

I Cours

1. Déterminer le rayon de courbure de l'arc $\gamma(t) = (t, \int_1^\infty \frac{\ln u+1/(ut)^2}{u} du)$
2. Pour recevoir les satellites, pourquoi utilise t'on des paraboles et non des patatoïdes de révolution?
 - 2'. On pourra aussi énoncer des propriétés analogues pour d'autres coniques...
3. On se donne deux fonctions γ et τ définies sur un intervalle I . Existe t'il un arc $\Gamma : I \rightarrow \mathbf{R}^3$ tels qu'en $\Gamma(s)$ la courbure soit $\gamma(s)$ et la torsion $\tau(s)$?

II Coniques

1. On se donne une conique (\mathcal{C}) et une droite (D). Étudier les milieux des cordes (de \mathcal{C}) qui sont parallèles à (D)
2. Montrer que si un parallélogramme stricte est inscrit dans une conique, alors son centre est le centre de la conique

III Plan osculateur

Soit $\alpha : I \rightarrow \mathbf{R}^3$ une courbe régulière où I est un intervalle ouvert non trivial. Soit $t_0 \in I$. On suppose que la courbure de α en t_0 est non nulle. On se donne un plan (affine) P vérifiant les hypothèses suivantes :

- a. $\alpha(t_0) \in P$
- b. $\vec{T}(t_0) \in \vec{P}$
- c. L'image de tout voisinage de t_0 dans I par α possède des points de chaque côté du plan P .

Montrer que P est le plan osculateur en $\alpha(t_0)$.

IV Courbe polaire

Soit Γ la courbe $\rho(\theta) = \sqrt{\sin(2\theta)}$.

1. Tracer cette courbe.
2. Calculer le rayon de courbure.
3. Soient I le centre de courbure en M et H le projeté orthogonal de I sur (OM) . Déterminer \overrightarrow{MH} .
4. En déduire une construction géométrique de la développée de Γ .

V Théorème des extrema liés

Soit E un \mathbf{R} -ev de dimension 2, et f et g dans $\mathcal{C}^1(E, \mathbf{R})$.

Notons $\Gamma = \{x \in E \mid g(x) = 0\}$.

Soit $x_0 \in E : dg_{x_0} \neq 0$. Montrer que si $f|_\Gamma$ admet un extremum en x_0 , alors $\exists \lambda \in \mathbf{R} : df_{x_0} = \lambda dg_{x_0}$

Remarque : Vous avez sans doute déjà utilisé en physique une généralisation de ce résultat en dimension quelconque. Rapellons-en l'énoncé :

Soient f, g_1, \dots, g_p des fonctions de classe \mathcal{C}^1 sur un ouvert U de \mathbf{R}^n , à valeurs dans \mathbf{R} et X l'ensemble défini par : $X = \{x \in U; g_1(x) = \dots = g_p(x) = 0\}$.

Si la restriction de f à X admet un extrémum local en a , et si les différentielles $dg_1(a), \dots, dg_p(a)$ sont des formes linéaires indépendantes, alors il existe des réels c_1, \dots, c_p tels que : $df(a) = c_1 dg_1(a) + \dots + c_p dg_p(a)$. Ces réels c_1, \dots, c_p sont appelés multiplicateurs de Lagrange.

VI Courbes tracées sur une sphère

Soit \mathcal{S} la sphère de centre O et de rayon R et Γ une courbe paramétrée de classe C^2 tracée sur \mathcal{S} .

1. Montrer que le rayon de courbure en tout point de Γ est inférieur ou égal à R .
2. Déterminer les courbes Γ dont le rayon de courbure en tout point est R .
3. Déterminer les courbes Γ dont le rayon de courbure est constant.