

Tronc Commun Maple

Opérations sur les matrices

Corrigé

25 novembre 2005

1 Somme matricielle

1.

```
somme_matricielle := proc(A,B)
  local res, i, j;
  res := evalm(A);
  for i from 1 to rowdim(A) do
    for j from 1 to coldim(A) do
      res[i,j] :=A[i,j]+B[i,j];
    od;
  od;
  evalm(res);
end;;
```

2. matadd(A,B);;

2 Produit matriciel

1.

```
produit_matriciel := proc(A,B)
  local res,i,j, k,terme;
  res := evalm(A);
  for i from 1 to rowdim(A) do
    for j from 1 to coldim(A) do
      terme := 0;
```

```

    for k from 1 to coldim(A) do
      terme := (terme + A[i,k] * B[k,j]);
    od;
    res [i,j] := terme;
  od;
od;
evalm(res);
end;;

```

2. Pour multiplier une matrice $m \times n$ par une matrice $n \times p$ en appliquant la définition du produit matriciel, on effectue mpn multiplications et $mp(n-1)$ additions (pour être précis il faudrait en faite compter entre autres les incréments des variables de boucles, mais on s'en moque). Cela donne donc du $\Theta(mnp)$.
3. multiply(A,B);;

3 Calcul de déterminant

3.1 Méthode naïve : le développement par rapport à une ligne (ou une colonne)

1.

```

extrait := proc (A,a,b)
  local res,n,i,j;
  n := rowdim(A);
  res :=matrix(n-1,n-1);
  for i from 1 to a-1 do
    for j from 1 to b-1 do
      res[i,j] :=A[i,j];
    od;
    for j from b+1 to n do
      res[i,j-1] :=A[i,j];
    od;
  od;
  for i from a+1 to n do
    for j from 1 to b-1 do
      res[i-1,j] :=A[i,j];
    od;
    for j from b+1 to n do
      res[i-1,j-1] :=A[i,j];
    od;
  od;
  evalm(res);
end;;

determinant_developpement := proc(A)
  local res,n,signe,i;
  n := rowdim(A);
  if n = 1 then A[1,1];
  else
    res := 0;
    for i from 1 to n do
      signe := (-1)^(i+1);
      res :=res+((A[i,1]*signe)
        *determi-
nant_developpement(extrait(A,i,1)));
    od;
    eval(res);
  fi;
end;;

```

2. L'algorithme procède de la manière suivante : calcul de n déterminants d'ordre $n-1$, suivi de n additions. On obtient donc $\forall n, T(n) > nT(n-1) + Kn$ pour une certaine constante K . On vérifie facilement qu'il existe une constante K' telle que $\forall n, T(n) > K'n!$. De plus on montre de même que $\exists K'', \forall n, T(n) < K''n!$. La complexité de cet algorithme est donc $\Theta(n!)$. Il est donc inutilisable dès que la taille de la matrice dépasse quelques unités.
3. det(A)

3.2 Méthode efficace : le pivot de Gauss

1.

```

triangule := proc (A)
  local piv,abs_piv,n,i,j,k,l,nv_val ;
  n :=rowdim(A) ;
  for i from 1 to n do
    piv := i ;
    abs_piv :=abs(A[piv,i]) ;
    for j from i+1 to n do
      if (abs(A[j,i])>abs_piv) then
        piv :=j ;
        abs_piv := abs(A[piv,i]) ;
      fi ;
    od ;
    if (piv = 0) then RE-
TURN(evalm(A),false) fi ;
    for j from i+1 to n do
      nv_val := -1*A[j,i]/A[i,i] ;
      for l from i to n do
        A[j,l] := A[j,l] + nv_val * A[i,l] ;
      od ;
    od ;
    od ;
    (evalm(A),true) ;
  end ; ;

determinant_gauss := proc(A)
  local a,b,i,res ;
  (a,b) := triangule(A) ;
  if (not b) then RETURN(0)
  else
    res :=1 ;
    for i from 1 to coldim(A) do
      res :=res*A[i,i] ;
    od ;
    res ;
  fi ;
end ; ;

```

2. À la $k^{\text{ème}}$ itération, on soustraie la $k^{\text{ème}}$ ligne (multipliée par un coefficient adéquat) à $n - k$ autres lignes, ce qui donne du $\Theta((n - k)^2)$ et au total du $\Theta(n^3)$.

4 Inversion de matrice

1.

```
inverse_gauss := proc(A)
  local i,j,k,temp,n,W,I;
  n := rowdim(A);
  W :=matrix(n,2*n);
  I :=matrix(n,n);

  for i from 1 to n do
    for j from 1 to n do
      W[i,j] :=A[i,j];
      if i = j then
        W[i,j+n] := 1;
      else
        W[i,j+n] :=0;
      fi;
    od;
  od;

  for i from 1 to n do
    j :=i;
    while W[j,i]=0 do
      j :=(j+1);
      if j>n then RETURN(evalm(I)) fi;
    od;

    if i<>j then
      for k from i to 2*n do
        temp :=W[i,k];
        W[i,k] :=W[j,k];
        W[j,k] :=temp;
      od;
    fi;

    if W[i,i]<>1 then
      temp := W[i,i];
      for j from i to 2*n do
        W[i,j] :=W[i,j]/temp;
      od;
    fi;

    for j from i+1 to n do
      if W[j,i] <> 0 then
        temp :=W[j,i];
        for k from i to 2*n do
          W[j,k] :=W[j,k]-W[i,k]*temp;
        od;
      fi;
    od;

    for i from 0 to (n-2) do
      for j from 1 to ((n-i)-1) do
        if W[j,(n-i)]<>0 then
          temp :=W[j,(n-i)];
          for k from (n-i) to 2*n do
            W[j,k] :=W[j,k]-W[(n-
i),k]*temp;
          od;
        fi;
      od;
    od;

    for i from 1 to n do
      for j from 1 to n do
        I[i,j] :=W[i,j+n];
      od;
    od;

    evalm(I);
  end;;
end;
```

2. inverse(A).