

# Corrigé du devoir surveillé du 10/01/2022

## Exercice n°1 : Théorème de décomposition de Dunford

1) Si  $A$  est diagonalisable,  $(D, N) = (A, 0)$  est la décomposition de Dunford de  $A$ .  
En effet,  $D = A$  est diagonalisable,  $N = 0$  est nilpotente,  $DN = ND = 0$  et  $A = A + 0 = D + N$ .

2) Si  $A$  est nilpotente,  $(D, N) = (0, A)$  est la décomposition de Dunford de  $A$ .  
En effet,  $D = 0$  est diagonalisable,  $N = A$  est nilpotente,  $DN = ND = 0$  et  $A = 0 + A = D + N$ .

3) Soit  $A$  une matrice trigonalisable dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ .  
Alors il existe  $P \in GL_n(\mathbb{K})$  inversible et  $T \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  triangulaire supérieure, telles que  $P^{-1}AP = T$ .  
Les matrices  $A$  et  $T$  sont semblables donc ont même polynôme caractéristique :  $\chi_A = \chi_T$ .  
Notons  $(\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{K}^n$  les coefficients diagonaux de la matrice  $T$ .

Puisque  $T$  est triangulaire,  $\chi_T(X) = \prod_{i=1}^n (X - \lambda_i)$  est scindé sur  $\mathbb{K}$ .

Donc  $\chi_A = \chi_T$  est scindé sur  $\mathbb{K}$ .

Une matrice trigonalisable dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  vérifie l'hypothèse du théorème donc admet une décomposition de Dunford.

4) Posons  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$ ,  $D' = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$  et  $N' = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

$D'$  est diagonalisable (car diagonale),  $N'$  est nilpotente (car  $(N')^2 = 0$ ),  $A = D' + N'$ , cependant  $D'$  et  $N'$  ne commutent pas :

$$D'N' = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \neq N'D' = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Non,  $\left( \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \right)$  n'est pas la décomposition de Dunford de  $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$  car ces deux matrices ne commutent pas.

De plus, la matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  possède deux valeurs propres distinctes 1 et 2,

donc est diagonalisable dans  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ , donc  $(D, N) = (A, 0)$  est la décomposition de Dunford de  $A$ .

5) Soit la matrice  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . Son polynôme caractéristique  $\chi_A(X) = X^2 + 1$  n'est pas scindé sur  $\mathbb{R}$ .

Supposons par l'absurde que  $A$  admet une décomposition de Dunford  $(D, N)$ .

D'après le théorème, on a de plus  $\chi_A = \chi_D$ .

Puisque  $D$  est diagonalisable,  $D$  est semblable à une matrice diagonale  $\begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}$  avec  $(\lambda_1, \lambda_2) \in \mathbb{R}^2$ .

Son polynôme caractéristique vaut  $\chi_A(X) = \chi_D(X) = (X - \lambda_1)(X - \lambda_2)$ .

Donc  $\chi_A$  est scindé sur  $\mathbb{R}$ , ce qui est absurde.

La matrice  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  n'admet pas de décomposition de Dunford dans  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

6) Soit  $A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 8 \\ 3 & -1 & 6 \\ -2 & 0 & -5 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ .

Calculons son polynôme caractéristique, en développant par rapport à la deuxième colonne :

$$\begin{aligned} \chi_A(X) &= \det(XI_3 - A) \\ &= \begin{vmatrix} X-3 & 0 & -8 \\ -3 & X+1 & -6 \\ 2 & 0 & X+5 \end{vmatrix} \\ &= (X+1) \begin{vmatrix} X-3 & -8 \\ 2 & X+5 \end{vmatrix} \\ &= (X+1)(X^2 + 2X + 1) \\ &= (X+1)^3. \end{aligned}$$

Ainsi  $\chi_A(X) = (X+1)^3$ .

$\chi_A$  est scindé sur  $\mathbb{R}$  donc d'après le théorème de l'énoncé,  $A$  admet une décomposition de Dunford.

Soit  $(D, N)$  le couple de sa décomposition de Dunford.

$D$  est diagonalisable et  $\chi_D(X) = \chi_A(X) = (X+1)^3$  donc  $\text{Sp}(D) = \{-1\}$ .

$D$  est semblable à la matrice diagonale avec des  $-1$  sur sa diagonale, donc  $D$  est semblable à  $-I_3$ .

Ainsi  $\exists P \in GL_3(\mathbb{R}), P^{-1}DP = -I_3$ , d'où  $D = P(-I_3)P^{-1} = -I_3$ . On a  $D = -I_3$ , d'où

$$N = A - D = A + I_3 = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 8 \\ 3 & 0 & 6 \\ -2 & 0 & -4 \end{pmatrix}.$$

On vérifie que  $(D, N)$  est la décomposition de Dunford de  $A$  (sur  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ ) :

- $A = D + N$ .
- $D = -I_3$  est diagonale donc diagonalisable.
- $N^2 = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 8 \\ 3 & 0 & 6 \\ -2 & 0 & -4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & 0 & 8 \\ 3 & 0 & 6 \\ -2 & 0 & -4 \end{pmatrix} = 0$ . Donc  $N$  est nilpotente d'indice 2.
- $D = -I_3$ , donc commute avec  $N$  :  $DN = ND = -N$ .

Ainsi  $\left( D = -I_3, N = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 8 \\ 3 & 0 & 6 \\ -2 & 0 & -4 \end{pmatrix} \right)$  est la décomposition de Dunford de  $A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 8 \\ 3 & -1 & 6 \\ -2 & 0 & -5 \end{pmatrix}$ .

7) Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  telle que  $A^2(A - I_n) = 0$ .

Posons  $P(X) = X(X-1)$ .  $P(A^2) = A^2(A^2 - I_n) = A^2(A - I_n)(A + I_n) = 0(A + I_n) = 0$ .

Donc le polynôme  $X(X-1)$  annule la matrice  $A^2$ .

8) Le polynôme  $X(X-1)$  est scindé à racines simples sur  $\mathbb{K}$  et annule  $A^2$ , donc, d'après la propriété admise dans les rappels,

$A^2$  est diagonalisable dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ .

Posons  $D = A^2$  et  $N = A - A^2$ .

Vérifions que  $(D, N)$  est la décomposition de Dunford de  $A$  :

- $A = D + N$  par construction.
- $D = A^2$  est diagonalisable.
- $N^2 = (A - A^2)^2 = A^2(I_n - A)^2 = A^2(A - I_n)(A - I_n) = 0$  car  $A^2(A - I_n) = 0$ .  
 $N^2 = 0$  donc  $N$  est nilpotente.
- $DN = A^2(A - A^2) = A^3 - A^4(A - A^2)A^2 = ND$ , donc  $D$  et  $N$  commutent.

Conclusion :  $(D = A^2, N = A - A^2)$  est la décomposition de Dunford de la matrice  $A$ .

9) Soit  $A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ .

Calculons son polynôme caractéristique.

On effectue  $C_2 \leftarrow C_2 + C_3$ .

$$\begin{aligned} \chi_A(X) &= \det(XI_3 - A) \\ &= \begin{vmatrix} X-3 & 1 & -1 \\ -2 & X & -1 \\ -1 & 1 & X-2 \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} X-3 & 0 & -1 \\ -2 & X-1 & -1 \\ -1 & X-1 & X-2 \end{vmatrix} \\ &= (X-1) \begin{vmatrix} X-3 & 0 & -1 \\ -2 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & X-2 \end{vmatrix} \\ &= (X-1)((X-3)(X-1) + 1) \\ &= (X-1)(X^2 - 4X + 4) \\ &= (X-1)(X-2)^2. \end{aligned}$$

Ainsi  $\chi_A(X) = (X-1)(X-2)^2$ . Donc  $\text{Sp}(A) = \{1, 2\}$ .

On a  $\dim(\ker(A - I_3)) = 1$ . Calculons  $\dim(\ker(A - 2I_3))$ .

$$A - 2I_3 = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & -2 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

La matrice  $(A - 2I_3)$  est de rang 2.

Par le théorème du rang,  $\dim(\ker(A - 2I_3)) = 1 < 2$ .

La dimension du sous-espace propre associé à 2 est strictement inférieure à la multiplicité de 2 en tant que valeur propre dans  $\chi_A$ , donc  $A$  n'est pas diagonalisable dans  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ .

10) Calculons les noyaux des endomorphismes demandés.

$$\begin{aligned} A - I_3 &= \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 2 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}, & \ker(A - I_3) &= \text{vect} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}. \\ A - 2I_3 &= \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & -2 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}, & \ker(A - 2I_3) &= \text{vect} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}. \\ (A - 2I_3)^2 &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}, & \ker(A - 2I_3)^2 &= \text{vect} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right). \end{aligned}$$

Posons alors

$$e_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, e_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad P = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

$P$  est la matrice de la famille  $(e_1, e_2, e_3)$  dans la base canonique.

Or  $\det(P) = -1 \neq 0$  donc la famille  $(e_1, e_2, e_3)$  est libre et de cardinal  $3 = \dim(\mathbb{R}^3)$ , donc c'est une base de  $\mathbb{R}^3$ .

$P \in GL_3(\mathbb{R})$  est alors la matrice de passage de la base canonique de  $\mathbb{R}^3$  à la base  $(e_1, e_2, e_3)$ .

De plus  $\ker(u - \text{id}) = \text{vect}(e_1)$ ,  $\ker(u - 2\text{id}) = \text{vect}(e_2)$ ,  $\ker(u - 2\text{id})^2 = \text{vect}(e_2, e_3)$ .

Par construction, on a  $u(e_1) = e_1$  et  $u(e_2) = 2e_2$ . De plus

$$u(e_3) = Ae_3 = A \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = e_2 + 2e_3.$$

Écrivons la matrice de  $u$  dans la base  $(e_1, e_2, e_3)$  de  $\mathbb{R}^3$  :

$$B = \text{Mat}_{(e_1, e_2, e_3)}(u) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

11) Montrons que :

$$\left( D_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}, N_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \right) \text{ est la décomposition de Dunford de } B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

En effet :

- $B = D_1 + N_1$ .
- $D_1$  est diagonale donc diagonalisable.
- $N_1^2 = 0$  donc  $N_1$  est nilpotente.
- $D_1$  et  $N_1$  commutent car  $D_1 N_1 = N_1 D_1 = 2N_1$ .

- 12) • Puisque  $A$  et  $B$  représentent la matrice du même endomorphisme  $u$  dans la base canonique et dans la base  $\mathcal{B}$ , on a la formule de changement de base  $P^{-1}AP = B$  i.e.  $A = PBP^{-1}$ . De plus on obtient l'inverse de  $P$  en remarquant que :

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = -e_1 + e_2 + e_3, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = e_1 - e_3, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = e_3. \quad P^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

- On pose  $D = PD_1P^{-1}$  et  $N = PN_1P^{-1}$ . Montrons que  $(D, N)$  est la décomposition de Dunford de  $A$  :

- ★  $A = PBP^{-1} = P(D_1 + N_1)P^{-1} = PD_1P^{-1} + PN_1P^{-1} = D + N$ .
- ★  $D = PD_1P^{-1}$  est semblable à la matrice diagonale  $D_1$  donc  $D$  est diagonalisable.
- ★  $N^2 = (PN_1P^{-1})^2 = PN_1^2P^{-1} = 0$  donc  $N$  est nilpotente.
- ★  $D$  et  $N$  commutent car  $D_1$  et  $N_1$  commutent :

$$DN = (PD_1P^{-1})(PN_1P^{-1}) = P(D_1N_1)P^{-1} = P(N_1D_1)P^{-1} = (PN_1P^{-1})(PD_1P^{-1}) = ND.$$

Donc  $(D, N)$  est la décomposition de Dunford de  $A$ . Calculons ces matrices :

$$D = PD_1P^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix}.$$

Puis :

$$N = PN_1P^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Finalement  $\left( D = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix}, N = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \right)$  est la décomposition de Dunford de  $A$ .

## Exercice n°2 : Polynôme de Laguerre et méthode de quadrature de Gauss

- 1) •  $t \mapsto P(t)Q(t)e^{-t}$  est continue sur  $[0, 1]$ , donc intégrable sur  $[0, 1]$ .  
 •  $t \mapsto P(t)Q(t)e^{-t}$  est continue sur  $[1, +\infty[$ .  
 $P(t)Q(t)e^{-t} = O_{t \rightarrow +\infty} \left( \frac{1}{t^2} \right)$  par croissances comparées.  
 Or  $t \mapsto \frac{1}{t^2}$  est intégrable sur  $[1, +\infty[$  (Riemann et  $2 > 1$ ), donc, par comparaison,  $t \mapsto P(t)Q(t)e^{-t}$  est intégrable sur  $[1, +\infty[$ .  
 $t \mapsto P(t)Q(t)e^{-t}$  est donc intégrable sur  $\mathbb{R}_+$ , donc, en particulier, l'intégrale définissant  $(P|Q)$  est convergente.

- 2) • L'application  $(\cdot|\cdot)$  est bien définie à valeurs dans  $\mathbb{R}$ .  
 • Pour tout  $(P, Q) \in \mathbb{R}_n[X]^2$ ,

$$(P|Q) = \int_0^{+\infty} P(t)Q(t)e^{-t} dt = \int_0^{+\infty} Q(t)P(t)e^{-t} dt = (Q|P),$$

donc  $(\cdot|\cdot)$  est symétrique.

- Pour tout  $(P, Q, R) \in \mathbb{R}_n[X]^3$ , pour tout  $\lambda \in \mathbb{R}$ ,

$$\begin{aligned} (\lambda P + Q|R) &= \int_0^{+\infty} (\lambda P(t) + Q(t))R(t)e^{-t} dt \\ &= \lambda \int_0^{+\infty} P(t)R(t)e^{-t} dt + \int_0^{+\infty} Q(t)R(t)e^{-t} dt \quad (\text{par linéarité de l'intégrale convergente}) \\ &= \lambda(P|R) + (Q|R), \end{aligned}$$

donc  $(\cdot|\cdot)$  est linéaire à gauche.

- $(\cdot|\cdot)$  est linéaire à gauche et symétrique, donc bilinéaire.  
 • Pour tout  $P \in \mathbb{R}_n[X]$ , pour tout  $t \in \mathbb{R}_+$ ,  $P^2(t)e^{-t} \geq 0$ .  
 D'où, par positivité de l'intégrale (qui converge), on a :

$$(P|P) = \int_0^{+\infty} P^2(t)e^{-t} dt \geq 0.$$

$(\cdot|\cdot)$  est donc positif.

- Enfin, pour tout  $P \in \mathbb{R}_n[X]$ , si  $(P|P) = 0$ , alors  $\int_0^{+\infty} P^2(t)e^{-t} dt = 0$ .  
 Or  $t \mapsto P^2(t)e^{-t}$  est continue et positive sur  $\mathbb{R}_+$ , les bornes de l'intégrale sont "dans le bon ordre" et  $\int_0^{+\infty} P^2(t)e^{-t} dt$  converge, donc pour tout  $t \in \mathbb{R}_+$ ,  $P^2(t)e^{-t} = 0$ , et donc  $P^2(t) = 0$ , puis  $P(t) = 0$ .  
 Le polynôme  $P$  a donc une infinité de racines (tous les éléments de  $\mathbb{R}_+$ ), donc  $P = 0$ .  
 $(\cdot|\cdot)$  est donc bien défini.

- $(\cdot|\cdot)$  définit donc bien un produit scalaire sur  $\mathbb{R}_n[X]$ .

- 3) Soit  $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$ .

Posons  $u(t) = t^k$ ,  $u'(t) = kt^{k-1}$ ,  $v'(t) = e^{-t}$ ,  $v(t) = -e^{-t}$ .

$u$  et  $v$  sont de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $[0, +\infty[$ .

$u(t)v(t) = -t^k e^{-t} \xrightarrow[t \rightarrow +\infty]{} 0$  par croissances comparées.

Enfin, les deux intégrales  $\int_0^{+\infty} u(t)v'(t) dt$  et  $\int_0^{+\infty} u'(t)v(t) dt$  sont convergentes.

On peut donc intégrer par parties et on a :

$$\begin{aligned} \int_0^{+\infty} t^k e^{-t} dt &= [-t^k e^{-t}]_0^{+\infty} + \int_0^{+\infty} kt^{k-1} e^{-t} dt \\ &= 0 + k \int_0^{+\infty} t^{k-1} e^{-t} dt. \end{aligned}$$

Conclusion :  $\int_0^{+\infty} t^k e^{-t} dt = k \int_0^{+\infty} t^{k-1} e^{-t} dt$ .

- 4) Montrons par récurrence que, pour tout  $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$ ,  $(X^k|1) = k!$  ( $HR_k$ )

**Initialisation :** Pour  $k = 0$ ,  $(X^0|1) = (1|1) = \int_0^{+\infty} e^{-t} dt = 1$  (cours), donc on a bien  $HR_0$ .

**Hérédité :** Soit  $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$  et supposons  $HR_k$  vérifiée.

Alors, d'après la question précédente, comme  $k+1 \in \llbracket 1, n \rrbracket$ , on a

$$(X^{k+1}|1) = \int_0^{+\infty} t^{k+1} e^{-t} dt = (k+1) \int_0^{+\infty} t^k e^{-t} dt = (k+1)(X^k|1) \stackrel{HR_k}{=} (k+1)k! = (k+1)!$$

On a bien  $HR_{k+1}$ .

**Conclusion :** D'où, par récurrence, pour tout  $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$ ,  $(X^k|1) = k!$ .

- 5) • Pour tout  $P \in \mathbb{R}_n[X]$ ,  $\alpha(P) = XP'' + (1-X)P'$  est un polynôme.  
De plus, comme  $\deg(P') \leq \deg(P) - 1 \leq n - 1$  et  $\deg(P'') \leq n - 2$ , on a

$$\deg(\alpha(P)) \leq \max(\deg(XP''), \deg((1-X)P')) \leq \max(1+n-2, 1+n-1) \leq n,$$

donc  $\alpha(P) \in \mathbb{R}_n[X]$ . On a donc  $\alpha : \mathbb{R}_n[X] \rightarrow \mathbb{R}_n[X]$ .

- De plus, pour tout  $(P, Q) \in \mathbb{R}_n[X]^2$ , pour tout  $\lambda \in \mathbb{R}$ ,

$$\begin{aligned} \alpha(\lambda P + Q) &= X(\lambda P + Q)'' + (1-X)(\lambda P + Q)' \\ &= X(\lambda P'' + Q'') + (1-X)(\lambda P' + Q') \quad (\text{par linéarité de la dérivation}) \\ &= \lambda XP'' + XQ'' + \lambda(1-X)P' + (1-X)Q' = \lambda(XP'' + (1-X)P') + (XQ'' + (1-X)Q') \\ &= \lambda\alpha(P) + \alpha(Q), \end{aligned}$$

donc  $\alpha$  est une application linéaire.

- $\alpha$  est donc bien un endomorphisme de  $\mathbb{R}_n[X]$ .

- 6) On a  $\alpha(1) = X(1)'' + (1-X)(1)' = 0$ ,  $\alpha(X) = X(X)'' + (1-X)(X)' = 1 - X$  et, pour tout  $k \in \llbracket 2, n \rrbracket$ ,

$$\alpha(X^k) = X(X^k)'' + (1-X)(X^k)' = Xk(k-1)X^{k-2} + (1-X)kX^{k-1} = -kX^k + k^2X^{k-1}.$$

Rq : On remarque que cette formule est encore valable pour  $k = 1$ , donc on a,

$$\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, \alpha(X^k) = -kX^k + k^2X^{k-1} \quad \text{et} \quad \alpha(1) = 0.$$

On a donc

$$\text{Mat}_{(1, X, \dots, X^n)}(\alpha) = \text{Mat}_{(1, \dots, X^n)}(\alpha(1), \dots, \alpha(X^n)) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & -1 & 2^2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & & \ddots & -(n-1) & n^2 \\ 0 & \dots & \dots & 0 & -n \end{pmatrix}.$$

- 7) Comme  $\text{Mat}_{(1, X, \dots, X^n)}(\alpha)$  est triangulaire supérieure, son spectre se lit sur la diagonale. On a donc

$$\text{Sp}(\alpha) = \text{Sp}(\text{Mat}_{(1, X, \dots, X^n)}(\alpha)) = \{-k \mid k \in \llbracket 0, n \rrbracket\}.$$

- 8) Comme  $\alpha$  est un endomorphisme de  $\mathbb{R}_n[X]$  ayant  $n+1$  valeurs propres, toutes ces valeurs propres sont simples.

$-k$  est donc valeur propre simple de  $\alpha$ , donc  $\dim E_{-k}(\alpha) = \dim(\ker(\alpha + k\text{id}_{\mathbb{R}_n[X]})) = 1$ .

- 9) • Soit  $(Q_k)$  une base de  $\ker(\alpha + k\text{id}_{\mathbb{R}_n[X]})$  avec  $Q_k \neq 0$ .

Notons  $a$  le coefficient dominant de  $Q_k$  (non nul car  $Q_k \neq 0$ ).

Alors  $P_k = \frac{1}{a}Q_k$  est un polynôme ayant un coefficient dominant égal à 1.

De plus,  $P_k = \frac{1}{a}Q_k \in \text{vect}(Q_k) = \ker(\alpha + k\text{id}_{\mathbb{R}_n[X]})$ , donc

$$(\alpha + k\text{id}_{\mathbb{R}_n[X]})(P_k) = 0 \Leftrightarrow \alpha(P_k) + kP_k = 0 \Leftrightarrow \alpha(P_k) = -kP_k.$$

Il existe donc bien un polynôme  $P_k \in \mathbb{R}_n[X]$ , de coefficient dominant égal à 1, vérifiant  $\alpha(P_k) = -kP_k$ .

- Supposons qu'il existe un autre polynôme  $R_k \in \mathbb{R}_n[X]$ , de coefficient dominant égal à 1, vérifiant  $\alpha(R_k) = -kR_k$ .

Alors  $R_k \in \ker(\alpha + k\text{id}_{\mathbb{R}_n[X]}) = \text{vect}(Q_k) = \text{vect}\left(\frac{1}{a}Q_k\right) = \text{vect}(P_k)$ , donc il existe  $\lambda \in \mathbb{R}$  tel que  $R_k = \lambda P_k$ .

De plus, les deux polynômes  $P_k$  et  $R_k$  ont le même coefficient dominant (1), donc  $\lambda = 1$ , et, par suite,  $R_k = P_k$ .

On a donc bien l'unicité.

- Il existe donc bien un unique polynôme  $P_k \in \mathbb{R}_n[X]$ , de coefficient dominant égal à 1, vérifiant  $\alpha(P_k) = -kP_k$ .

- 10) Soit  $d$  le degré de  $P_k$ , avec  $d \in \llbracket 0, n \rrbracket$  car  $P_k$  est non nul et  $P_k \in \mathbb{R}_n[X]$ .

Il existe donc  $(a_0, \dots, a_d) \in \mathbb{R}^{d+1}$  tels que  $P_k = \sum_{i=0}^d a_i X^i$  (et  $a_d = 1$ ).

Alors on a :

$$\begin{aligned} \alpha(P_k) &= \sum_{i=0}^d a_i \alpha(X^i) \quad (\text{par linéarité de } \alpha) \\ &= 0 + \sum_{i=1}^d a_i (-iX^i + i^2X^{i-1}) \quad (\text{d'après la question 6}) \\ &= \sum_{i=1}^d -i a_i X^i + \sum_{i=0}^d a_i i^2 X^{i-1}. \end{aligned}$$

Comme on a par ailleurs  $\alpha(P_k) = -kP_k$  (car  $P_k \in \ker(\alpha + \text{id}_{\mathbb{R}_n[X]})$ ), on obtient, en identifiant les coefficients dominants :

$$-da_d = -ka_d \underset{a_d=1}{\Leftrightarrow} -d = -k \Leftrightarrow d = k,$$

donc  $P_k$  est de degré  $k$ .

- 11) • On a  $\alpha(1) = 0 = -0(1)$  et le coefficient dominant de 1 est 1, donc, par unicité de  $P_0$ , on a  $P_0 = 1$ .  
 • On a  $\alpha(X) = -X + 1$ , donc  $\alpha(X - 1) = \alpha(X) - \alpha(1) = -X + 1 + 0 = -(X - 1)$ , et le coefficient dominant de  $X - 1$  est 1, donc, par unicité de  $P_1$ , on a  $P_1 = X - 1$ .

- Le coefficient dominant de  $X^2 - 4X + 2$  est 1 et

$$\alpha(X^2 - 4X + 2) = \alpha(X^2) - 4\alpha(X) + 2\alpha(1) = -2X^2 + 4X - 4(-X + 1) + 0 = -2X^2 + 8X - 4 = -2(X^2 - 4X + 2),$$

donc, par unicité de  $P_2$ , on a  $P_2 = X^2 - 4X + 2$ .

12) Soit  $(P, Q) \in \mathbb{R}_n[X]^2$ .

- Par linéarité de l'intégrale convergente,

$$(\alpha(P)|Q) = \int_0^{+\infty} (tP''(t) + (1-t)P'(t))Q(t)e^{-t} dt = \int_0^{+\infty} (tP''(t) + P'(t))Q(t)e^{-t} dt - \int_0^{+\infty} tP'(t)Q(t)e^{-t} dt,$$

où toutes ces intégrales convergent d'après la question 1).

- Posons  $u'(t) = tP''(t) + P'(t)$ ,  $u(t) = tP'(t)$ ,  $v(t) = Q(t)e^{-t}$ ,  $v'(t) = Q'(t)e^{-t} - Q(t)e^{-t}$ .  
 $u$  et  $v$  sont de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}_+$ .

$u(t)v(t) = tP'(t)Q(t)e^{-t} \xrightarrow{t \rightarrow +\infty} 0$  par croissances comparées.

Enfin, toutes les intégrales convergent (toujours d'après la question 1)).

On peut donc intégrer par parties et on a :

$$\begin{aligned} \int_0^{+\infty} (tP''(t) + P'(t))Q(t)e^{-t} dt &= [tP'(t)Q(t)e^{-t}]_0^{+\infty} - \int_0^{+\infty} tP'(t)(Q'(t)e^{-t} - Q(t)e^{-t}) dt \\ &= 0 - 0 - \int_0^{+\infty} tP'(t)Q'(t)e^{-t} dt + \int_0^{+\infty} tP'(t)Q(t)e^{-t} dt \quad (\text{par linéarité de l'intégrale}), \end{aligned}$$

donc

$$\begin{aligned} (\alpha(P)|Q) &= \int_0^{+\infty} (tP''(t) + P'(t))Q(t)e^{-t} dt - \int_0^{+\infty} tP'(t)Q(t)e^{-t} dt \\ &= - \int_0^{+\infty} tP'(t)Q'(t)e^{-t} dt. \end{aligned}$$

Conclusion :  $(\alpha(P)|Q) = - \int_0^{+\infty} tP'(t)Q'(t)e^{-t} dt$ .

13) Par symétrie des rôles de  $P$  et  $Q$ , on a aussi

$$(\alpha(Q)|P) = - \int_0^{+\infty} tQ'(t)P'(t)e^{-t} dt = - \int_0^{+\infty} tP'(t)Q'(t)e^{-t} dt,$$

donc, par symétrie du produit scalaire,

$$(\alpha(P)|Q) = - \int_0^{+\infty} tP'(t)Q'(t)e^{-t} dt = (\alpha(Q)|P) = (P|\alpha(Q)).$$

Conclusion :  $(\alpha(P) | Q) = (P | \alpha(Q))$ .

14) • Pour tout  $(i, j) \in \llbracket 0, n \rrbracket^2$ ,

$$\begin{aligned} (\alpha(P_i)|P_j) &= (-iP_i|P_j) = -i(P_i|P_j) \\ \text{et } (\alpha(P_i)|P_j) &= (P_i|\alpha(P_j)) = (P_i|-jP_j) = -j(P_i|P_j), \end{aligned}$$

donc, d'après la question 13),  $-i(P_i|P_j) = -j(P_i|P_j)$ , donc  $(i-j)(P_i|P_j) = 0$ , donc, si  $i \neq j$ , on a  $(P_i|P_j) = 0$ .  
 La famille  $(P_0, \dots, P_n)$  est donc orthogonale.

- De plus, elle est composée de vecteurs non nuls (car le coefficient dominant de ces polynômes vaut 1), donc cette famille est libre.

Comme elle est libre et composée de  $n + 1$  polynômes de  $\mathbb{R}_n[X]$ , espace vectoriel de dimension  $n + 1$ , c'est une base de  $\mathbb{R}_n[X]$ .

- La famille  $(P_0, \dots, P_n)$  est donc bien une base orthogonale de  $\mathbb{R}_n[X]$ .

**15)** Remarquons déjà que, pour tout  $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$ ,  $\int_0^{+\infty} t^k e^{-t} dt = (1|X^k) = k!$  d'après la question 4).

$\Rightarrow$  Si un  $n$ -uplet  $(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  vérifie (\*), alors pour tout  $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$ , en posant  $P(X) = X^k \in \mathbb{R}_n[X]$ , on doit avoir

$$\int_0^{+\infty} t^k e^{-t} dt = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i^k, \quad \text{ie } k! = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i^k.$$

Le  $n$ -uplet  $(\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{R}^n$  vérifie donc bien :

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ x_1 & x_2 & \dots & x_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_1^{n-1} & x_2^{n-1} & \dots & x_n^{n-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \vdots \\ \lambda_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0! \\ 1! \\ \vdots \\ (n-1)! \end{pmatrix}.$$

$\Leftarrow$  Réciproquement, si  $n$ -uplet  $(\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{R}^n$  vérifie

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ x_1 & x_2 & \dots & x_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_1^{n-1} & x_2^{n-1} & \dots & x_n^{n-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \vdots \\ \lambda_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0! \\ 1! \\ \vdots \\ (n-1)! \end{pmatrix},$$

alors pour tout  $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$ , la ligne  $k$  de ce système donne  $\sum_{i=1}^n \lambda_i x_i^k = k! = \int_0^{+\infty} t^k e^{-t} dt$ .

D'où, pour tout polynôme  $P = \sum_{k=0}^n a_k X^k$ ,

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^n \lambda_i P(x_i) &= \sum_{i=1}^n \sum_{k=0}^n \lambda_i a_k x_i^k \\ &= \sum_{k=0}^n a_k \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i^k \\ &= \sum_{k=0}^n a_k \int_0^{+\infty} t^k e^{-t} dt \\ &= \int_0^{+\infty} \sum_{k=0}^n a_k t^k e^{-t} dt \quad (\text{par linéarité de l'intégrale}) \\ &= \int_0^{+\infty} P(t) e^{-t} dt. \end{aligned}$$

On a donc bien (\*).

Conclusion : cqfd.

**16)** La matrice  $\begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ x_1 & x_2 & \dots & x_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_1^{n-1} & x_2^{n-1} & \dots & x_n^{n-1} \end{pmatrix}$  est une matrice de Van der Monde, donc inversible car les  $x_i$  sont deux à deux distincts.

Le système  $\begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ x_1 & x_2 & \dots & x_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_1^{n-1} & x_2^{n-1} & \dots & x_n^{n-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \vdots \\ \lambda_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0! \\ 1! \\ \vdots \\ (n-1)! \end{pmatrix}$  est donc de Cramer, donc il admet un unique  $n$ -uplet solution. D'où l'unicité de  $(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  vérifiant (\*).

- 17)**
- Soit  $P = P_n^2$ . Alors  $\deg(P) = 2\deg(P_n) = 2n$ , donc  $P \in \mathbb{R}_{2n}[X]$ .
  - De plus,  $t \mapsto P(t)e^{-t} = P_n^2(t)e^{-t}$  est continue, positive et non nulle sur  $\mathbb{R}_+^*$  (car  $P_n$ , non nul, n'a pas une infinité de racines), donc, par stricte positivité de l'intégrale,  $\int_0^{+\infty} P(t)e^{-t} dt > 0$ .

- Enfin, comme  $x_i$  est racine de  $P_n$  pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,  $x_i$  est aussi racine de  $P = P_n^2$ , donc  $\sum_{i=1}^n \lambda_i P(x_i) = \sum_{i=1}^n 0 = 0$ , donc on a

bien  $\int_0^{+\infty} P(t)e^{-t} dt \neq 0 = \sum_{i=1}^n \lambda_i P(x_i).$