce cas le second vecteur de la base de $\text{Im } u$ peut s'obtenir par le produit vectoriel : $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$.

7) Comme $\text{Ker } u = (\text{Im } u)^\perp$, on a

- $\text{Ker } u \oplus \text{Im } u = E$: la réunion d'une base de $\text{Ker } u$ et d'une base de $\text{Im } u$ sera une base de E ,
- $\text{Ker } u \perp \text{Im } u$: la réunion d'une famille orthogonale de $\text{Ker } u$ et d'une famille orthogonale de $\text{Im } u$ sera une famille orthogonale.

Ainsi,

$\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$ est une base orthonormée de E

8)

- $u(e_1) = 0$ car $e_1 \in \text{Ker } u$

- $u(e_2) = \frac{1}{\sqrt{2}} A \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

$$= \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$= \sqrt{3} e_3$$

- $u(e_3) = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = -\frac{1}{\sqrt{3}} e_2$

$$A' = \begin{pmatrix} u(e_1) & u(e_2) & u(e_3) \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1/\sqrt{3} \\ 0 & \sqrt{3} & 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{matrix}$$

Matrice de passage P (orthogonale) : $P = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{3} & 0 & -2/\sqrt{6} \\ 1/\sqrt{3} & 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{6} \\ 1/\sqrt{3} & -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{6} \end{pmatrix}$

Formule de changement de base : $A = PA'P^{-1}$

Partie 2 (Généralités)

1) a) Le produit scalaire est bilinéaire :

$$\begin{aligned} 0 &= \langle u(x+y), x+y \rangle && \text{car } u \text{ est antiautoadjoint} \\ &= \langle u(x) + u(y), x+y \rangle \\ &= \langle u(x), x+y \rangle + \langle u(y), x+y \rangle \\ &= \langle u(x), x \rangle + \langle u(x), y \rangle + \langle u(y), x \rangle + \langle u(y), y \rangle \\ &= \langle u(x), y \rangle + \langle x, u(y) \rangle && \text{car } u \text{ est antiautoadjoint} \end{aligned}$$

Ainsi,

$$\forall (x, y) \in E^2, \quad \langle u(x), y \rangle = -\langle x, u(y) \rangle$$

b) Nous venons de montrer, en 1)a),

$$u \text{ est antiautoadjoint} \implies \text{pour tout } x, y \in E, \langle u(x), y \rangle = -\langle x, u(y) \rangle$$

Réciproquement : supposons que pour tout $x, y \in E$, $\langle u(x), y \rangle = -\langle x, u(y) \rangle$. En $y = x$,

$$\forall x \in E, \quad \langle u(x), x \rangle = -\langle x, u(x) \rangle = -\langle u(x), x \rangle$$

Donc $\forall x \in E$, $\langle u(x), x \rangle = 0$: u est antiautoadjoint. Finalement,

$$\boxed{u \text{ est antiautoadjoint si et seulement si, pour tout } x, y \in E, \langle u(x), y \rangle = -\langle x, u(y) \rangle}$$

2) • Montrons que $\text{Ker } u \subset (\text{Im } u)^\perp$:

$$\begin{aligned} x \in \text{Ker } u &\implies u(x) = 0 \\ &\implies \forall x' \in E, \quad \langle x, u(x') \rangle = -\langle u(x), x' \rangle \quad \text{d'après 1)a)} \\ &= \langle 0, x' \rangle \quad \text{car } x \in \text{Ker } u \\ &= 0 \\ &\implies \forall y \in \text{Im } u, \quad \langle x, y \rangle = 0 \\ &\implies x \in (\text{Im } u)^\perp \end{aligned}$$

Donc

$$\text{Ker } u \subset (\text{Im } u)^\perp$$

• Montrons que $\dim \text{Ker } u = \dim(\text{Im } u)^\perp$.

D'après le théorème du rang, $\dim \text{Ker } u + \dim \text{Im } u = \dim E$.

De plus, $\dim F^\perp + \dim F = \dim E$, donc ici $\dim(\text{Im } u)^\perp + \dim \text{Im } u = \dim E$.

Par conséquent

$$\dim \text{Ker } u = \dim(\text{Im } u)^\perp$$

Conclusion : par inclusion et égalité des dimensions,

$$\boxed{\text{Ker } u = (\text{Im } u)^\perp}$$

On aurait pu faire cette démonstration pour montrer la question 5 de la partie 1.

3) Soit \mathcal{B} une base orthonormée de E .

a) Soit $(x, y) \in E^2$ et X, Y les vecteurs colonnes des coordonnées de x et y dans \mathcal{B} associés. La base \mathcal{B} est une *base orthonormée* donc

$$\boxed{\langle x, y \rangle = X^T Y}$$

b) Notons $A = (a_{ij})$ la matrice de u dans \mathcal{B} .

\implies Supposons u antiautoadjoint.

$$\begin{aligned} \forall j \in \llbracket 1, n \rrbracket, \quad u(e_j) &= \sum_{i=1}^n \langle u(e_j), e_i \rangle e_i && \text{car } \mathcal{B} \text{ est une base orthonormée} \\ &= \sum_{i=1}^n a_{ij} e_i && \text{par définition de } a_{ij} \end{aligned}$$

Par conséquent,

$$\begin{aligned} \forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2, \quad a_{ij} &= \langle u(e_j), e_i \rangle \\ &= -\langle e_j, u(e_i) \rangle \\ &= -a_{ji} \end{aligned}$$

c'est-à-dire,

$$\boxed{\text{La matrice } A \text{ est antisymétrique}}$$

On pouvait aussi faire une preuve comme dans la question de cours : matriciellement, antiautoadjoint s'écrit $\forall X \in \mathbb{R}^n, \forall Y \in \mathbb{R}^n, X^T(AT+A)Y = 0$ et entraîne $A^T + A = 0$ (avec les étapes intermédiaires nécessaires, évidemment).

⇐ Supposons A antisymétrique : $A^T = -A$. Soit $(x, y) \in E^2$ de vecteurs colonnes associés X et Y dans la base \mathcal{B} .

$$\begin{aligned}\langle u(x), y \rangle &= (AX)^T Y \\ &= -X^T A^T Y && \text{rappel : } (AB)^T = B^T A^T \\ &= -\langle x, u(y) \rangle\end{aligned}$$

Donc, d'après 1)b), u est antiautoadjoint.

Conclusion :

u est antiautoadjoint si et seulement si la matrice A de u dans \mathcal{B} est antisymétrique

Partie 3 (Réduction)

1) Soit $x \neq 0$ un vecteur propre pour la valeur propre $\lambda \in \text{Sp}(u)$.

$$\begin{aligned}0 &= \langle u(x), x \rangle \\ &= \lambda \langle x, x \rangle \\ &= \lambda \|x\|^2\end{aligned}$$

Or $x \neq 0$ entraîne $\|x\| \neq 0$, donc $\lambda = 0$:

la seule valeur propre réelle possibles pour u est 0

Par conséquent, si u est diagonalisable, sa matrice dans une base de diagonalisation sera la matrice diagonale avec des 0 sur la diagonale. C'est-à-dire la matrice nulle. Ainsi, dans ce cas, $u = 0$.

Réciproquement, l'endomorphisme $u = 0$ est bien diagonalisable et antiautoadjoint. Conclusion :

Un endomorphisme antiautoadjoint u est diagonalisable si et seulement si $u = 0$

2) Soit $(x, y) \in E^2$.

$$\begin{aligned}\langle s(x), y \rangle &= \langle u(u(x)), y \rangle \\ &= -\langle u(x), u(y) \rangle && \text{d'après 1)b)} \\ &= \langle x, u(u(y)) \rangle && \text{idem} \\ &= \langle x, s(y) \rangle\end{aligned}$$

Par conséquent,

L'endomorphisme $s = u \circ u$ est symétrique

3) a) Comme $x \in V_a$, $s(x) = ax$. Donc $\langle s(x), x \rangle = \langle ax, x \rangle = a\|x\|^2$.

De plus, $s = u^2$, donc par antisymétrie de u ,

$$\langle s(x), x \rangle = \langle u(u(x)), x \rangle = -\langle u(x), u(x) \rangle = -\|u(x)\|^2$$

Finalement,

$$\langle s(x), x \rangle = a\|x\|^2 = -\|u(x)\|^2$$

Comme $x \neq 0$, $\|x\| \neq 0$ et donc $a = -\frac{\|u(x)\|^2}{\|x\|^2} \leq 0$. Or $a \neq 0$ par hypothèse. Ainsi,

$$a < 0$$

Noyau : On décompose E :

$$E = (\text{Ker } u) \oplus_{\perp} (\text{Ker } u)^{\perp}$$

$F = \text{Ker } u$ est stable par u , donc d'après le raisonnement fait en 3b, F^{\perp} est stable par u . La matrice de u dans une base orthonormée compatible avec la somme directe orthogonale sera donc diagonale blocs, de la forme

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & M \end{pmatrix}$$

Avec un bloc de zéros en haut à gauche de taille $\dim \text{Ker } u$.

Supplémentaire du noyau : Puis on considère $u_1 : (\text{Ker } u)^{\perp} \rightarrow (\text{Ker } u)^{\perp}$ la restriction de u , qui est bijective, et $s_1 = u_1^2$ qui est aussi bijective ($\det s_1 = \det u_1^2 > 0$).

Nous avons prouvé à la question précédente que l'on peut trouver un sous-espace vectoriel F de dimension 2 stable par u_1 et une base orthonormée \mathcal{B}_F de F telle que la matrice de la restriction de u_1 à F dans cette base soit

$$\begin{pmatrix} 0 & -b \\ b & 0 \end{pmatrix} \quad \text{avec} \quad b > 0$$

De plus F^{\perp} stable par u_1 , donc $u_2 : F^{\perp} \rightarrow F^{\perp}$ est aussi antiautoadjoint, inversible, et $\dim F^{\perp} < \dim(\text{Ker } u)^{\perp}$: on peut appliquer l'hypothèse de récurrence (à détailler proprement).

Exercice 3 (CCINP PC 2009)

1) Soit $S \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ et $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Comme $S^T = S$,

$$(M^T S M)^T = M^T S^T M^{TT} = M^T S M$$

Donc $M^T S M$ est symétrique. De plus, par positivité de S ,

$$\forall X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}) \quad X^T (M^T S M) X = (M X)^T S (M X) = Y^T S Y \geq 0$$

avec $Y = M X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$. Donc $M^T S M \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$. Conclusion :

$$\boxed{S \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R}) \implies \forall M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), M^T S M \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})}$$

2) Cours, preuves à connaître.

3) A est symétrique réelle donc diagonalisable. Notons λ_1 et λ_2 ses valeurs propres.

$$\text{Tr } A = \lambda_1 + \lambda_2 = 3 > 0 \quad \text{et} \quad \det A = \lambda_1 \lambda_2 = 2 - 1 = 1 > 0$$

Le déterminant prouve que les valeurs propres sont de même signe, positif d'après la trace. Donc

$$\boxed{A \text{ est symétrique positive}}$$

Comme $\det A = 1 \neq 0$, $\lambda = 0$ n'est pas valeur propre, et comme $A \in \mathcal{S}_2^+(\mathbb{R})$,

$$\boxed{A \text{ est symétrique définie positive}}$$

4) Le vecteur $X = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \neq 0$ est un vecteur propre pour la valeur propre $-1 < 0$. Donc toutes les valeurs propres de B ne sont pas positives :

$$\boxed{B \text{ n'est pas définie positive}}$$

- 5) Soit $S \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R}) : \text{Sp}(S) \subset \mathbb{R}_+$. Soit T symétrique semblable à $S : \text{Sp}(T) = \text{Sp}(S) \subset \mathbb{R}_+$. Donc $T \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$. Ainsi

$$\boxed{\text{Si } S \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R}) \text{ et si } T \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) \text{ semblable à } S, \text{ alors } T \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})}$$

- 6) a) Soit $\lambda \in \text{Sp}(M)$, et $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ un vecteur propre :

$$MX = \lambda X$$

Si $\lambda = 0$, $X \in \text{Ker } M$ et $\text{Ker } M \neq \{0\} : M$ n'est pas inversible, ce qui est absurde. Ainsi,

$$\lambda \neq 0$$

En composant par M^{-1} et en divisant par λ ,

$$\frac{1}{\lambda}X = M^{-1}X$$

Ainsi,

$$\boxed{\lambda \in \text{Sp}(M) \implies \lambda \neq 0 \text{ et } \lambda^{-1} \in \text{Sp}(M^{-1})}$$

Montrons par double inclusion que $\text{Sp}(M^{-1}) = \{\lambda^{-1} ; \lambda \in \text{Sp}(M)\}$.

\supseteq L'implication ci-dessus signifie $\{\lambda^{-1} ; \lambda \in \text{Sp}(M)\} \subset \text{Sp}(M^{-1})$.

\subseteq Soit $\mu \in \text{Sp}(M^{-1})$. Comme M^{-1} est inversible, on peut appliquer la propriété précédente : $\mu \neq 0$ et $\lambda = \mu^{-1}$ est valeur propre de $(M^{-1})^{-1} = M$.

C'est-à-dire $\mu = \lambda^{-1}$ avec $\lambda \in \text{Sp}(M)$. Ainsi, $\text{Sp}(M^{-1}) \subset \{\lambda^{-1} ; \lambda \in \text{Sp}(M)\}$

Conclusion :

$$\boxed{\text{Sp}(M^{-1}) = \{\lambda^{-1} ; \lambda \in \text{Sp}(M)\}}$$

- b) Soit $S \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$, d'après le cours $\text{Sp}(S) \subset \mathbb{R}_+^*$. En particulier, $0 \notin \text{Sp}(S)$, donc S inversible. Puis

$$(S^{-1})^T = (S^T)^{-1} = S^{-1}$$

Donc S^{-1} symétrique.

D'après ci-dessus, $\text{Sp}(S^{-1}) = \{\lambda^{-1} ; \lambda \in \text{Sp}(S)\}$ donc $\text{Sp}(S^{-1}) \subset \mathbb{R}_+^*$.

Donc $S^{-1} \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$. Ainsi,

$$\boxed{\text{Si } S \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R}), \text{ alors } S \text{ est inversible et } S^{-1} \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})}$$

- 7) Supposons que pour tout $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, $X^T S X = 0$.

Comme S est symétrique réelle, d'après le théorème spectral, il existe une base de vecteurs propres de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, que l'on peut noter (V_1, \dots, V_n) . D'après ci-dessus,

$$\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \quad V_i^T S V_i = 0$$

Soit $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$. Comme V_i est un vecteur propre, en notant λ_i la valeur propre associée, on a

$$V_i^T S V_i = V_i^T (\lambda_i V_i) = \lambda_i \|V_i\|^2$$

Ce calcul, dans l'esprit de l'exercice 24 ou de la preuve que $E_\lambda \perp E_\mu$, est très classique.

Comme V_i est un vecteur propre, $\|V_i\|^2 \neq 0$, donc $\lambda_i = 0$.

Ainsi, toute valeur propre de S est nulle. Comme il existe $P \in GL_n(\mathbb{R})$ telle¹ que

$$S = P D P^{-1} \quad \text{avec} \quad D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} = 0$$

Donc $S = 0$. Ainsi,

1. Par exemple $P = (V_1 | V_2 | \dots | V_n) \in O_n(\mathbb{R})$

Si pour tout $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, $X^T S X = 0$, alors $\text{Sp}(S) = \{0\}$ et $S = 0$

- 8) a) Soit $S = S_2 - S_1$. $S_1 \leq S_2$ signifie $S \in S_n^+(\mathbb{R})$, donc $\text{Sp}(S) \in \mathbb{R}_+$.
 D'autre part, $S_2 \leq S_1$ entraîne $-S \in S_n^+(\mathbb{R})$, donc $\text{Sp}(S) \in \mathbb{R}_-$.
 Ainsi $\text{Sp}(S) = \{0\}$. D'après la preuve de la question 7, S étant diagonalisable (car symétrique réelle), $S = 0$. Ainsi,

$$(S_1 \leq S_2) \text{ et } (S_2 \leq S_1) \implies S_1 = S_2$$

- b) Si $n = 1$, la relation d'ordre est l'ordre sur \mathbb{R} , donc $S_1 \leq S_2$ ou $S_2 \leq S_1$.
 Supposons $n \geq 2$ et considérons les matrices diagonales, donc symétriques, suivantes :

$$S_1 = \text{diag}(3, 1, \dots, 1) \quad \text{et} \quad S_2 = 2I_n$$

Alors $S = S_1 - S_2 = \text{diag}(1, -1, \dots, -1)$. Ni S ni $-S$ n'est symétrique positive ($\text{Sp}(S) = \{-1, 1\}$), donc ni $S_2 \leq S_1$ ni $S_1 \leq S_2$ n'est vrai :

Si $(S_1, S_2) \in (\mathcal{S}_n(\mathbb{R}))^2$ et $n \geq 2$, on n'a pas nécessairement $S_1 \leq S_2$ ou $S_2 \leq S_1$

Pour prouver ce genre d'affirmation, il suffit d'un contre-exemple. Mais le contre exemple doit être bien explicite, et adapté : traiter le cas $n = 2$ ne suffit pas, puisque n est fixé. Ce qui ne doit pas vous empêcher, par contre, de trouver un contre-exemple pour $n = 2$ puis d'en tirer un contre-exemple pour n quelconque.

- c) Soit $S_1 = \text{diag}(0, 1, \dots, 1)$ et $S_2 = I_n$ deux matrices diagonales donc symétriques.
 Comme $S_2 - S_1 = \text{diag}(1, 0, \dots, 0) \in S_n^+(\mathbb{R})$, $S_1 \leq S_2$ et $S_1 \neq S_2$.
 Par contre, $S = S_2 - S_1 = \text{diag}(1, 0, \dots, 0)$ a pour spectre $\{0, 1\}$, donc n'est pas définie positive : $S_1 < S_2$ est faux.

Si $(S_1, S_2) \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})^2$ telles que $S_1 \leq S_2$, $S_1 \neq S_2$, on n'a pas nécessairement $S_1 < S_2$

- d) Soit S_1 et S_2 deux matrices de $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ telles que $S_1 \leq S_2$ et α un réel.
 Posons $S = S_2 - S_1$, $S \in S_n^+(\mathbb{R})$ par définition de \leq .
 Si $\alpha \geq 0$, $\alpha S \in S_n^+(\mathbb{R})$ ($X^T(\alpha S)X = \alpha X^T S X \geq 0$). Donc $\alpha S_1 \leq \alpha S_2$.
 Si $\alpha \leq 0$, le résultat précédent avec $-\alpha$ donne $-\alpha S \in S_n^+(\mathbb{R})$, c'est-à-dire $\alpha S_2 \leq \alpha S_1$.
 Ainsi,

$$\begin{aligned} \text{Si } \alpha \geq 0, \quad S_1 \leq S_2 &\implies \alpha S_1 \leq \alpha S_2 \\ \text{Si } \alpha \leq 0, \quad S_1 \leq S_2 &\implies \alpha S_2 \leq \alpha S_1 \end{aligned}$$

- e) Soit S, S_1 et S_2 trois matrices de $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ telles que $S_1 \leq S_2$: $S_2 - S_1 \in S_n^+(\mathbb{R})$.
 Comme $(S_2 + S) - (S_1 + S) = S_2 - S_1 \in S_n^+(\mathbb{R})$, il vient $S_1 + S \leq S_2 + S$:

$$\forall (S_1, S_2, S) \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R}), \quad S_1 \leq S_2 \implies S_1 + S \leq S_2 + S$$

- 9) Soit $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Comme $S_1 \leq S_2$, on a $S = S_2 - S_1 \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$. D'après la question 1,

$$M^T S_2 M - M^T S_1 M = M^T S M \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$$

Ainsi, $M^T S_1 M \leq M^T S_2 M$.

$$\forall (S_1, S_2) \in (\mathcal{S}_n(\mathbb{R}))^2, \forall M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \quad S_1 \leq S_2 \implies M^T S_1 M \leq M^T S_2 M$$

- 10) a) D'après le théorème spectral, S est diagonalisable dans une base orthonormée : si on note $(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ les valeurs propres de S comptées avec multiplicité, il existe $P \in O_n(\mathbb{R})$ telle que $S = PDP^{-1}$, avec D la matrice diagonale $\text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$. Comme $PI_nP^{-1} = I_n$,

$$S - I_n = P(D - I_n)P^{-1}$$

et les valeurs propres de $S - I_n$ sont $(\lambda_1 - 1, \dots, \lambda_n - 1)$.

Or $I_n \leq S$ signifie $S - I_n \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$, donc $\text{Sp}(S - I_n) \subset \mathbb{R}_+$.

Donc, pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $\lambda_i - 1 \geq 0$, donc $\lambda_i \geq 1$:

$$\boxed{\text{Sp}(S) \subset [1, +\infty[}$$

Comme $0 \notin \text{Sp}(S)$,

$$\boxed{S \in GL_n(\mathbb{R})}$$

- b) Nous venons de montrer que, pour tout $\lambda \in \text{Sp}(S)$, $1 \leq \lambda$. Donc $\lambda \neq 0$, et $0 < \lambda^{-1} \leq 1$. D'après la question 6a, $\text{Sp}(S^{-1}) = \{\lambda^{-1} ; \lambda \in \text{Sp}(S)\}$. Donc

$$\boxed{\text{Sp}(S^{-1}) \subset]0, 1]}$$

Ce qui entraîne immédiatement $0 < S^{-1}$.

De même qu'en 10a, pour tout $\alpha \in \mathbb{R}$, les valeurs propres de $M + \alpha I_n$ sont les valeurs propres de M , auxquelles on rajoute α . Donc $\text{Sp}(-S + I_n) \subset [0, 1[$.

Ainsi, comme $-S + I_n$ est symétrique, $-S + I_n \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$, et

$$\boxed{0 < S^{-1} \leq I_n}$$

- 11) a) Soit $M \in GL_n(\mathbb{R})$ telle que $S = M^T M$.

$$S^T = M^T (M^T)^T = S$$

Donc S est symétrique. De plus, pour tout $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$,

$$\begin{aligned} X^T S X &= M X^T M X \\ &= \|M X\|^2 \geq 0 \end{aligned}$$

De plus, $M X = 0$ entraîne $M^{-1} M X = M^{-1} 0$, donc $X = 0$:

$$\forall X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}), X \neq 0, \quad X^T S X > 0$$

Ainsi, $S \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$.

$\boxed{\text{S'il existe } M \in GL_n(\mathbb{R}) \text{ telle que } S = M^T M, \text{ alors } S \text{ est symétrique définie positive}}$

C'est la question de cours, avec un petit plus : dans le cas définie positif. Classique.

- b) Comme $S \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$, ses valeurs propres sont strictement positives. S étant diagonale, ses valeurs propres sont sur la diagonale : soit $(\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in (\mathbb{R}_+^*)^n$ tels que $S = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$. Alors, en notant $M = \text{diag}(\sqrt{\lambda_1}, \dots, \sqrt{\lambda_n})$,

$$S = M^2 = M^T M$$

La matrice M est inversible car les $\sqrt{\lambda_i}$ sont non nuls.

$$\boxed{S = M^T M \quad \text{avec} \quad M \in GL_n(\mathbb{R})}$$

- c) D'après le théorème spectral, S est diagonalisable dans une base orthonormée : soit $P \in O_n(\mathbb{R})$ et $D = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ telles que $S = PDP^T$.
Avec $\tilde{D} = \text{diag}(\sqrt{\lambda_1}, \dots, \sqrt{\lambda_n})$, et $M = \tilde{D}P^T$, il vient

$$\begin{aligned} M^T M &= P \tilde{D} \tilde{D} P^T \\ &= P D P^T \\ &= S \end{aligned}$$

De plus, $\det M = \det \tilde{D} \det P^T$, avec $\det \tilde{D} > 0$ (produits des réels $\sqrt{\lambda_i}$ strictement positifs) et $\det P \in \{-1, 1\}$ non nul. Donc $M \in GL_n(\mathbb{R})$. Ainsi,

$$\boxed{\exists M \in GL_n(\mathbb{R}) \quad S = M^T M}$$

- 12)** C'est une question de synthèse : il faut avoir en tête les résultats qui précèdent – on peut éventuellement se faire une rapide fiche, au fur et à mesure de l'épreuve.

$0 < S_1$ signifie $S_1 \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$.

D'après la question 11c, il existe donc $M_1 \in GL_n(\mathbb{R})$ telle que $S_1 = M_1^T M_1$. Soit une telle M_1 .

Avec $M = M_1^{-1}$, la question 9 s'écrit

$$\boxed{I_n = (M_1^{-1})^T M_1^T M_1 M_1^{-1} \leq (M_1^{-1})^T S_2 M_1^{-1}}$$

D'après 10a, $S = (M_1^{-1})^T S_2 M_1^{-1}$ est inversible :

$$0 \neq \det S = \det(M_1)^{-1} \det S_2 \det(M_1)^{-1}$$

Donc $\det S_2 \neq 0$:

$$\boxed{S_2 \text{ est inversible.}}$$

De plus, d'après 10b, $0 < S^{-1} \leq I_n$. Or

$$S^{-1} = M_1 S_2^{-1} M_1^T$$

Posons $M = (M_1^{-1})^T$: la question 9 s'écrit

$$\begin{aligned} S^{-1} \leq I_n &\implies M^T S^{-1} M \leq M^T I_n M \\ &\implies M_1^{-1} M_1 S_2^{-1} M_1^T (M_1^{-1})^T \leq M_1^{-1} (M_1^{-1})^T \\ &\implies S_2^{-1} \leq (M_1^T M_1)^{-1} \\ &\implies \boxed{S_2^{-1} \leq S_1^{-1}} \end{aligned}$$