

# Applications linéaires

(T. G. 16)

1. L'application  $\begin{cases} \mathbf{K}^2 & \longrightarrow \mathbf{K} \\ (a, b) & \longmapsto a^2 + b^2 \end{cases}$  est-elle une forme linéaire du  $\mathbf{K}$ -espace vectoriel  $\mathbf{K}^2$  ?
2. Montrer que l'application "partie réelle" est un projecteur du  $\mathbf{R}$ -espace vectoriel  $\mathbf{C}$ . Quels sont ses noyau et image ?
3. Montrer que les endomorphismes du  $\mathbf{K}$ -espace vectoriel  $\mathbf{K}$  sont des homothéties. En déduire ses automorphismes.
4. Montrer que l'application  $\begin{cases} \mathbf{K}^{\mathbf{N}} & \longrightarrow \mathbf{K}^{\mathbf{N}} \\ (a_n) & \longmapsto (a_{n+1} - 9a_n) \end{cases}$  est linéaire et déterminer son noyau.
5. Montrer que l'application  $\begin{cases} C^\infty(\mathbf{R}, \mathbf{K}) & \longrightarrow \mathbf{K} \\ f & \longmapsto 3f''(18) - 5 \int_0^7 f \end{cases}$  est une forme linéaire du  $\mathbf{K}$ -espace vectoriel  $C^\infty(\mathbf{R}, \mathbf{K})$ .
6. Montre que l'application  $\begin{cases} C^\infty(\mathbf{R}, \mathbf{K}) & \longrightarrow C^\infty(\mathbf{R}, \mathbf{K}) \\ f & \longmapsto f' + 2f \end{cases}$  est un endomorphisme du  $\mathbf{K}$ -espace vectoriel  $C^\infty(\mathbf{R}, \mathbf{K})$  dont on décrira le noyau.
7. Montrer que l'application  $\begin{cases} \mathbf{K}^3 & \longrightarrow \mathbf{K}^3 \\ \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} & \longmapsto \begin{pmatrix} 2b + c \\ a + c \\ b + c - a \end{pmatrix} \end{cases}$  est un automorphisme du  $\mathbf{K}$ -espace vectoriel  $\mathbf{K}^3$ .
8. Montrer que les applications  $\begin{cases} \mathbf{K}^{\mathbf{N}} & \longrightarrow \mathbf{K}^{\mathbf{N}} \\ (a_n) & \longmapsto (18^n a_n) \end{cases}$  et  $\begin{cases} \mathbf{K}^{\mathbf{N}} & \longrightarrow \mathbf{K}^{\mathbf{N}} \\ (a_n) & \longmapsto (42^n a_{n+7}) \end{cases}$  sont des endomorphismes du  $\mathbf{K}$ -espace vectoriel  $\mathbf{K}^{\mathbf{N}}$ . En sont-ce des automorphismes ? Préciser leurs noyaux.
9. Montrer que l'application  $s : \begin{cases} \mathbf{K}^{\mathbf{K}} & \longrightarrow \mathbf{K}^{\mathbf{K}} \\ f & \longmapsto f \circ (-\text{Id}) \end{cases}$  est une symétrie du  $\mathbf{K}$ -espace vectoriel  $\mathbf{K}^{\mathbf{K}}$ . Déterminer les noyaux  $\text{Ker}(s - \text{Id}_{\mathbf{K}^{\mathbf{K}}})$  et  $\text{Ker}(s + \text{Id}_{\mathbf{K}^{\mathbf{K}}})$  puis en déduire que toute fonction s'écrit d'une unique manière comme somme d'une fonction paire et d'une fonction impaire.
10. Montrer que les applications  $\begin{cases} \mathbf{K}^2 & \longrightarrow \mathbf{K}^2 \\ \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} & \longmapsto \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \end{cases}$  et  $\begin{cases} \mathbf{K}^2 & \longrightarrow \mathbf{K}^2 \\ (a, b) & \longmapsto \left( \frac{a+b}{\sqrt{2}}, \frac{a-b}{\sqrt{2}} \right) \end{cases}$  sont des symétries. En déduire deux décompositions de  $\mathbf{K}^2$  en somme directe de deux sous-espaces vectoriels.
11. Montrer que les applications  $\begin{cases} \mathbf{K}^3 & \longrightarrow \mathbf{K}^3 \\ (a, b, c) & \longmapsto (0, a + b + c, 0) \end{cases}$  et  $\begin{cases} \mathbf{K}^3 & \longrightarrow \mathbf{K}^3 \\ (a, b, c) & \longmapsto (a + b, 0, c) \end{cases}$  sont des projecteurs dont on déterminera les noyaux et images. En déduire deux décompositions de  $\mathbf{K}^3$  en somme directe de deux sous-espaces vectoriels.
12. On fixe un espace vectoriel  $E$ .
  - (a) À quelle condition l'application nulle est-elle un automorphisme de  $E$  ?
  - (b) Déterminer les noyau et image d'une homothétie, d'une symétrie, d'un automorphisme de  $E$ .
  - (c) Soit  $(\lambda, x) \in \mathbf{K} \times E$ . Montrer l'équivalence  $x \in \text{Ker}(f - \lambda \text{Id}) \iff f(x) = \lambda x$ .
  - (d) Soit  $(f, g) \in L(E)^2$ . Montrer l'équivalence  $gf = 0 \iff \text{Im } f \subset \text{Ker } g$ .
  - (e) Soit  $(f, g) \in L(E)^2$  tel que  $gf = \text{Id}$ . Montrer que  $fg$  est un projecteur dont on déterminera les noyau et image. (hint : montrer que  $f$  est injective et que  $g$  est surjective)
  - (f) Soit  $\varphi$  une forme linéaire sur  $E$ . On suppose que  $\varphi$  est non nulle et on fixe un vecteur  $a \in E$  hors de  $\text{Ker } \varphi$ . Montrer que l'application  $\begin{cases} E & \longrightarrow E \\ x & \longmapsto \frac{\varphi(x)}{\varphi(a)} a \end{cases}$  est un projecteur. En déduire que  $E = \mathbf{K}a \oplus \text{Ker } \varphi$ .