

## Méthodes numériques

### Partiel du 4 avril 2003

Durée 2h

Documents autorisés : documents distribués et notes personnelles de cours

Calculatrices et téléphones portables interdits

#### I

Calculer l'inverse de la matrice  $\begin{bmatrix} 2 & 2 & 3 \\ 1 & 1 & 3 \\ 2 & 3 & 2 \end{bmatrix}$  par la méthode de Gauss-Jordan. On appliquera l'algorithme vu en cours utilisant en mémoire une seule matrice  $3 \times 3$ .

#### II

SCILAB exécute les instructions suivantes. Donner l'affichage obtenu à l'écran.

```
u=[2,3,2]
A=u*u'
B=u'*u
u=[u,5,2]
C=[u;u;u;u]
D=C; D(2,:)=D(2,)/D(2,3)
for j=1:5, D(3,j)=D(3,j)/D(3,3); end
for j=5:-1:1, D(4,j)=D(4,j)/D(4,3); end
D
for i=1:4, for j=1:4, E(i,j)=i+j; end, end,E
F=E; F(2:3,2:3)=zeros(2,2)
G=F; G(3:5,3:6)= ones(3,4)
for k=1:3:9, H(k:k+2,k:k+2)=k*ones(3,3); end,H
K=H; for i=[1,3:5,8:9], K(i,:)=K(i,); end,K
L=H; for j=2:2:9, L(:,j)=-L(:,j); end,L
M=[4*ones(2,2),zeros(2,2),[5*[1:2];5*[2:-
1:1]];zeros(2,1),6*ones(2,4),zeros(2,1)]
```

#### III

L'algorithme de résolution de système linéaire par la méthode de Gauss vu en cours, dont le code est rappelé ci-après, ne traite que le cas où la matrice A est carrée et régulière.

```
function X = gauss0(A,B)
n=size(A,'c')
if ~ size(A,'r')==n then printf('matrice non carree'), end
A(:,n+1) = B // ou A=[A,B]
print(6,A),

for k = 1 : n , // etape k
if A(k,k)==0 then // recherche d'un pivot non nul
printf('pivot nul a l'etape %d',k),
if k<n then i=k+1,
while(A(i,k)==0 & i<n ), i=i+1,
end,
else i=k,
end,
if A(i,k)==0 then X='matrice singuliere', return
else printf('on echange les lignes %d et %d',k,i),
A([k,i],:)=A([i,k],:),
print(6,A),
end,
end,
printf('pivot=%f',A(k,k)),
```

```

// for i = k+1 : n , // nouvelle ligne i
// A(i,k:n+1) = A(i,k:n+1) - A(i,k)*A(k,k:n+1)/A(k,k)
// end,
//// mieux
A(k+1:n,k:n+1) = A(k+1:n,k:n+1) - A(k+1:n,k)*A(k,k:n+1)/A(k,k)
printf('etape %d',k),
print(6,A),
end,

X(n) = A(n,n+1)/A(n,n),
for i=[n-1:-1:1], // remontee : calcul des xi
X(i) = (A(i,n+1) - A(i,i+1:n)*X(i+1:n))/A(i,i),
end,
printf('solution'),

```

1. Pourquoi est-il inutile de vérifier si la matrice est régulière avant de lancer le programme ?  
Que se passe-t-il si elle est singulière ?
2. On sait que, si la matrice est singulière, le système est impossible ou indéterminé.  
Comment reconnaître ces deux cas dans l'algorithme ?
3. Compléter l'algorithme pour traiter ces deux cas de la façon suivante :
  - s'il y a impossibilité, on écrit un message et on s'arrête au moment où on détecte l'impossibilité ;
  - si une variable est indéterminée, on lui donne une valeur arbitraire (par exemple 0 ou 10000 ou une valeur aléatoire), on le signale par un message et on continue le calcul.
4. Compléter le programme SCILAB. On appellera `gauss0modifiee` la nouvelle fonction.
5. Application : exécuter les instructions suivantes (on affichera ce qui serait affiché par SCILAB) :

```

A= [2 2 3 ; 1 1 3 ; 2 2 1]
B1= [1;2;-1], B2=[1;2;2]
X1=gauss0modifiee(A,B1); X2=gauss0modifiee(A,B2) ;
X0=gauss0modifiee(A,zeros(3,1));

```

Donner les valeurs de  $x_1$ ,  $x_2$  et  $x_0$  données par ce programme.  
Donner, sans calcul, la valeur de  $A*(x_1+567898*x_0)$  et  $A*(x_2+567898*x_0)$  (si possible).

#### IV

On appelle matrice en croix une matrice carrée de dimension  $n$  dont tous les éléments sont nuls sauf ceux des deux diagonales.

Exemple :

$$\begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 & 0 & 8 \\ 0 & 2 & 0 & 7 & 0 \\ 0 & 0 & 7 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & 0 & 4 & 0 \\ 7 & 0 & 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$

1. Le produit de deux matrices en croix est-il une matrice en croix ?
2. On considère un algorithme de multiplication de deux matrices en croix qui tient compte de l'existence de 0 (pas de multiplication par 0 ou d'addition de 0).
  - 2.1. Programmer cet algorithme en SCILAB.
  - 2.2. Calculer la complexité de cet algorithme.
3. Même question pour l'algorithme de résolution d'un système linéaire par la méthode de Gauss pour une matrice en croix.