

Déterminants (version chantier)

Marc SAGE

<2015

Table des matières

1	Intro	2
2	Formes linéaires alternées	2
3	Propriétés du \det	3
4	Déterminants de matrices	3
5	Calcul de déterminants	3

Titre : algébriciation du volume : l'outil déterminantal

det est un volume \rightarrow intuition dim 2 et 3

En dim n , on veut imposer le volume \rightarrow quel axiome **algébrique**? nul si lié, alterné, linéaire. (EXO FGN mq sol unique????)

En vecteur, on a un corps sous-jacents, dans le réseau, on a un anneau sous-jacent.

faire parler la règle de (Pierre-Frédéric Sarrus, né le 10 mars 1798 à Saint-Affrique, décédé le 20 novembre 1861, est un mathématicien français.) pour libérer les peurs : det = somme de serpents signés!

exemple 2x2, 3x3

matrice triangulaire

matrice de permutation.

DEt $\begin{matrix} & & 1 \\ & / & \\ 1 & & \end{matrix}$: soit Sarrus, soit récurrence d'evp ligne colonne $\rightarrow (-1)^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor}$ (interpréter en terme de signature pour les petits cas)

$|\text{Com } A| = |A|^{n+1}$, puis résoudre $\text{Com } X = A$ où A donné inversible.

Attention : pour qu'une forme n -linéaire envoie 0 sur 0, il faut $n \neq 0$! Bien vérifier que le det vide vaut 1 (il doit valoir 1 sur la base qui est le seul élément de E^0)

1 Intro

deux vecteurs \rightarrow aires...

le déterminant d'une famille de vecteurs est le volume (signé) engendré par le parallélépipède sous-tendu par ces vecteurs.

Le déterminant d'une application linéaire est le facteur de multiplication des volumes
prendre un exemple de $L(\mathbb{R}^2)$

2 Formes linéaires alternées

eg de forme bilinéaire : le produit, ps dans \mathbb{R}^3 (les deux sont symétriques), le produit vectoriel (alterné),
chevron de dualité, $\begin{matrix} L(E) \times E & L(E, F) \times L(F, G) & L(E, G) \\ u, a & u(a), u, v & v \circ u \end{matrix}$.

Le produit est multilinéaire : eg très important. On doit ainsi développer une application multilinéaire comme un produit

$$f \left(\sum_{I_1} \lambda_i e_i, \sum_{I_2} \lambda_i e_i, \dots, \sum_{I_n} \lambda_i e_i \right) = \sum_{I_1 \times I_2 \times \dots \times I_n} \lambda_{i_1} \lambda_{i_2} \dots \lambda_{i_n} \cdot f(e_{i_1}, e_{i_2}, \dots, e_{i_n})$$

Une application alternée annule une famille liée (réciproque vraie : liée ssi annule toute appl n lin alt \rightarrow EXO)

notons $\Lambda^n(E)$ les formes n -lin alt sur E . C'est une droite. À $u \in L(E)$ donné, l'application $\Lambda^n(E) \rightarrow \Lambda^n(E)$ qui $\varphi \mapsto \varphi(u(\cdot), \dots, u(\cdot))$ est une homothétie de rapport $\det u$.

Description de Λ_p^* : si $\vec{\varphi} \in E^{*p}$, on définit une forme p -lin alternée par $\varphi_1 \wedge \dots \wedge \varphi_p : \vec{a} \mapsto \det \varphi_i(a_j)$. Alors

$$\Lambda_p^* = \bigoplus_{i_1 < \dots < i_p} e_{i_1} \wedge \dots \wedge e_{i_p}$$

ets de dim $\binom{\dim E}{p}$. On retrouve les cas $p = 0, 1, n$.

3 Propriétés du det

Det est multilinéaire : analogue avec le développement d'un produit $(a_1 + b_1)(a_2 + b_2) \dots (a_n + b_n)$. Appliquer pour montrer que $\det(A + \lambda J)$ est affine en λ .

changement de bases : $\det_{B'} = \det_B B' \det_B$

$\det u$ indépendant de la base choisie.

$\det \text{Id} = 1$, $\det uv = \det u \det v$, f inversible ssi $\det f \neq 0$

4 Déterminants de matrices

tout ramener aux colonnes : $\det A = \det(A \cdot) = \det_{b.c.}(C_1, \dots, C_n)$, et retrouver les prop des endo.

donner la notation $|A|$

$A \sim B \implies |A| = |B|$

$|{}^t A| = |A|$ - on peut tout ramener aux lignes

Faire parler Sarrus : eg triangulaire, cas où une colonne est formée de un λ et que des 0 ailleurs (démon par Sarrus), d'où $\begin{vmatrix} I & * \\ & A \end{vmatrix} = |A|$ puis mat par blocs avec $\begin{vmatrix} A & * \\ & B \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} I & 0 \\ & B \end{vmatrix} \begin{vmatrix} A & * \\ & I \end{vmatrix}$, d'où idem par récurrence.

(autre démon : $A \xrightarrow{\alpha} \begin{vmatrix} A & * \\ & 1 \end{vmatrix}$ est multilinéaire alterné, donc $= \alpha(1)|A| = \begin{vmatrix} 1 & * \\ & 1 \end{vmatrix} |A| = |A|$; puis idem pour $B \xrightarrow{\beta} \begin{vmatrix} A & * \\ & B \end{vmatrix}$ qui s'écrit $= \beta(1)|B| = \alpha(A)|B| = |A||B|$)

mineur = petit déterminant

cofacteur : voir une matrice carrée comme un tore : lorsqu'on barre un couple ligne/colonne, le signe tient *uniquement* compte du réordonnement de la matrice mineurs.

5 Calcul de déterminants

transvection, dilatation, permutations, homothéties

EXO : Montrer que le déterminant d'une matrice carrée d'ordre n à coefficients dans $\{-1, 1\}$ est un multiple de 2^{n-1} .

DEM : Il suffit d'ajouter la ligne 1 à chacune des lignes 2, 3, ..., n et ensuite de mettre 2 en facteur dans les lignes 2, 3, ..., n

développement lin/col : la formule est multilin en les colonnes de la matrices altéré, et vaut 1 sur en Id.

COR : $A^t \text{Com } A = |A|$

EXO : A et B dans $M_n(\mathbb{Z})$ tq $|A| \wedge |B| = 1$. Mq $\exists U, V \in M_n(\mathbb{Z})$ tq $AU + BV = 1$. Dem : on plonge Bézout $u|A| + v|B| = 1$ dans $M_n(\mathbb{Z})$, d'où $A^t \text{Com } A + vB^t \text{Com } B = 1$.

vandermonde (polynôme)

formule Cramer

Miller (idée tueuse de Bruno)

matrice compagnon (développer dernière colonne directement!)

det tridiagonaux : récurrence linéaire (ici d'ordre 2) : compagnon ?

EXO : $\begin{vmatrix} A & -B \\ B & A \end{vmatrix} \geq 0$ si $A, B \in M(R)$: (ca sent le modul d'un complexe à plein nez)

$$\begin{vmatrix} A & -B \\ B & A \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A - iB & -B \\ B + iA & A \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A - iB & -B \\ 0 & A + iB \end{vmatrix} = |A + iB|^2 \geq 0$$

EXO : si $AB = BA$, mq $\det(A^2 + B^2) \geq 0$: écrire $A^2 + B^2 = (A + iB)(A - iB)$. CEG si commutent pas :
 2 et $\begin{vmatrix} & -1 \\ 1 & \end{vmatrix} : A^2 + B^2 = \begin{vmatrix} & 4 \\ & -1 \end{vmatrix}$

EXO : $\det(M \mapsto AMB)$ à A, B fixés ? (on trouve $\det(AB)^n$)

EXO : $\det \left(\left(\sum_{j \neq i} C_j \right)_i \right)$? par multilin, on multiplie par [que des 1 et 0 sur diag], d'où $(-1)^{n-1} (n-1)$.

rg invariant par extension de corps car $\max_{\det E \neq 0} \text{taille } E$

Determinant par blocs (cf plus haut)

Pourquoi SL_n intéressant ? (cf JD page 96). À l'origine, Lagrange cherchait les solutions entières de $ax^2 + bxy + cy^2 = n$. Il paramétrait les solutions $(x, y) = (\alpha X + \beta Y, \gamma X + \delta Y)$, mais laissait échapper certaines solutions entières (à cause du det). On retrouve tous le monde si le det est inversible dans \mathcal{Z} , ie vaut ± 1 .

Cauchy-Binet : c'est la functorialité de Λ

det morphisme : le faire à la main est très bon exo : expliciter, développer, regrouper :

$$\det AB = \sum_{\sigma} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1, \dots, n} \sum_{x=1, \dots, n} A_{i,x} B_{x,\sigma(i)} = \sum_{\sigma} \varepsilon(\sigma) \sum_{\vec{x}} \prod_i A_{i,x_i} B_{x_i,\sigma(i)} = \sum_{\vec{x}} \prod_i A_{i,x_i} \sum_{\sigma} \varepsilon(\sigma) \prod_i B_{x_i,\sigma(i)}.$$

Si \vec{x} n'est pas injectif, mettons $x_i = x_j$, alors composer σ par (i, j) donne le même produit, donc la même somme, à un signe $\varepsilon(i, j) = -1$ près, donc dégage. Il ne reste que les x inj, ie les permutation ξ . Par ailleurs, on développe

$$\det A \det B = \sum_{\xi, \rho} \left[\varepsilon(\xi) \prod_i A_{i,\xi(i)} \right] \left[\varepsilon(\rho) \prod_i B_{i,\rho(i)} \right] = \sum_{\xi, \rho} \varepsilon(\rho\xi) \prod_i A_{i,\xi(i)} \prod_i B_{i,\rho(i)} \stackrel{\rho=\sigma\xi^{-1}}{=} \sum_{\xi, \sigma} \varepsilon(\sigma) \prod_i A_{i,\xi(i)} \prod_i B_{i,\sigma\xi^{-1}(i)}.$$

Réindexer le dernier produit selon ξ donne $\sum_{\xi, \sigma} \varepsilon(\sigma) \prod_i A_{i,\xi(i)} \prod_i B_{\xi(i),\sigma(i)}$, d'où le résultat.

déterminant de Smith, du nom de Henry John Stephen Smith (1826-1883).

Voir : H. J. S. Smith, On the value of a certain arithmetical determinant, Proc. London Math. Soc. 7 (1875-1876), pp. 208-212.

Biographie : <http://www-history.mcs.st-and.ac.uk/Biographies/Smith.html>