

## LP33: Écoulements de fluides

6

### Niveau PC - PC<sup>+</sup>

- Pré-requis:
- écoulement de Couette et viscosité
  - statique des fluides
  - Description Eulerienne et Lagrangienne
  - Dévise particulaine

Je place cette leçon après une réflexion/introduction sur la description Eulerienne d'un champ de vitesses, ainsi que l'établissement de la force de viscosité par le traitement de l'écoulement de Couette.

Cette leçon est à cheval entre la cinématique, déjà abordée, et la dynamique des fluides (La dévise particulière a donc été vue).

### Introduction

L'étude des écoulements de fluide fait partie de la cinématique et de la dynamique des fluides. Elle est indispensable pour comprendre leur comportement, et trouve de nombreuses applications dans une multitude de domaines de l'ingénierie, comme l'énergie (éoliennes), le transport (aérodynamique, portance des avions, etc) ou plus simplement en plomberie.

## I) Généralités

### 1) Conservation de la masse

la masse contenue dans un volume  $V$  à un instant donné  $t$  est  $M(t)$ :

$$M(t) = \iiint_V \rho dV$$

la variation de cette quantité est  $\frac{dM(t)}{dt}$  et d'après le théorème de Leibniz:

$$\frac{dM(t)}{dt} = \frac{d}{dt} \iiint_V \rho dV = \iiint_V \frac{\partial \rho}{\partial t} dV + \oint_S \rho \vec{v} \cdot \vec{n} ds$$

$\vec{n}$  = normale du contour  $S$ , pris égale à la normale du fluide

Où  $\vec{v}$  est le vecteur vitesse



$$\frac{dM(t)}{dt} = \iiint_V \frac{\partial \rho}{\partial t} dV + \iiint_V \text{div}(\rho \vec{v}) dV$$

On pose  $\frac{dM(t)}{dt} = 0$ , sans puit ni source, et

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div}(\rho \vec{v}) = 0$$

Équation de continuité de la masse.

Le terme  $\frac{dp}{dt}$  est égal à 0 dans le cas de fluides incompressibles. ③

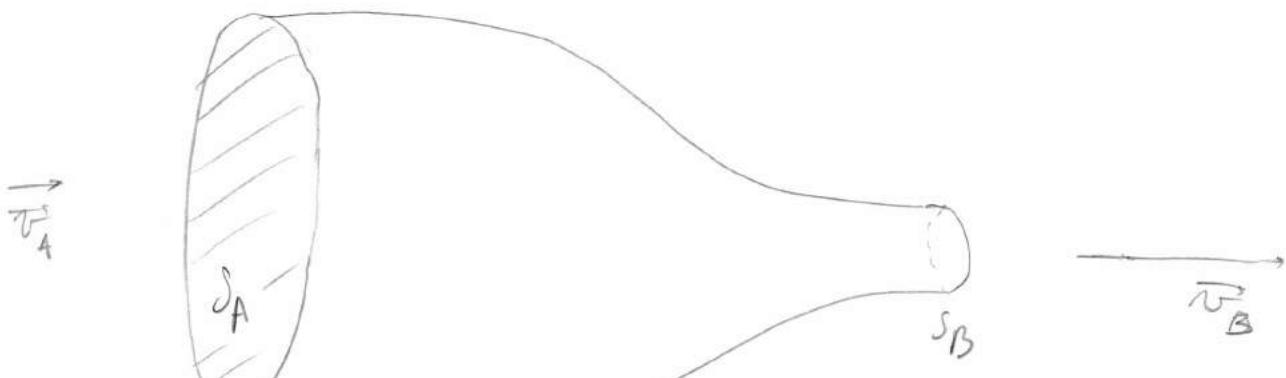
Dans les faits plus on s'approche de la vitess du gas dans le milieu considéré, plus ce terme est important.

\* dans le cas de fluides incompressibles,  
 $\rightarrow \operatorname{div}(\vec{v}) = 0$

ce qui s'interprète comme la conservation du débit en cinétique des fluides

En effet :

$$\iiint_V \operatorname{div}(\vec{v}) dV = \oint_S \vec{v} \cdot d\vec{s} = \text{constante}$$



$$v_A s_A = v_B s_B$$

## 2) Conservation de la quantité de mouvement

Démonstration très importante qui sert à décrire l'évolution de tout fluide.

Si on applique le PFD à un fluide :

$$\frac{d\overrightarrow{p_{\text{tot}}}}{dt} = \frac{d}{dt} \iiint_V p \vec{v} dV = \sum \vec{F}_{\text{ext}}$$

théorème de Liébniz :

$$\iiint_V \frac{d(p\vec{v})}{dt} dV + \oint_S p \vec{v} (\vec{v} \cdot \vec{n}) dS = \sum \vec{F}_{\text{ext}}$$

↓ Ostrogradski

$$\iiint_V \frac{d(p\vec{v})}{dt} dV + \iiint_V \text{div}(p\vec{v}\vec{v}) dV = \sum \vec{F}_{\text{ext}}$$

forme locale (avec f en unités relativement)

$$\frac{d(p\vec{v})}{dt} + \text{div}(p\vec{v}\vec{v}) = \sum \vec{f}_{\text{ext}}$$

après un petit développement mathématique et utilisant la continuité de la masse :

$$p \left[ \frac{d\vec{v}}{dt} + (\vec{v} \cdot \vec{\nabla}) \vec{v} \right] = \sum \vec{f}_{\text{ext}}$$

On reconnaît  $\frac{D\vec{v}}{Dt} = \frac{d\vec{v}}{dt} + (\vec{v} \cdot \vec{\nabla}) \vec{v}$  ⑤

\* pour les forces : pesanteur + pression

$$P \frac{D\vec{v}}{Dt} = P\vec{g} - \vec{\text{grad}} p \quad \text{EQUATION DE EULER}$$

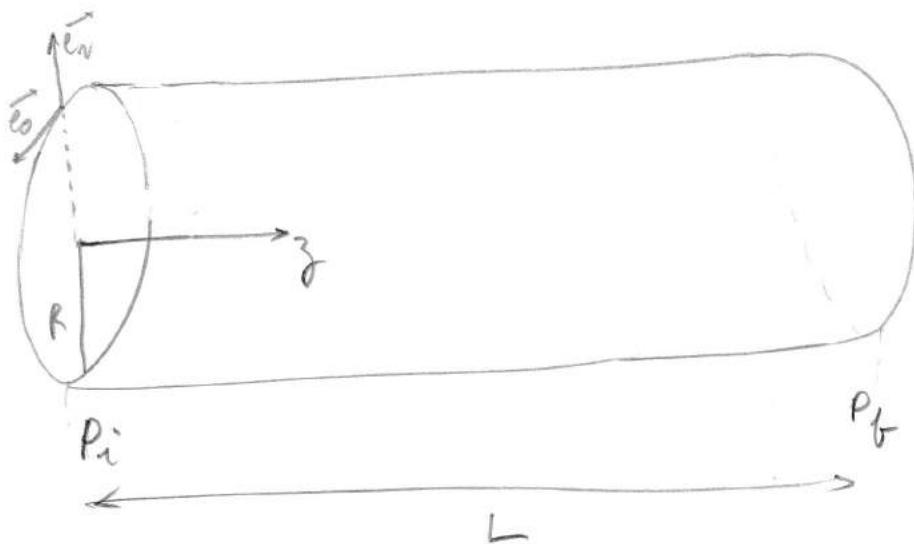
\* en ajoutant le frottement visqueux

$$P \frac{D\vec{v}}{Dt} = P\vec{g} - \vec{\text{grad}} p + \eta \Delta \vec{v} \quad \text{EQUATION DE NAVIER-STOKES}$$

## II) Écoulement de Poiseuille

On considère l'écoulement d'un fluide dans une conduite cylindrique.

Je traite le problème en coordonnées cylindriques pour m'approcher du cas réel.



L'écoulement est assuré par un gradient de pression selon  $z$  constant.

$$\frac{dp}{dz} \vec{e}_z = \frac{\Delta p}{L} \vec{e}_z = \frac{P_f - P_i}{L} \vec{e}_z \text{ avec } P_f < P_i$$

$\frac{dp}{dz} < 0$  donc la force  $-\frac{dp}{dz}$  est dans le sens de  $\vec{e}_z$

écrivons l'équation de Navier-Stokes :

$$\rho \left( \frac{d\vec{v}}{dt} + (\vec{v} \cdot \vec{\nabla}) \vec{v} \right) = \rho \vec{g} - \vec{\nabla} p + \mu \Delta \vec{v}$$

étirement horizontal

écoulement statique

$\vec{v} = v_z \vec{e}_z$  et  $\vec{v}$  ne dépend que de  $r$   
 $\left( v_z \frac{dv_z}{dr} = 0 \right)$

$$\vec{0} = \vec{\nabla} p + \mu \Delta \vec{v}$$

$$\vec{\nabla} p = \frac{\partial p}{\partial r} \vec{e}_r + \frac{\partial p}{\partial z} \vec{e}_z = \frac{\partial p}{\partial r} \vec{e}_r + \frac{\Delta p}{L} \vec{e}_z$$

$$\mu \Delta \vec{v} = \frac{\mu}{r} \left( \frac{d}{dr} \left( r \frac{dv_z}{dr} \right) \right) \vec{e}_z$$

$$\frac{\mu}{r} \left| \frac{d}{dr} \left( r \frac{dv_z}{dr} \right) \right| - \frac{\Delta p}{L} = 0$$

$$\frac{\Delta p}{L\mu} r dr = d \left( r \frac{dv_z}{dr} \right) \xrightarrow{\text{en intégrant}}$$

$$\frac{1}{2} \frac{\Delta p}{L \gamma} r^2 + A = r \frac{dv_z}{dr},$$

en remarquant que  $\frac{dv_z}{dr} = 0$  quand  $r = 0$   
 $\rightarrow A = 0$

$$\frac{\Delta p}{2L\gamma} r dr = dv_z$$

↓ en intégrant

$$\frac{\Delta p r^2}{4L\gamma} + B = v_z \quad \text{quand } r = R, v_z = 0 \\ \rightarrow B = -\frac{\Delta p R^2}{4L\gamma}$$

$$\frac{\Delta p (r^2 - R^2)}{4L\gamma} = v_z \quad \boxed{\text{Tache}}$$



On pose  $k = -\frac{\Delta p}{L}$ , et on détermine le débit,

$$Q = \int_0^R v_z(r) \cdot 2\pi r dr$$

après calculs :  $Q = \frac{\pi k R^4}{8\gamma} = \frac{\pi}{128\gamma} \frac{\Delta p}{L} d^4$

= Loi de Poiseuille

On remarque qu'elle ressemble à  $V = RI$

avec  $V = \Delta p$

$I = Q$

et  $R = \frac{128\gamma L}{\pi d^4}$

### III) Nombre de Reynolds

Bien fait, on a supposé que  $\vec{v} = v_z(z) \hat{e}_z$   
 ce qui correspond à un écoulement lamininaire.  
 qui donne cet écoulement de Poiseuille.

Dans un cas idéal, le régime peut devenir turbulent dans certains cas, ce qui fait apparaître des turbillons et ( $\vec{v}$  grand)  $\vec{v} \neq 0$

Le nombre de Reynolds nous permet d'estimer la qualité de cette approximation.

$$Re = \frac{\rho v^2}{\eta L} \quad \begin{matrix} \text{flux convectif de la} \\ \text{quantité de mouvement} \end{matrix}$$

$$\quad \quad \quad \begin{matrix} \text{flux diffusif de la} \\ \text{quantité de mouvement} \end{matrix}$$

$$Re = \frac{\rho L}{\eta} \quad \begin{matrix} \text{viscosité cinétique} \\ \downarrow \end{matrix}$$

Si  $Re$  faible : lamininaire

Si  $Re$  grand : turbulent

(9)

Exemple: \* eau dans une conduite de diamètre 10cm  
On considère que si  $Re > 1000$   
→ turbulent

$$D = 6 \cdot 10^{-3} \text{ m}$$

$$\rho = 10^3 \text{ kg.m}^{-3}$$

$$\frac{1000 \cdot 10^{-6}}{6 \cdot 10^{-3}} = v = 0,5 \text{ m.s}^{-1}$$

au-delà de cette valeur le régime n'est plus lamininaire, des tourbillons se forment

Encore actuellement, c'est une branche de la physique très étudiée,

Récemment dans "Swençé", en 2011, une équipe a pu déterminer précisément le nb. de Reynolds critique lors de l'écoulement dans une conduite par mesures très précises et simulations numériques à  $Re = 1000$

Notre exemple : laminaires vs turbulent

- ex: - bague en stroboscopie  
- images satellites tempête

Autres exemples décliner?

C

### Conclusion:

on a caractérisé en écoulement lamininaire et montré que d'autres types d'écoulement peuvent exister.

Il est nécessaire d'introduire la notion de traînée, et de couche limite pour caractériser des systèmes plus complexes.

On peut faire le résumant sur le mouvement à file.

+ vecteur tourbillon

+ traiter un cas stationnel

## Géométrie

- \* symétrique
- \* Référentiel
- \* décroissance linéaire de la pression à démarquer
- \* fluide parfait, pas d'adhérence à l'obstacle
- \* Navier Stokes mais que pour un fluide incompressible donc Newtonien
- \* exemple des glaciers
- \*  $L$  du fil = longeur où il y a le gradient de vitesse