

Calcul différentiel multiple

(résumé)

droite \mathbf{R}	plan \mathbf{R}^2
courbe	surface
fonction φ à UN argument réel définie au voisinage d'un point α	(fonction f à un argument PLAN =) fonction f à DEUX arguments réels définie au voisinage d'un point a
dérivée $\varphi'(\alpha)$	gradient $\nabla_a f$
produit $\varphi'(\alpha) t$	produit scalaire $\langle \nabla_a f u \rangle$
application linéaire tangente $\varphi'(\alpha) \text{Id}$	différentielle $d_a f$
DL_1 de φ en α : $\varphi(\alpha + t) - \varphi(\alpha) \simeq \varphi'(\alpha) t$	DL_1 de f en a : $f(a + u) - f(a) \simeq d_a f(u) = \langle \nabla_a f u \rangle$
droite tangente d'équation $y - \varphi(\alpha) = \varphi'(\alpha)(x - \alpha)$	plan tangent d'équation $z - f(a) = d_a f \left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} - a \right)$
$\varphi \in C^1$: φ' définie et continue, <i>i. e.</i> la droite tangente varie continûment	$f \in C^1$: $D_u f$ définie et continue $\forall u$, <i>i. e.</i> $D_1 f$ et $D_2 f$ définies et continues, <i>i. e.</i> le plan tangent varie continûment

Pour dériver : UN SEUL argument $t \mapsto f(a + t\vec{u}) \iff$ UNE direction $u \iff$ UNE droite $a + \mathbf{R}u \iff$ $\left[\begin{array}{l} \text{une dérivée PARTIELLE} \\ D_u f(a) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a+tu) - f(a)}{t} \end{array} \right.$

Dérivées partielles premières et secondes : $\begin{matrix} [D_1 f](x, y) = \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} \\ [D_2 f](x, y) = \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} \end{matrix} \cdot \begin{matrix} \star \star \\ \star \end{matrix}$ Gare aux abus $\frac{\partial f}{\partial x}$ et $\frac{\partial f}{\partial y}$!

dérivable dans DEUX directions LIBRES \iff dérivables dans TOUTES les directions $\implies D_u f = u_1 \cdot D_1 f + u_2 \cdot D_2 f$.

Gradient : $\nabla_a f = \begin{pmatrix} D_1 f(a) \\ D_2 f(a) \end{pmatrix}$. Donne la direction de PLUS FORTE VARIATION depuis a .
SI $\mathbf{K} = \mathbf{R}$

$$\frac{\partial}{\partial t} f \begin{pmatrix} \lambda(t) \\ \mu(t) \end{pmatrix} = D_1 f \begin{pmatrix} \lambda(t) \\ \mu(t) \end{pmatrix} \cdot \lambda'(t) + D_2 f \begin{pmatrix} \lambda(t) \\ \mu(t) \end{pmatrix} \cdot \mu'(t). \quad \begin{pmatrix} \partial_x f \\ \partial_y f \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \partial_x X & \partial_x Y \\ \partial_y X & \partial_y Y \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \partial_X f \\ \partial_Y f \end{pmatrix} \text{ pour } f \begin{pmatrix} X(x, y) \\ Y(x, y) \end{pmatrix}.$$

théorème de Schwarz : on peut dériver dans n'importe quel ordre : $D_1 D_2 f = D_2 D_1 f$ si $\left[\begin{array}{l} D_1 D_2 f \text{ et } D_2 D_1 f \text{ font sens} \\ \text{ET SONT CONTINUES.} \end{array} \right.$

être $C^1 \implies \left[\begin{array}{l} \text{être différentiable} \\ \iff \text{admet un } DL_1 \end{array} \right] \implies \left[\begin{array}{l} \text{être dérivable dans} \\ \text{tous les directions} \\ \iff \text{être continue} \end{array} \right. \begin{matrix} \star \\ \star \\ \star \end{matrix}$ Pas d'autres implications!

$$f \text{ différentiable en } a \implies \left. \begin{matrix} d_a f(u) = D_u f(a) = \langle \nabla_a f | u \rangle \\ = u_1 D_1 f(a) + u_2 D_2 f(a) \end{matrix} \right\}$$

f réelle différentiable et localement extrémale en $a \implies \left\{ \begin{array}{l} \nabla_a f = 0 \\ d_a f = 0 \end{array} \right. \begin{matrix} D_1 f(a) = 0 = D_2 f(a) \\ \forall u \in \mathbf{R}^2, D_u f(a) \end{matrix} \star$ Réciproque fautive !

Sera FERMÉE toute partie définies par des inégalités LARGES utilisant des fonctions CONTINUES.

\iint_D est linéaire, positive, croissante, vérifie Chasles $\iint_D = \iint_{D_1} + \iint_{D_2}$ et les inégalités triangulaires.

★Fubini★ vertical : si $D = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbf{R}^2 ; \begin{array}{l} a \leq x \leq \alpha \text{ et} \\ \varphi(x) \leq y \leq \Phi(x) \end{array} \right\}$, alors $\iint_D f = \int_{x=a}^{\alpha} \left(\int_{y=\varphi(x)}^{\Phi(x)} f(x, y) dy \right) dx$.

★Fubini★ horizontal : si $D = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbf{R}^2 ; \begin{array}{l} b \leq y \leq \beta \text{ et} \\ \psi(y) \leq x \leq \Psi(y) \end{array} \right\}$, alors $\iint_D f = \int_{y=b}^{\beta} \left(\int_{x=\psi(y)}^{\Psi(y)} f(x, y) dx \right) dy$.

centre de gravité : $\frac{\iint_{P \in D} \mu(P) P dA}{\iint_{P \in D} \mu(P) dA}$; isobarycentre : $\frac{\iint_{P \in D} P dA}{\iint_{P \in D} dA}$; moment d'inertie par rapport à un axe Δ : $\frac{\iint_{P \in D} \mu(P) d(P, \Delta)^2 dA}{\iint_{P \in D} \mu(P) dA}$.