

Devoir maison 3

Solution proposée.

Lemme préliminaire. (3pts)

Soit t un réel. La fonction tangente a pour image \mathbf{R} , plus précisément la restriction de \tan à $]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$ est d'image \mathbf{R} ; on peut donc écrire t comme la tangente d'un angle θ tel que $|\theta| < \frac{\pi}{2}$. On en déduit

$$\frac{1+ti}{t+i} = \frac{1+i \tan \theta}{i(1-\tan \theta)} = \frac{1 \cos \theta + i \sin \theta}{i \cos \theta - i \sin \theta} = -i \frac{e^{i\theta}}{e^{-i\theta}} = e^{i(2\theta - \frac{\pi}{2})}.$$

Lorsque t décrit \mathbf{R} , l'angle θ décrit $]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$, donc l'argument $2\theta - \frac{\pi}{2}$ décrit $]-\frac{3\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$, donc $\frac{1+ti}{t+i} = e^{i(2\theta - \frac{\pi}{2})}$ décrit tout \mathbf{U} à l'exception de $e^{i\frac{\pi}{2}} = i$, c. q. f. d..

La fonction h . (13pts)

- (1pt) Soit $z \in \mathbf{C}$. Le complexe $h(z)$ est bien défini si et seulement si le dénominateur $z - i$ est non nul, ce qui montre que la fonction h est définie sur $\mathbf{C} \setminus \{i\}$ et y prend des valeurs complexes. Puisque h n'est pas définie en i , ce n'est pas une application de \mathbf{C} vers \mathbf{C} .
- (3pt) La relation $h(a) = b$ n'ayant pas de sens pour $a = i$, on supposera $a \neq i$ par la suite. La relation $h(a) = b$ s'écrit alors $b = \frac{1}{a-i}$, i. e. (si $b \neq 0$) $a - i = \frac{1}{b}$, i. e. $a = i + \frac{1}{b}$. On déduit que l'image de h vaut $\mathbf{C} \setminus \{0\}$ (donc h n'est pas surjective sur tout \mathbf{C}) et que h est injective de réciproque $i + \frac{1}{\text{id}}$.
- (1pt) Soit $a \in \mathbf{C} \setminus \{i\}$. On a les équivalences $h(a) = a \iff \frac{1}{a-i} = a \iff 1 = a^2 - ia \iff a^2 - ia - 1 = 0$. Le discriminant du trinôme $X^2 - iX - 1$ vaut $(i)^2 + 4 = 3$, donc l'égalité précédente en a équivaut à $a = \frac{i \pm \sqrt{3}}{2}$, i. e. à $a \in \{e^{i\frac{\pi}{6}}, e^{5i\frac{\pi}{6}}\}$.
- (2pts) Soit θ un réel. On a

$$h(i + e^{i\theta}) = \frac{1}{(i + e^{i\theta}) - i} = \frac{1}{e^{i\theta}} = e^{-i\theta}.$$

Ainsi, lorsque θ décrit \mathbf{R} , l'argument $-\theta$ décrit lui aussi tout \mathbf{R} , donc $h(i + e^{i\theta})$ décrit le cercle de centre 0 et de rayon 1. L'image cherchée $h(i + \mathbf{U})$ est donc le cercle unité \mathbf{U} .

- (2pts) Soit t un réel non nul. On a

$$h(t+i) = \frac{1}{(t+i) - i} = \frac{1}{t}.$$

Lorsque t parcourt \mathbf{R}^* , l'image $h(t+i) = \frac{1}{t}$ parcourt \mathbf{R}^* . L'image cherchée $h(\mathbf{R}^* + i)$ est donc la droite épointée \mathbf{R}^* .

- (2pts) Soit $u \in \mathbf{U} \setminus \{i\}$. Le lemme préliminaire nous dit que u s'écrit $\frac{1+ti}{t+i}$ pour un réel t , d'où

$$h(u) = \frac{1}{\frac{1+ti}{t+i} - i} = \frac{t+i}{(1+ti) - i(t+i)} = \frac{t+i}{2} = \frac{t}{2} + \frac{i}{2}.$$

Lorsque u décrit tout $\mathbf{U} \setminus \{i\}$, le réel t décrit tout \mathbf{R} , donc l'image $h(u) = \frac{t}{2} + \frac{i}{2}$ décrit toute la droite passant par $\frac{i}{2}$ et dirigée par le vecteur $\frac{1}{2}$. L'image cherchée $h(\mathbf{U} \setminus \{i\})$ est donc $\mathbf{R} + \frac{i}{2}$.

- (2pts) [une jolie figure] (observer que les deux points fixes sont à l'intersection du cercle $\mathbf{U} + i$ et de son image \mathbf{U} , ainsi qu'à l'intersection du "cercle" $\mathbf{C} \setminus \{i\}$ et son image $\mathbf{R} + \frac{i}{2}$)

La fonction H . (13pts)

- (1pt) Soit $z \in \mathbf{C}$. Le complexe $H(z)$ est bien défini si et seulement si le dénominateur $z - i$ est non nul, ce qui montre que la fonction H est définie sur $\mathbf{C} \setminus \{i\}$ et y prend des valeurs complexes. Puisque H n'est pas définie en i , ce n'est pas une application de \mathbf{C} vers \mathbf{C} .

2. **(3pt)** La relation $H(a) = b$ n'ayant pas de sens pour $a = i$, on supposera $a \neq i$ par la suite. La relation $h(a) = b$ s'écrit alors $b = \frac{5+2a}{a-i} = 2 + \frac{5+2i}{a-i}$, i. e. $b-2 = \frac{5+2i}{a-i}$, i. e. (si $b \neq 2$) $a-i = \frac{5+2i}{b-2}$, i. e. $a = \frac{5+2i}{b-2} + i = \frac{5+ib}{b-2}$. On déduit que l'image de H vaut $\mathbf{C} \setminus \{2\}$ (donc H n'est pas surjective sur tout \mathbf{C}) et que H est injective de réciproque $\frac{5+i \text{Id}}{\text{Id}-2}$.
3. **(1pt)** Soit $a \in \mathbf{C} \setminus \{i\}$. On a les équivalences $H(a) = a \iff \frac{5+2a}{a-i} = a \iff 5+2a = a^2 - ia \iff a^2 - (2+i)a - 5 = 0$. Le discriminant du trinôme $X^2 - (2+i)X - 5$ vaut $(2+i)^2 + 4 \cdot 5 = 23 + 4i$, donc l'égalité précédente en a équivaut à $a = \frac{2+i \pm \sqrt{23+4i}}{2}$.
4. **(2pts)** Soit θ un réel. On a

$$H(i + e^{i\theta}) = \frac{5 + 2(i + e^{i\theta})}{(i + e^{i\theta}) - i} = \frac{5 + 2i + 2e^{i\theta}}{e^{i\theta}} \stackrel{\alpha := \arg(5+2i)}{=} 2 + \frac{\sqrt{5^2 + 2^2} e^{i\alpha}}{e^{i\theta}} = 2 + \sqrt{29} e^{i(\alpha-\theta)}.$$

Ainsi, lorsque θ décrit \mathbf{R} , l'argument $\alpha - \theta$ décrit lui aussi tout \mathbf{R} , donc $H(i + e^{i\theta})$ décrit le cercle $\sqrt{29}\mathbf{U} + 2$ de centre 2 et de rayon $\sqrt{29}$.

5. **(2pts)** Soit t un réel non nul. On a

$$H(t+i) = \frac{5+2(t+i)}{(t+i)-i} = \frac{5+2t+2i}{t} = 2 + \frac{5+2i}{t}.$$

Lorsque t parcourt \mathbf{R}^* , l'image $2 + \frac{5+2i}{t}$ parcourt $2 + \mathbf{R}^*(5+2i)$, qui est la droite passant par 2 et dirigée par le vecteur $5+2i$ dont on a "coupé" le point 2. L'image cherchée $H(\mathbf{R}^* + i)$ est donc la droite épointée $2 + \mathbf{R}^*(5+2i)$.

6. **(2pts)** Soit $u \in \mathbf{U} \setminus \{i\}$. Le lemme préliminaire nous dit que u s'écrit $\frac{1+ti}{t+i}$ pour un réel t , d'où

$$H(u) = \frac{5+2\frac{1+ti}{t+i}}{\frac{1+ti}{t+i}-i} = \frac{5(t+i)+2(1+it)}{(1+ti)-i(t+i)} = \frac{(2+5i)+t(5+2i)}{2} = \left(1 + \frac{5i}{2}\right) + t \left(\frac{5}{2} + i\right).$$

Lorsque u décrit tout $\mathbf{U} \setminus \{i\}$, le réel t décrit tout \mathbf{R} , donc l'image $\left(1 + \frac{5i}{2}\right) + t\left(\frac{5}{2} + i\right)$ décrit toute la droite passant par $1 + \frac{5i}{2}$ et dirigée par le vecteur $\frac{5}{2} + i$. L'image cherchée $H(\mathbf{U} \setminus \{i\})$ est donc la droite $\mathbf{R}(5+2i) + 1 + \frac{5i}{2}$.

7. **(2pts)** [une jolie figure] (observer que les deux points fixes sont à l'intersection du cercle $\mathbf{U} + i$ et de son image $\sqrt{29}\mathbf{U} + 2$, ainsi qu'à l'intersection du "cercle" $\mathbf{C} \setminus \{i\}$ et son image $\mathbf{R}(5+2i) + 1 + \frac{5i}{2}$)

Les matrices. (15pts)

1. **(1pt)** Soit $F = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ une matrice. On a par définition

$$\begin{aligned} F * \tilde{F} &= \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ad - bc & a(-b) + ba \\ cd + d(-c) & c(-b) + da \end{pmatrix} = |F| \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \\ \tilde{F} * F &= \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} da + (-b)c & db + (-b)d \\ (-c)a + ac & (-c)b + ad \end{pmatrix} = |F| \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

2. **(2pts)** Soient $F = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ et $\Phi = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix}$ deux matrices. Par définition, on a

$$\begin{aligned} |F * \Phi| &= \begin{vmatrix} a\alpha + b\gamma & a\beta + b\delta \\ c\alpha + d\gamma & c\beta + d\delta \end{vmatrix} \\ &= (a\alpha + b\gamma)(c\beta + d\delta) - (a\beta + b\delta)(c\alpha + d\gamma) \\ &= \underline{a\alpha\beta} + \underline{ada\delta} + \underline{bc\beta\gamma} + \underline{bd\gamma\delta} - \underline{a\alpha\beta} - \underline{ad\beta\gamma} - \underline{bc\alpha\delta} - \underline{bd\gamma\delta} \\ &= ad\alpha\delta + bc\beta\gamma - ad\beta\gamma - bc\alpha\delta \\ &= (ad - bc)(\alpha\delta - \beta\gamma) \\ &= |F| |\Phi|. \end{aligned}$$

En échangeant les rôles de F et Φ et en utilisant la commutativité du produit dans \mathbf{C} , on en déduit $|\Phi * F| = |\Phi| |F| = |F| |\Phi| = |F * \Phi|$.

3. (2pts) Soient $F = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$, $\Phi = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix}$ et $\mathcal{F} = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix}$ trois matrices. On a par définition

$$\begin{aligned} F * (\Phi * \mathcal{F}) &= \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} \alpha A + \beta C & \alpha B + \beta D \\ \gamma A + \delta C & \gamma B + \delta D \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} a(\alpha A + \beta C) + b(\gamma A + \delta C) & a(\alpha B + \beta D) + b(\gamma B + \delta D) \\ c(\alpha A + \beta C) + d(\gamma A + \delta C) & c(\alpha B + \beta D) + d(\gamma B + \delta D) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} a\alpha A + \underline{a\beta C} + b\gamma A + b\delta C & a\alpha B + \underline{a\beta D} + b\gamma B + b\delta D \\ c\alpha A + \underline{c\beta C} + d\gamma A + d\delta C & c\alpha B + \underline{c\beta D} + d\gamma B + d\delta D \end{pmatrix} \text{ et} \\ (F * \Phi) * \mathcal{F} &= \begin{pmatrix} a\alpha + b\gamma & a\beta + b\delta \\ c\alpha + d\gamma & c\beta + d\delta \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} (a\alpha + b\gamma)A + (a\beta + b\delta)C & (a\alpha + b\gamma)B + (a\beta + b\delta)D \\ (c\alpha + d\gamma)A + (c\beta + d\delta)C & (c\alpha + d\gamma)B + (c\beta + d\delta)D \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} a\alpha A + \underline{b\gamma A} + \underline{a\beta C} + b\delta C & a\alpha B + \underline{b\gamma B} + \underline{a\beta D} + b\delta D \\ c\alpha A + \underline{d\gamma A} + \underline{c\beta C} + d\delta C & c\alpha B + \underline{d\gamma B} + \underline{c\beta D} + d\delta D \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

d'où l'égalité $F * (\Phi * \mathcal{F}) = (F * \Phi) * \mathcal{F}$ en réordonnant les deuxième et troisième termes (soulignés) de chaque coordonnée.

Quelques essais suggèrent que la matrice $I := \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ est neutre pour $*$, comme on le vérifie aisément :

$$\begin{aligned} F * I &= \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a1 + b0 & a0 + b1 \\ c1 + d0 & c0 + d1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = F, \\ I * F &= \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1a + 0c & 1b + 0d \\ 0a + 1c & 0b + 1d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = F. \end{aligned}$$

4. (2pts) Il y a cinq matrices à considérer, appelons-les $\nwarrow := \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$, $\searrow := \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$, $\nearrow := \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$, $\swarrow := \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ et $o := \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$. On obtient après calculs la table de composition suivante :

$* \Gamma^*$	o	\nwarrow	\searrow	\nearrow	\swarrow
o	o	o	o	o	o
\nwarrow	o	\nwarrow	o	\nearrow	o
\searrow	o	o	\searrow	o	\swarrow
\nearrow	o	o	\nearrow	o	\nwarrow
\swarrow	o	\swarrow	o	\searrow	o

On constate que le tableau n'est pas symétrique par rapport à sa diagonale principale (par exemple $\nearrow * \nwarrow = o \neq \nwarrow * \nearrow$), ce qui traduit la non-commutativité de $*$, d'où (a). Le tableau contient par ailleurs d'autres o que sur les premières ligne et colonne (par exemple $\nwarrow * \searrow = 0$), d'où (b). On voit enfin que les matrices \nwarrow et \searrow sont chacune égale à leur carré, d'où (c).

5. (3pts) Soit z un complexe. Dès lors que les quotients suivants font sens, on a

$$\begin{aligned} [h_\Phi \circ h_F](z) &= h_\Phi(h_F(z)) \\ &= h_\Phi\left(\frac{az + b}{cz + d}\right) \\ &= \frac{\alpha \frac{az+b}{cz+d} + \beta}{\gamma \frac{az+b}{cz+d} + \delta} \\ &= \frac{\alpha(az + b) + \beta(cz + d)}{\gamma(az + b) + \delta(cz + d)} \\ &= \frac{(\alpha a + \beta c)z + (\alpha b + \beta d)}{(\gamma a + \delta c)z + (\gamma b + \delta d)} \\ &= h\left(\begin{pmatrix} \alpha a + \beta c & \alpha b + \beta d \\ \gamma a + \delta c & \gamma b + \delta d \end{pmatrix}\right)(z) \\ &= h_{\Phi * F}(z), \end{aligned}$$

d'où l'égalité voulue.

Soit $\lambda \in \mathbf{C}$: on a $h_{\lambda I} = h \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} = \frac{\lambda \text{Id}_{\mathbf{C}} + 0}{0 \text{Id}_{\mathbf{C}} + \lambda} = \text{Id}_{\mathbf{C}}$. Soit F une matrice. Lorsque $|F| \neq 0$, la

question 1 permet ainsi d'écrire $h_{\tilde{F}} \circ h_F = h_{\tilde{F} * F} = h_{|F|I} = \text{Id}$ et de même $h_F \circ h_{\tilde{F}} = \text{Id}$, ce qui montre que h_F est inversible d'inverse $h_{\tilde{F}}$.

6. (2pts) On a par exemple $h = h \begin{pmatrix} 2 & 5 \\ 1 & -i \end{pmatrix} = h \begin{pmatrix} 4 & 10 \\ 2 & -2i \end{pmatrix}$. En posant $F := \begin{pmatrix} 2 & 5 \\ 1 & -i \end{pmatrix}$, on obtient

$$\tilde{F} = \begin{pmatrix} -i & -5 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}, \text{ d'où}$$

$$h^{-1} = h_F^{-1} = h_{-\tilde{F}} = h \begin{pmatrix} i & 5 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} = \frac{i \text{Id} + 5}{\text{Id} - 2}$$

(sanity check : c'est bien ce qu'on avait trouvé plus haut).

7. (3pts) (On n'écrira plus les * pour alléger). Le calcul donne $PQ = I = QP$ et $P\Delta Q = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$, d'où l'on déduit

$$\left[\frac{\text{Id} + 1}{1 - \text{Id}} \right]^{\circ 18} = \left[h \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \right]^{\circ 18} = [h_{P\Delta Q}]^{\circ 18} \stackrel{\text{question 5}}{=} h_{(P\Delta Q)^{18}}.$$

Or les puissances de $P\Delta Q$ sont aisées à intuiter : en regardant le carré, on trouve

$$(P\Delta Q)^2 = (P\Delta Q)(P\Delta Q) = P\Delta \underbrace{(QP)}_{=I} \Delta Q = P\Delta\Delta Q = P\Delta^2 Q$$

et l'on montrerait, grâce à la simplification $QP = I$, par récurrence que $(P\Delta Q)^n = P\Delta^n Q$ pour tout entier $n \geq 0$. On en déduit

$$\begin{aligned} (P\Delta Q)^{18} &= P\Delta^{18}Q \\ &= P \begin{pmatrix} \sqrt{2}e^{-i\frac{\pi}{4}} & 0 \\ 0 & \sqrt{2}e^{i\frac{\pi}{4}} \end{pmatrix}^{18} Q \\ &= P \begin{pmatrix} (\sqrt{2}e^{-i\frac{\pi}{4}})^{18} & 0 \\ 0 & (\sqrt{2}e^{i\frac{\pi}{4}})^{18} \end{pmatrix} Q \\ &= P \begin{pmatrix} 2^9 e^{-i\frac{9\pi}{2}} & 0 \\ 0 & 2^9 e^{i\frac{9\pi}{2}} \end{pmatrix} Q \\ &= \begin{pmatrix} i & -i \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2^9 e^{-i\frac{\pi}{2}} & 0 \\ 0 & 2^9 e^{i\frac{\pi}{2}} \end{pmatrix} \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -i & 1 \\ i & 1 \end{pmatrix} \\ &= 2^8 i \begin{pmatrix} i & -i \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -i & 1 \\ i & 1 \end{pmatrix} \\ &= 2^8 i \begin{pmatrix} -i & -i \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -i & 1 \\ i & 1 \end{pmatrix} \\ &= 2^8 i \begin{pmatrix} 0 & -2i \\ 2i & 0 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Finalement, on trouve $h_{(P\Delta Q)^{18}} = h_{(2^8 i)(2i)} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = h \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \frac{0 \text{Id} - 1}{\text{Id} + 0} = \frac{-1}{\text{Id}}$, d'où

$$\left[\frac{\text{Id} + 1}{1 - \text{Id}} \right]^{\circ 18} (42) = -\frac{1}{42}.$$